Forschungszentrum Karlsruhe Technik und Umwelt

Wissenschaftliche Berichte FZKA 6173

Elektrische Heizbarkeit und Mikrostrukturierbarkeit einer Mischkeramik aus Aluminiumoxid und Titannitrid

V. Winter Institut für Materialforschung

Oktober 1998

Forschungszentrum Karlsruhe

Technik und Umwelt

Wissenschaftliche Berichte

FZKA 6173

Elektrische Heizbarkeit und Mikrostrukturierbarkeit einer Mischkeramik aus Aluminiumoxid und Titannitrid^{*}

V. Winter

Institut für Materialforschung

^{*}Dissertation genehmigt von der Fakultät für Bio- und Geowissenschaften der Universität Fridericiana zu Karlsruhe

Forschungszentrum Karlsruhe GmbH, Karlsruhe 1998

Als Manuskript gedruckt Für diesen Bericht behalten wir uns alle Rechte vor

Forschungszentrum Karlsruhe GmbH Postfach 3640, 76021 Karlsruhe

Mitglied der Hermann von Helmholtz-Gemeinschaft Deutscher Forschungszentren (HGF)

ISSN 0947-8620

Elektrische Heizbarkeit und Mikrostrukturierbarkeit einer Mischkeramik aus Aluminiumoxid und Titannitrid

Das System Al_2O_3 /TiN wurde hinsichtlich seiner Eignung zum Einsatz als Heizmaterial und zur Mikrostrukturierung untersucht. Proben aus Pulvermischungen mit 8 vol.-% bis 50 vol.-% TiN wurden trockengepreßt und bei 1750 °C in Stickstoff auf über 98 % th.D. verdichtet. Alle Mischungen mit mehr als 18 vol.-% TiN sind metallisch leitend. Die Änderung des spezifischen elektrischen Widerstandes mit der Zusammensetzung wird am besten durch die Perkolationstheorie für Kugelpackungen beschrieben. Der spez. el. Widerstand konnte zwischen 50 µ Ω cm und 500 m Ω cm eingestellt werden. Die Verwendung von mindestens zwei verschiedenen Mischungen von Al_2O_3 und TiN ermöglicht die Herstellung von Heizelementen, deren Kontakte im Betrieb kalt bleiben. Dazu muß für die Kontakte eine TiN-reiche Mischung (z.B. 40 vol.-% TiN) und für den Heizbereich eine TiN-arme Mischung (z.B. 20 vol.-% TiN) eingesetzt werden. Die Stromzuführungen können durch Klemmen oder Stecken angebracht werden, ohne ein Lot zu verwenden. Diese Heizelemente wurden bei 600 °C für einige Wochen an Luft betrieben. Die Oxidation des TiN läßt sich durch Aufbringen einer Schutzschicht aus Al_2O_3 verhindern.

Mikrostrukturen ließen sich durch Prägen von keramischen Grünfolien oder funkenerosiv an gesinterten Teilen erzeugen. Sowohl die Drahterosion als auch die Senkerosion wurden hierzu angewandt. Die kleinsten Strukturen hatten Abmessungen von ca. 30 µm.

Es wurde eine Syntheseroute zur Herstellung submikrometerskaligen Titannitrids verfolgt. TiCl₄ wurde mit [(CH₃)₃Si]₂NH umgesetzt und ein organischer Vorläufer erhalten, der pyrolytisch in TiN zersetzt wurde. Die daraus hergestellten Preßkörper ließen sich bei 1750 °C drucklos verdichten.

Heating and Micro-Patterning of an Al₂O₃ / TiN Ceramic

The Al₂O₃/TiN-System was investigated in order to prove both its feasibility as material for heating elements and its capability for generating microscaled patterns. Powders were mixed in different ratios from 8 % to 50 % TiN by volume and subsequently dry-pressed. Bodies exceeding 98 % th.d. were achieved by sintering at 1750 °C in a nitrogen atmosphere. All bodies that contain at least 18 % TiN exhibit metal-like conductivity. The change of resistivity with the TiN content is best described by the percolation theory for close packings of spheres. Actually, resistivity could be adjusted inbetween 50 $\mu\Omega$ cm and 500 m Ω cm. Using at least two different mixtures of alumina and titanium nitride allows the fabrication of heating elements with cold ends and a hot region. Therefore the ends must contain more TiN (e.g. 40 %) than the heated region (e.g. 20 %). Lead wires can be mechanically attached without using a solder. These heating elements can be operated in air at a temperature of 600 °C for several weeks. Oxidation of TiN is prevented by applying an alumina coating on the heatable region.

Microscaled patterns were generated by stamping of ceramic tapes and by electrical discharge machining (EDM). Both wire erosion and die sinking were applied. The smallest dimensions that could be achieved had 30 µm in width.

Additionally, the synthesis of a submicronscaled titanium nitride was carried out. TiCl₄ was reacted with [(CH₃)₃Si]₂NH to form a precursor that could be pyrolytically decomposed into titanium nitride. Pellets made of this powder could be densified by sintering at 1750 °C without applying pressure.

Inhalt

1	Einleitung	1
2	Grundlagen	3
2.1	Auswahlkriterien für elektrisch heizbare Keramiken	3
2.2	Die Keramik Al ₂ O ₃ / TiN	8
2.2	2.1 Das quaternäre System Ti – Al – O – N	8
2.2	2.2 Eigenschaften von Aluminiumoxid	11
2.2	2.3 Eigenschaften von Titannitrid	13
2.3	Die Leitfähigkeit von Zweiphasengemischen	15
2.4	Verfahren zur Mikrostrukturierung	20
2.5	Die Synthese von TiN aus organischen Vorstufen	25
3	Experimentalteil	27
3.1	Herstellung von Al ₂ O ₃ / TiN-Keramiken	27
3.1	.1 Masseherstellung aus kommerziellen Pulvern	27
3.1	.2 Synthese von TiN und Herstellung von Al_2O_3 / TiN-Mischungen	28
3.1	.3 Formgebung und Sintern	31
3.2	Charakterisierungsmethoden	31
3.3	Heizelemente	38
3.4	Mikrostrukturierung	41
4	Ergebnisse	43
4.1	Charakterisierung	43
4.2	Kontaktierung und Betrieb Heizelementen	53
4.3	Mikrostrukturierung	60
4.4	Synthese	73
5	Diskussion	84
6	Zusammenfassung	93
7	Literatur	95
8	Anhang	99

1 Einleitung

Zu den bedeutendsten Entwicklungen dieses Jahrhunderts gehört die Mikroelektronik. Mit der Erfindung der ersten programmgesteuerten Rechenmaschine durch Konrad Zuse im Jahre 1941 begann die Entwicklung immer leistungsfähigerer und kleinerer Rechner. Heute haben Mikrochips in vielen Bereichen des alltäglichen Lebens Einzug gehalten und sind daraus nicht mehr wegzudenken. Die Einsatzgebiete reichen von Haushaltsgeräten und Computern über das Automobil und die Telekommunikationstechnik bis zu Anwendungen in der Rüstung und der Weltraumtechnik. Die grundlegende Idee, die zu diesem Erfolg geführt hat, ist der Natur abgeschaut. Es ist die stetige Optimierung hinsichtlich Material- und Energieaufwand, die zu einer Miniaturisierung führt. Es liegt nahe, dieses Konzept ganz allgemein auf die Entwicklung eines beliebigen Systems zu übertragen. Die Mikroelektronik ermöglicht aber nur die Herstellung derartig optimierter Steuereinheiten. Die damit gesteuerten Aktoren oder Sensoren genügen bis heute in den wenigsten Fällen diesen Ansprüchen. Von Mikrosystemen spricht man, wenn die Steuereinheit und auch die übrigen Komponenten in einem miniaturisierten System integriert sind. Zur Herstellung von Mikrokomponenten für die verschiedensten Aufgabenstellungen mußten gänzlich neue Formgebungsverfahren wie z. B. das LIGA-Verfahren (MENZ & BLEY, 1993) entwickelt werden, um neben dem Silicium, dem Hauptwerkstoff der Mikroelektronik, auch andere Werkstoffe der Mikrosystemtechnik zugänglich zu machen. Technische Keramiken werden aufgrund ihrer schwierigen Bearbeitbarkeit und ihres zumeist hohen Preises auch in der makroskopischen Welt weit weniger häufig eingesetzt als Metalle oder Kunststoffe. Für spezielle Anwendungen ist ihr Einsatz jedoch unabdingbar. Das Material, das beispielsweise die günstigsten piezoelektrischen Eigenschaften zeigt, ist das Bleizirkonat-Titanat (PZT) – eine Keramik. Für die Mikrosystemtechnik verspricht man sich von ihr, das Anwendungsfeld der elektrisch ansteuerbaren, mechanischen Stellglieder erschließen zu können. In der chemischen Verfahrenstechnik werden die gute Korrosions- und Temperaturbeständigkeit der Keramiken z. B. zum Bau von Wärmetauschern ausgenutzt. Die ersten Mikrostrukturwärmetauscher wurden aus Metall hergestellt und haben ungefähr die Abmaße von 1 cm x 1 cm x 1 cm. Zwei Gase oder Flüssigkeiten durchströmen in zwei kreuzweise angeordneten Passagen

1

mehr als 8000 Kanäle, die das gesamte Volumen durchziehen. Das besonders hohe Verhältnis von innerer Oberfläche zum Volumen ermöglicht die hohe Übertragungsleistung von bis zu 20 kW (MENZ & BLEY, 1993). Durch eine geringfügige Abwandlung des Designs lassen sich auch Mikrostrukturreaktoren fertigen. Hierzu werden die beiden Edukte in diesem kleinen Volumen zusammengeführt, um sie zu einem Produkt reagieren zu lassen. Der Wunsch, thermisch aktivierte Reaktionen stattfinden zu lassen, begründet einen Entwicklungsbedarf für Heizelemente, die in der Mikrosystemtechnik eingesetzt werden können. Von anderen makroskopischen Anwendungen ist bekannt, daß die Einbettung einer metallischen Heizwendel in eine Keramik mit besonderen Schwierigkeiten verbunden ist. Eine bedeutende Vereinfachung würde sich jedoch ergeben, wenn sich Heizelemente vollkeramisch herstellen ließen.

Die vorliegende Arbeit hat zur Aufgabe, eine elektrisch leitfähige Keramik zu entwickeln, die sich durch Stromfluß erhitzen läßt und die sich darüber hinaus auch mikrostrukturieren lassen soll. Besonderes Augenmerk bei der Auswahl eines geeigneten Systems ist hierbei auf die Kombinierbarkeit mit anderen keramischen Systemen zu richten. Dies betrifft die chemische Verträglichkeit, aber auch physikalische Eigenschaften, wie z.B. den thermischen Ausdehnungskoeffizienten. Die Mikrostrukturierbarkeit ist in erster Linie eine Frage der Korngröße des zu strukturierenden Materials. Grundsätzlich ist daher der Einsatz einer sehr feinkörnigen Keramik zu bevorzugen.

2

2 Grundlagen

Im vorliegenden Kapitel wird allgemein auf das Phänomen der elektrischen Leitfähigkeit eingegangen und einige Beispiele für leitfähige Keramiken genannt. Hieraus wird die Wahl von Titannitrid als leitender Keramik abgeleitet und die besondere Eignung des Zweistoffsystems Al_2O_3/TiN begründet. Das quaternäre System Ti - AI - O - N wird vorgestellt und hinsichtlich der thermodynamischen Beständigkeit der Verbindungen Aluminiumoxid (Al_2O_3) und Titannitrid (TiN) erörtert. Im Anschluß daran wird auf die Möglichkeit eingegangen, die Leitfähigkeit von Zweiphasengemischen vorherzusagen. Ein besonderer Aspekt der Formgebung ist die Erzeugung von Mikrostrukturen in der Keramik. Insbesondere auf die funkenerosiven Bearbeitungsverfahren, die die Leitfähigkeit der Keramik ausnutzen, wird hier näher eingegangen. Abschließend wird ein Verfahren zur Herstellung nanoskaligen Titannitrids vorgestellt. Die Motivation zum Einsatz dieser Syntheseroute entspringt den Ausführungen in Kapitel 2.3.

2.1 Auswahlkriterien für elektrisch heizbare Keramiken

Unter den Keramiken sind alle Arten von elektrischen Leitern vertreten. Man kennt Keramiken mit sehr hohen spezifischen elektrischen Widerständen, wie z.B. Al₂O₃ und MgO, die daher als Isolatoren eingesetzt werden. Neben Isolatoren gibt es ionisch leitende, halbleitende und metallisch leitende Keramiken. Schließlich gehören auch die Hochtemperatursupraleiter wie z.B. YBa₂Cu₃O_{7-x} zu den Keramiken. Außer den Isolatoren und Supraleitern können im Prinzip alle Leiter als Heizmaterialien eingesetzt werden. Der Leitungsmechanismus entscheidet darüber, ob ein Material bei Raumtemperatur einen hohen oder niedrigen spezifischen elektrischen Widerstand besitzt und wie sich dieser im Betrieb, also bei einer Temperaturerhöhung, verändert. Generell sind für die Leitfähigkeit in einem Material zwei Parameter verantwortlich. Diese sind die Ladungsträgerkonzentration und die Beweglichkeit der Ladungsträger.

Bei metallischen Leitern tragen ausschließlich Elektronen zur Leitfähigkeit bei. Sie treten delokalisiert auf und können sich annähernd frei bewegen. Leerstellen, Fremdatome oder andere Störungen der Struktur führen zur Streuung der Elektronen. Diese Defekte beeinflussen die Beweglichkeit und sind temperaturunabhängig. Dagegen ist die Streuung der Elektronen an den Gitterphononen temperaturabhängig und nimmt bei steigender Temperatur stetig zu (GRÄFEN, 1991). Der spezifische Widerstand wird also durch zwei unabhängige Streueffekte bestimmt. Die Ladungsträgerkonzentration ist bei metallischen Leitern nicht von der Temperatur abhängig, so daß kein weiterer Faktor berücksichtigt werden muß. Nach der Matthiessen-Regel setzt sich der spezifische Widerstand ρ_T , dem Reziprokwert der Leitfähigkeit, additiv aus dem temperaturunabhängigen Teil ρ_S und dem temperaturabhängigen Teil φT zusammen:

$$\rho_{T} = \rho_{s} + \varphi T \tag{1}$$

Hierin wird φ als Temperaturkoeffizient bezeichnet. Mit steigender Temperatur nimmt der spezifische Widerstand linear zu. Meist wird jedoch der spezifische Temperaturkoeffizient α_T angegeben, der wie folgt definiert ist:

$$\alpha_{T} = \frac{\varphi}{\rho_{T}}$$
(2)

Da α_{τ} keine Materialkonstante ist, sondern selbst temperaturabhängig ist, muß eine Bezugstemperatur (meist Raumtemperatur) angegeben werden. Charakteristisch für metallische Leiter ist ein positiver spezifischer Temperaturkoeffizient α_{τ} .

Halbleiter verfügen nicht generell über delokalisierte Elektronen. Erst durch eine thermische Aktivierung können Elektronen die Potentialbarriere überwinden und vom Valenzband in das Leitungsband gelangen. Sind die Elektronen einmal beweglich, werden sie wie bei der metallischen Leitung nur durch Gitterstörungen und Gitterphononen behindert. Der Einfluß der Temperatur auf die Ladungsträgerkonzentration ist wesentlich größer als auf die Beweglichkeit. Daher nimmt bei Halbleitern der spezifische Widerstand mit der Temperatur ab.

Üblicherweise werden Halbleiter gezielt mit Elementen anderer Wertigkeit dotiert. Wird z.B. in einem Siliciumeinkristall ein Teil der Atome durch Phosphoratome ersetzt, so kann der spezifische Widerstand um einige Größenordnungen herabgesetzt werden. Von jedem Phosphoratom kann das verbleibende nicht bindende Elektron des Valenzbandes leicht in das Leitungsband angehoben werden. Es entsteht ein sogenannter n-Halbleiter. Wird Silicium z.B. mit Bor dotiert, entsteht ein p-Halbleiter.

Bei den lonenleitern und einigen speziellen Halbleitern können sich die Ladungsträger nur "hüpfend" bewegen, man spricht von Hopping-Leitung. Im Gegensatz zur Bandleitung findet eine Wechselwirkung der Ladungsträger mit den individuellen Gitterbausteinen statt. Sprungartig wechseln die Elektronen (oder lonen) ihre Plätze, sind also zwischen den Platzwechseln ortsgebunden. Daraus ergeben sich deutlich geringere Beweglichkeiten als für delokalisierte Elektronen. Auch dieser Vorgang bedarf einer thermischen Aktivierung, weshalb der spezifische elektrische Widerstand mit steigender Temperatur abnimmt. Ein Beispiel für eine solche Keramik ist Zirconiumdioxid (ZrO₂). Hier sind die Sauerstoffionen die Ladungsträger. Diese Eigenschaft macht man sich bei Sauerstoffsensoren zunutze. Einen Überblick über Leitfähigkeitsmechanismen von Keramiken gibt SCHAUMBURG (1994).

Für Heizanwendungen werden fast ausschließlich Metalle eingesetzt. Die besonderen Vorteile liegen in der guten Verfügbarkeit und der einfachen Bearbeitbarkeit. Nur für spezielle Zwecke werden auch Graphit oder Siliciumcarbid (SiC) von den nichtmetallischen Materialien eingesetzt. Nachteil dieser Materialien ist jedoch ihr negativer Temperaturkoeffizient φ . Er macht eine komplizierte elektronische Ansteuerung erforderlich, weil mit allmählicher Erwärmung der spez. el. Widerstand abnimmt und damit Strom und Temperatur ansonsten unkontrolliert ansteigen würden. Von besonderem Interesse sind daher alle die Keramiken, die ein metallisches Leitverhalten aufweisen und die bis zu möglichst hohen Temperaturen einsetzbar sind.

Zu den metallisch leitenden Hochtemperatur-Keramiken gehören die Boride, Carbide und Nitride der Übergangsmetalle, einschließlich der Lanthanoide und Actinoide. Eng verwandt sind die Monoxide, die allerdings nicht zu den Hochtemperatur-Keramiken gerechnet werden. Die nichtoxidischen Verbindungen haben definitionsgemäß hohe Schmelzpunkte (>1800 °C) und zeichnen sich darüber hinaus durch eine hohe Härte, eine gute Wärmeleitfähigkeit und einen niedrigen spezifischen elektrischen Widerstand aus. In der Literatur unterliegen die spezifischen Widerstände dieser Verbindungen starken Schwankungen. Dies liegt daran, daß die Verbindungen nicht stöchiometrisch sind und die Carbide, Nitride und Monoxide

5

vollständige und lückenlose Mischbarkeit zeigen. Von Nachteil sind die geringe Oxidationsbeständigkeit bei höheren Temperaturen. Bei der Herstellung wirkt sich der hohe Schmelzpunkt nachteilig aus, da mehr Energie und Spezialöfen zum Erreichen der Sintertemperaturen eingesetzt werden müssen. Zudem macht die hohe Härte eine Bearbeitung kostenintensiv oder gar unmöglich.

Eine Möglichkeit, den Problemen bei der Herstellung zu begegnen, ist, die leitfähige Keramik homogen einer Matrixkeramik beizumischen, die selbst nicht leitfähig zu sein braucht. Als Matrix ist eine Keramik zu wählen, die stabil neben der leitenden Keramik vorliegt, einen ähnlichen thermischen Ausdehnungskoeffizienten aufweist und sich leichter sintern und bearbeiten läßt. Als zusätzlichen Vorteil bietet ein solcher zweiphasiger Werkstoff die Möglichkeit, den spezifischen elektrischen Widerstand über das Mischungsverhältnis gezielt einstellen zu können. Hierauf wird in Kapitel 2.3 genauer eingegangen. Die Auswahl einer geeigneten Materialkombination erfolgt aus technischen und wirtschaftlichen Gründen. Dazu sind in Tabelle 2-1 die Eigenschaften einiger elektrisch leitfähiger Keramiken und möglicher Matrixkeramiken dargestellt. Um einen Vergleich mit metallenen Leitern zu geben, sind auch die Eigenschaften des Kupfers aufgeführt.

	spez. el.		ther	n.	therm	٦.				
	Widerstan	d	Ausdeh	nung	Leitfähig	gkeit	Schmelzp	ounkt	Dich	nte
	[Ωcm]		[10 ⁻⁶]	/K]	[W/ml	K]	[°C]		[g/cr	n³]
Cu	0,17·10 ⁻⁵	(1)	16,5	(1)	400	(1)	1083	(1)	8,96	(1)
TiC	5,5–25.10	⁵ (2)	6,4	(2)	19–35	(6)	3157	(2)	4,91	(2)
TiN	2,0·10 ⁻⁵	(3)	8,9	(5)	10–26	(6)	2980	(2)	5,43	(1)
TiB₂	0,9 [,] 10 ^{−5}	(4)	5,6	(4)	66	(4)	3225	(4)	4,52	(4)
ZrC	7,1·10 ⁻⁵	(2)	6,7	(2)	-		3540	(2)	6,56	(2)
ZrN	1,4·10 ⁻⁵	(2)	7,3	(2)	_		2980	(2)	_	
ZrB_2	0,9·10 ^{–5}	(4)	5,9	(4)	60	(4)	3245	(4)	6,1	(4)
Si ₃ N ₄	10 ¹³	(4)	2,75	(3)	9–30	(4)	1900	(3)	3,2–3,	5(4)
SiC	0,001–10	(4)	4,6	(3)	63–155	5(4)	2500	(3)	3,2	(4)
ZrO ₂	40 (1000 °C)	(1)	10	(3)	2	(4)	2500	(3)	5,8	(4)
AI_2O_3	10 ¹²	(1)	9	(3)	27	(6)	2045	(7)	3,97	(8)

Tabelle 2-1: Übersicht einiger Eigenschaften elektrisch leitender Keramiken und möglicher Matrixmaterialien. Zum Vergleich sind auch die Eigenschaften des Kupfers aufgeführt.

Die Quellenangaben beziehen sich auf 1) LIDE (1992-1993), 2) PIERSON (1996), 3) WANG et al.(1995), 4) SCHNEIDER (1991), 5) TOULOUKIAN (1977), 6) TOULOUKIAN (1970), 7) HOLLEMAN et al. (1985) und 8) ALFA (1997).

Die Carbide haben im Vergleich zu den Nitriden und Boriden der entsprechenden Metalle die höchsten spezifischen Widerstände, die höchsten Schmelzpunkte und die höchsten Härten. Dies bedeutet, daß einer Matrix die vergleichsweise höchsten Anteile beigemischt werden müßten, um einen bestimmten spezifischen Widerstand einzustellen. Auch die Sinterbedingungen und die Bearbeitbarkeit sind am ungünstigsten. Hinzu kommt, daß die Carbide in einer Argonatmosphäre gesintert werden müssen, was sehr kostenintensiv ist. In einer Stickstoffatmosphäre wird z.B. das TiC schon bei 1000 °C bis 1300 °C vollständig nitriert (WANG et al., 1995). Die Boride zeigen die vergleichsweise günstigsten physikalischen Eigenschaften. An Luft (MATSUSHITA et al., 1993) oder auch neben Al₂O₃ (BELLOSI et al., 1992) neigen sie allerdings zur Bildung von Boraten, die nicht leitfähig sind. Zudem weisen die Boride aufgrund ihrer hexagonalen Struktur einen anisotropen thermischen Ausdehnungskoeffizienten auf, der sich nachteilig auswirkt. Insgesamt betrachtet stellen die Nitride die geeignetsten Materialien dar, die untereinander sehr ähnlich sind. Aus rein wirtschaftlichen Gründen wird das Titannitrid (TiN) den übrigen vorgezogen.

Unter den Konstruktionskeramiken ragen das Siliciumnitrid (Si₃N₄) und das SiC durch ihre guten mechanischen Eigenschaften hervor. Ihre thermischen Ausdehnungskoeffizienten liegen jedoch deutlich niedriger als der von TiN. Im Heizbetrieb wäre mit erheblichen mechanischen Spannungen zu rechnen, die insbesondere bei zyklischen Beanspruchungen nicht wünschenswert sind. Weitere gängige Konstruktionskeramiken sind das mit Yttrium stabilisierte kubische ZrO₂ und das Al₂O₃. Nachteilig für den Einsatz von ZrO₂ als Matrixmaterial ist die hohe Beweglichkeit des Sauerstoffs. Sie führt zum einen dazu, daß das ZrO₂ bei höheren Temperaturen selbst leitfähig wird. Ferner ist anzunehmen, daß sich die Oxidation des TiN deswegen nicht nur auf die Oberfläche beschränkt, sondern sich auf das gesamte Volumen auswirkt. Das Al_2O_3 hingegen weist neben einem passenden thermischen Ausdehnungskoeffizienten gute mechanische Eigenschaften auf und ist chemisch beständig. Al_2O_3 wird daher als geeignetes Matrixmaterial betrachtet, in das TiN als leitende Phase eingelagert werden soll. Auf die Stabilität von Al_2O_3 neben TiN wird im folgenden Kapitel eingegangen werden.

7

2.2 Die Keramik Al₂O₃ / TiN

Für den in dieser Arbeit vorgesehenen Einsatz der Al₂O₃/TiN-Keramik zum Heizen steht die thermodynamische Stabilität des Stoffverbundes im Vordergrund. Auf die zahlreichen Untersuchungen bezüglich der Festigkeit und anderer mechanischer Eigenschaften wird hier nicht eingegangen. Zunächst wird die Lage von Al₂O₃ und TiN im quaternären System ihrer Komponenten beschrieben. Weitere Eigenschaften der Verbindungen werden im Anschluß daran vorgestellt.

2.2.1 Das quaternäre System Ti – AI – O – N

Ob die Phasen TiN und Al_2O_3 stabil nebeneinander vorliegen, ist anhand des Phasendiagramms abzulesen. Allgemein ist hierzu das quaternäre System der Einzelkomponenten Titan (Ti), Aluminium (Al), Sauerstoff (O) und Stickstoff (N) zu betrachten. Quaternäre Systeme werden für einen konstanten Druck und eine konstante Temperatur dargestellt. Dabei bilden die vier Komponenten (Ti – Al – O – N) die Ecken eines Tetraeders. Die sechs Kanten stellen die binären Systeme zwischen den jeweiligen Elementen dar und die vier Tetraederflächen die entsprechenden ternären Randsysteme. Quaternäre Phasen liegen im Inneren des Tetraeders. Abbildung 2-1 zeigt das quaternäre Phasendiagramm Ti – Al – O – N,



Abbildung 2-1: Phasendiagramm Ti – Al – O – N für 450 °C bis 550 °C aus CARON et al. (1996).

gültig für den Temperaturbereich von 450 °C bis 550 °C und Normaldruck, wie es von CARON et al. (1996) ermittelt wurde.

Da die Stabilität von Al₂O₃ neben TiN nicht nur bei Raumtemperatur, sondern auch bis zu Temperaturen in der Nähe des Schmelzpunktes interessiert, müssen die Phasendiagramme verschiedener Temperaturbereiche betrachtet werden. Eine systematische Untersuchung des quaternären Systems Ti – Al – O – N über einen weiteren Temperaturbereich ist bis heute lückenhaft. Es liegen nur Berechnungen für den Bereich von 450 °C bis 550 °C (CARON et al., 1996) und für 800 °C (SHIH et al., 1995) vor. Für höhere Temperaturen wurden keine Berechnungen durchgeführt. Experimente, eine quaternäre Phase zu synthetisieren, wurden z.B. von MocELLIN & BAYER (1985), von PERERA (1990) und von PERERA et al. (1992) durchgeführt. Bis heute sind keine quaternären Verbindungen dieses Systems bekannt. PERERA (1990) erwähnt lediglich einen Aluminium-Oxynitrid-Spinell, der mit Titan angereichert sei. Von dem gut untersuchten System Si - Al - O - N können keine Analogien abgeleitet werden (PERERA et al., 1992), da die Bildung ähnlicher Strukturen wie die der Silikate und Alumosilikate von Titan nicht bekannt sind. Zudem ist Titan kein guter Glasbildner.

Die vier **ternären Randsysteme** sind weitaus besser bekannt. Das System **Ti - AI - O** wird schon von LANG et al. (1952) beschrieben und gilt auch heute nahezu unverändert. Die einzige ternäre Verbindung, das Al₂TiO₅, erlangte auch technische Bedeutung aufgrund seiner guten Thermoschockbeständigkeit und seines geringen thermischen Ausdehnungskoeffizienten (BROOK, 1991). Im System **Ti - AI - N** sind drei Phasen bekannt (CARON et al., 1996). Es handelt sich hierbei um Einlagerungsverbindungen, wie sie auf metallurgischem Wege hergestellt werden können. Die Hauptphase im System **AI - O - N** ist ein Spinell mit der Zusammensetzung: Al_{(8+x)/3}O_{4+x}N_x, er wird erst bei hohen Temperaturen um 1800 °C gebildet (PERERA, 1990). Im verbleibenden Randsystem **Ti - O - N** tritt Ti(O,N) als ternäre Phase mit einem weiten Homogenitätsbereich auf. Die reinen Endglieder gehören den binären Systemen Ti - O und Ti - N an. Für 1300 °C liegen eine Berechnung und unterstützende Experimente aus einer Arbeit von ROTHER (1994) vor.

Von den **binären Randsystemen** mit Aluminium sind zwei von besonderer Bedeutung für die Keramik: Das System AI - O (WRIEDT, 1985) und das System **AI - N** (WRIEDT, 1986). Hier sind nur die binären Verbindungen Al₂O₃ (s. Kapitel 2.2.2) und AIN stabil. Sie gehören zu den wichtigsten technischen Keramiken. Das System **AI - Ti** enthält vier intermetallische Verbindungen, von denen das TiAl₃ für die hiesige Betrachtung am wichtigsten ist (s.u.). Einen Überblick über das System liefert KATTNER et al. (1992). Wie auch das Aluminium, bildet Titan mit Sauerstoff und Stickstoff wichtige keramische Verbindungen. Das System **Ti - O**, beschrieben von MURRAY & WRIEDT (1987), enthält die Verbindung TiO₂ und seine Suboxide: Ti₃O₅, Ti₂O₅, das dem TiN strukturverwandte TiO und Ti₃O₂, das nur unterhalb von 940 °C stabil vorliegt. Über die Herstellung und einige Eigenschaften der Suboxide berichten LYUBIMOV et al. (1987). Im System **Ti – N** treten als feste Phasen neben den Titanmodifikationen das bis 1100 °C stabile Ti₂N auf und eine als δ' bezeichnete und bis 800 °C stabile Phase (WRIEDT & MURRAY, 1987). Die δ'-Phase enthält ca. 37,5 at.-% Stickstoff. Das kubische TiN existiert bei 2350 °C bis zu einer Konzentration von nur 28 at.-% Stickstoff und schmilzt in der stöchiometrischen Zusammensetzung erst oberhalb von 2980 °C (s. Kapitel 2.2.3).

Nach den Berechnungen von CARON et al. (1996) können Al_2O_3 und TiN im quaternären System Ti – AI – O – N durch eine Linie verbunden werden, d.h. das System Al_2O_3 - TiN ist ein binäres System. Alle Mischungen aus Al_2O_3 und TiN werden stets durch dieses System beschrieben. Erst wenn eine der metallischen oder gasförmigen Komponenten im Über- oder Unterschuß vorliegen, muß die Zusammensetzung durch das quaternäre System beschrieben werden.

Würde man Aluminium zu einer Mischung aus Al_2O_3 und TiN hinzugeben, so würde der die Zusammensetzung repräsentierende Punkt die Gerade des binären Systems Al_2O_3 - TiN in Richtung des Aluminiums verlassen. Dieser Punkt liegt im Stabilitätsbereich der vier Phasen Al_2O_3 , TiN, AlN und TiAl₃ (s. Abbildung 2-1). Mit Aluminium würde bei Temperaturen oberhalb von 550 °C AlN und TiAl₃ gebildet werden (BHANSALI et al., 1990). Das Al_2O_3 verhält sich hierbei inert, aber das TiN wird nach folgender Reaktion umgesetzt :

 $4 \text{ AI} + \text{TiN} \longrightarrow \text{AIN} + \text{TiAl}_3$

Eine Verunreinigung durch elementares Aluminium kann jedoch praktisch ausgeschlossen werden. Eine Abweichung zu höheren Stickstoffkonzentrationen ist durch die Stickstoffatmosphäre beim Sintern gegeben. Diese Zusammensetzung bewegt sich im ternären System Al_2O_3 - TiN - N. Es ist also keine Reaktion zu erwarten. Die Bildung von AlN aus Al_2O_3 gelingt erst oberhalb von 1600 °C und nur in Gegenwart von Kohlenstoff als Reduktionsmittel (BROOK, 1991). Ein erhöhter Stickstoffpartialdruck ist sogar vorteilhaft für TiN, weil es dem Ausgasen von Stickstoff aus der Struktur des TiN entgegenwirkt. Ein Überschuß an Titan bedingt ebenfalls keine Reaktion, da es in dem ternären System Al_2O_3 - TiN - Ti stabil neben den Ausgangskomponenten vorliegt. Unter den gegebenen Sinterbedingungen würde das Titan oberhalb von 1250 °C allerdings zum TiN aufgestickt werden (KIEFFER & BENESOVSKY, 1963, S. 297). Von größter Bedeutung für die Praxis ist ein Überschuß an Sauerstoff, der bei höheren Temperaturen unbedingt zu vermeiden ist. Da Sauerstoff ersatzweise die Plätze des Stickstoffs in der TiN-Struktur einnehmen kann, würde sich bei geringen Konzentrationen zunächst Ti(O,N) bilden. Aufgrund der höheren Affinität des Sauerstoffs zum Titan wird TiN als Pulver schon bei 500 °C vollständig zum TiO₂ oxidiert (BELLOSI et al., 1990).

Die Stabilität von Al₂O₃ neben TiN bei Temperaturen oberhalb von 800 °C kann nur von bekannten Einzelreaktionen abgeleitet werden. Nach Versuchen von MOCELLIN & BAYER (1985) reagieren AIN und TiO₂ zwischen 950 °C und 1350 °C miteinander und bilden Al₂O₃ und TiN. Bei der Reaktion werden Stickstoff und Sauerstoff frei:

 $\lambda \text{ TiO}_2 + 2 \text{ AIN}$ ---- $\text{Al}_2\text{O}_3 + \lambda \text{ TiN} + (1 - \lambda/2) \text{ N}_2 + (\lambda - 3/2) \text{ O}_2$

BELLOSI & BABINI (1992) stellten beim Sintern von Al₂O₃/TiN-Mischungen bei 1800 °C keine Reaktionen fest.

2.2.2 Eigenschaften von Aluminiumoxid

Aluminiumoxid tritt in verschiedenen Modifikationen auf, die sich mit Temperaturerhöhung irreversibel in die einzige stabile Phase, das α -Al₂O₃ umwandeln (WEFERS & MISRA 1987). Von den Niedertemperaturmodifikationen ist lediglich das bis ca. 700 °C stabile γ -Al₂O₃ von technischem Interesse. Als Konstruktionskeramik findet nur α -Al₂O₃ Verwendung. Im folgenden ist mit Al₂O₃ stets α -Al₂O₃ gemeint.

In der Natur ist Aluminiumoxid selten zu finden und tritt als Korund oder noch seltener einkristallin als Saphir auf. Für technische Zwecke muß Aluminiumoxid daher erst aus Alumosilikaten gewonnen werden. Im Bayer-Verfahren werden große Mengen aus Bauxit gewonnen. Verfahrensbedingt ist das so dargestellte Al₂O₃ mit

NaO und CaO verunreinigt und findet für technische Keramiken weniger Verwendung. Al_2O_3 höherer Reinheit wird durch direkte Oxidation von Aluminium gewonnen. In geringeren Mengen erfolgt die Darstellung von hochreinem Al_2O_3 aus Salzen (SCHAUMBURG 1994), z.B. aus dem Ammonium-Aluminium-Sulfat NH₄Al(SO₄)₂ · 12 H₂O.

Es sind mehrere Eigenschaften, die einen Einsatz von Al₂O₃ als technische Keramik interessant machen (s. Tabelle 2-2). Wegen seiner außerordentlich hohen Härte wird Al₂O₃ z.B. als Schleifmittel verwendet. Seine gute Festigkeit bis zu Temperaturen von 1000 °C und seine allgemein hohe Temperaturbeständigkeit werden z.B. genutzt, um Tiegel und Kessel auszukleiden, die in der Stahlindustrie eingesetzt werden. Gegenüber Stählen zeichnet sich Al₂O₃ zudem durch eine sehr gute Korrosionsbeständigkeit aus und ist sogar gegenüber heißen Säuren stabil. Auch in den Bereichen Elektrik und Elektronik ist Aluminiumoxid weit verbreitet. Hier werden der hohe elektrische Isolationswiderstand und die für Keramiken vergleichsweise gute Wärmeleitfähigkeit ausgenutzt.

Al₂O₃ kristallisiert im trigonalen System in der Raumgruppe R 3c. Die Struktur wird von einer hexagonal dichtesten Packung von Sauerstoffatomen mit der Schichtabfolge ABAB... gebildet. Die Oktaederlücken sind zu zwei Dritteln mit Aluminiumatomen besetzt, die ebenfalls in Schichten (γ_i) zu einem Wabenmuster angeordnet sind (KLEBER, 1990). Die γ_1 -Schichten nehmen bezüglich der Struktur drei unterschiedliche Positionen ein, so daß die Struktur auch als eine Stapelung von (001)_{trig}-Schichten mit der Abfolge A $\gamma_1B\gamma_2A\gamma_3B\gamma_1A\gamma_2B\gamma_3A...$ beschrieben werden kann.

Eigenschaft	Quelle	
Raumgruppe	R 3c	JCPDS * 42-1468
Gitterkonstante [nm]	a: 0,47588; c: 1,2992	JCPDS * 42-1468
Dichte [g/cm ³]	3,97	ALFA (1997)
Schmelzpunkt [°C]	2045	HOLLEMAN et al. (1985)
thermische Leitfähigkeit [W/mK]	27	Touloukian (1970)
thermische Ausdehnung [10 ⁻⁶ /K]	8 (bei 400 °C)	Touloukian (1977)
spez. el. Widerstand [Ω cm]	10 ¹²	LIDE (1992-1993)
Vickershärte [GPa]	15	SCHNEIDER (1991)
E-Modul [GPa]	393	Сани et al. (1994)

 Tabelle 2-2:
 Übersicht der Eigenschaften von Aluminiumoxid.

2.2.3 Eigenschaften von Titannitrid

Titan ist in der Erdkruste das zehnt häufigste Element. Da es keine ausgeprägten Lagerstätten bildet, ist seine Anreicherung schwierig und teuer. Als Titannitrid ist es in der Natur gar nicht zu finden. Es tritt oxidisch gebunden auf im TiO₂ (Rutil, Anatas, Brookit), im FeTiO₃ (Ilmenit), im CaTiO₃ (Perowskit) oder im CaTiO [SiO₄] (Titanit).

Zur Darstellung von Titannitrid bieten sich mehrere Möglichkeiten. Titannitrid kann z.B. durch direkte Reduktion von TiO₂ mit Kohlenstoff in einer reinen Stickstoffatmosphäre bei 1250 °C gewonnen werden. Die Umsetzung geschieht nach folgender Hauptreaktion (KIEFFER & BENESOVSKY, 1963):

 $2 \text{ TiO}_2 + 4 \text{ C} + \text{N}_2 \longrightarrow 2 \text{ TiN} + 4 \text{ CO} \uparrow$

Das so erhaltene Titannitrid ist nicht sehr rein, da Kohlenstoff in die Struktur eingebaut wird und zur Bildung roter Ti(C,N) Mischkristalle führt. Bekannt ist auch die Umsetzung von Titanhydrid in einer Stickstoffatmosphäre bei Temperaturen über 1800 °C. Reines Titannitrid wird heute durch direktes Nitrieren von reinem Titan bei 1200 °C gewonnen (KIEFFER & BENESOVSKY, 1963).

Titan kristallisiert bei Raumtemperatur in der Struktur einer hexagonal dichtesten Kugelpackung. Das Atomradienverhältnis r_X / r_{Titan} beträgt 0,504, wonach Stickstoff in den Oktaederlücken der Titanstruktur platznehmen könnte. Mit der Ausnahme des Cobalts nehmen aber alle Übergangsmetalle bei der Bildung ihrer Nitride oder Carbide eine andere Struktur ein (TOTH, 1971, S. 34). Im Titannitrid belegen die Titanatome die Plätze eines kubisch flächenzentrierten Gitters, es ändert sich also nur die Stapelfolge der dichtest gepackten Ebenen. In der entstandenen kubischen Struktur wird Stickstoff in statistischer Verteilung in die Oktaederlücken eingelagert. Man nennt diese Verbindungen auch Einlagerungsverbindungen. Bei strenger Stöchiometrie entspricht diese Struktur der von NaCl (Raumgruppe: Fm3m, Strukturtyp: B1). Die Struktur des Titannitrids ist auch bei starken Abweichungen von der Stöchiometrie stabil. Der Existenzbereich liegt bei 1400 °C zwischen TiN_{0,6} und TiN1. Bei Raumtemperatur kann Titannitrid auch überstöchiometrisch als TiN1,16 vorliegen. Selbst in der stöchiometrischen Zusammensetzung sind nicht alle Oktaederlücken besetzt. Sowohl in der Unterstruktur des Titans als auch in der des Stickstoffs gibt es Fehlstellen. Wegen der ähnlichen Atomradien kann neben Stickstoff auch Kohlenstoff oder Sauerstoff in das Titangitter eingelagert werden. Die

Mischbarkeit ist lückenlos in allen Verhältnissen möglich. Abhängig von der Anzahl der besetzten Oktaederplätze und der Atomart verändert sich auch die Gitterkonstante. Maximal ist die Gitterkonstante für die stöchiometrische Zusammen-

setzung und fällt in Richtung höherer Stickstoffgehalte steil ab. Weniger stark ist die Änderung mit abnehmendem Stickstoffgehalt. Aufgrund der Schwierigkeiten, ein stöchiometrisches und reines (insbesondere nicht kohlenstoff- und sauerstoffhaltiges) Titannitrid zu erhalten, ergibt sich in der Literatur eine starke Streuung der Meßwerte für zahlreiche Eigenschaften. Einige Daten sind in Tabelle 2-3 zusammengestellt. Die entsprechenden Eigenschaften von Titan sind ebenfalls angegeben, um die z.T. drastischen Veränderungen durch die Einlagerung von Stickstoff aufzuzeigen. Auffällig sind der sehr viel höhere Schmelzpunkt und der höhere E-Modul. Zu beachten ist auch die gegenüber dem Titan sogar bessere Leitfähigkeit des Titannitrids.

Eigenschaft	Wert für TiN	Quelle	Wert für Ti	Quelle
Raumgruppe	F m3m	1	P 6₃/mmc	4
Gitterkonstante [nm]	a: 0,424	1	a: 0,295, c: 0,469	5
Dichte [g/cm ³]	5,24 – 5,43	2, 7	4,506	4
Schmelzpunkt [°C]	2980	1	1670	2
thermische Leitfähigkeit [W/mK]	10 – 26	1	22,4	2
thermische Ausdehnung [10 ⁻⁶ /K]	8,9 (bei 20°C)	3	8,6	6
spez. el. Widerstand [$\mu\Omega$ cm]	20 ± 10	1	39	2
Vickershärte [GPa]	18 – 21	1		_
E-Modul [GPa]	251	1	105	6

 Tabelle 2-3:
 Vergleichende Übersicht der Eigenschaften von Titannitrid und Titan.

Die Quellenangaben beziehen sich auf 1) PIERSON (1996), 2) LIDE (1992-1993), 3) TOULOUKIAN (1977), 4) HOLLEMAN et al.(1985), 5) JCPDS # 5-0682, 6) BEITZ & KÜTTNER (1981) und 7) ALFA (1997).

Die chemische Beständigkeit von Titannitrid gegenüber oxidierenden Medien ist wie bei allen Nitriden, Carbiden und Boriden der Übergansgmetalle gering. Die Oxidation von Titannitridpulver setzt in Luft schon bei einer Temperatur von 500 °C ein (BELLOSI et al., 1990). Ebenfalls unbeständig ist auch gesintertes Titannitrid gegenüber oxidischen Schlacken. Kein Angriff erfolgt dagegen durch Kupfer-, Aluminium- oder Eisenschmelzen. Auch gegen Chloridschmelzen bei der Schmelzflußelektrolyse ist es beständig. Gegenüber Salzsäure, Salpetersäure und Schwefelsäure ist Titannitrid stabil, in Königswasser ist es jedoch löslich. Ferner ist Titannitrid beim Erhitzen in einer Wasserstoffatmosphäre nicht beständig.

2.3 Die Leitfähigkeit von Zweiphasengemischen

Der spezifische elektrische Widerstand ist eine Materialkonstante für ein homogenes Material. Bei Zweiphasengemischen liegt er zwischen denen der Einzelkomponenten. Im Falle des Systems Al₂O₃/TiN ändert er sich um 17 Größenordnungen. Er nimmt mit Vergrößerung des Volumenanteils an leitender Phase (hier TiN) stetig ab. Eine genauere Aussage über den Verlauf des spez. el. Widerstandes als Funktion der Phasenkonzentration ist nur bei Kenntnis des Gefüges des Zweiphasenwerkstoffes möglich. ONDRACEK (1982) und SCHULZ (1974) entwickelten ein Modell, das die mathematische Beschreibung des Gefügezustandes mit einer Feldeigenschaft (hier dem spez. el. Widerstand) verknüpft. Die Autoren führen fünf Gefügeparameter ein. Als implizite Gefügeparameter werden definiert

- die Anzahl der Phasen und
- der Gefügetyp (Einlagerungsgefüge Durchdringungsgefüge).

Explizite Gefügeparameter sind

- die Phasenkonzentration,
- die Form der Teilchen und
- die Orientierung der Teilchen.

Unabhängig ist der spezifische Widerstand dagegen von einem Skalierungsfaktor, der als Maßstabsbalken eines Gefügebildes verstanden werden kann. Ist außer der Anzahl der Phasen keiner der genannten Parameter bekannt, läßt sich der Bereich, innerhalb dessen sich der Widerstand eines mehrphasigen Gemisches ändern kann, durch Grenzwertkurven abstecken. Der minimale (maximale) Wert des spezifischen Widerstandes einer beliebigen Mischung läßt sich leicht berechnen, indem man die Komponenten bezüglich des Stromflusses als parallel (in Reihe) geschaltet annimmt. Die so erhaltenen Kurven stellen Grenzwertkurven erster Ordnung dar. Die Kenntnis zusätzlicher Gefügeparameter erlaubt die Aufstellung von Grenzwertkurven höherer Ordnung, die einen engeren Bereich umschließen. Erst unter Berücksichtung aller Parameter läßt sich eine singuläre Kurve für den spezifischen Widerstand in Abhängigkeit von der Zusammensetzung bestimmen. Abbildung 2-2 zeigt den Bereich (abgegrenzt durch Kurven erster Ordnung), in dem die spezifischen Widerstände einer Mischung aus Al₂O₃ und TiN bei Raumtemperatur



Abbildung 2-2: Der spez. el. Widerstand des Systems Al₂O₃/TiN liegt innerhalb der dargestellten Grenzwertkurven erster Ordnung. Der spez. el. Widerstand einer beliebigen Mischung ist gefügeabhängig und innerhalb dieser Grenzen variierbar.

liegen können. Die mathematische Beschreibung der Gefügeverhältnisse geschieht durch die Definition eines Rotationsellipsoids, das die im Mittel gefundenen Eigenschaften aller Teilchen repräsentiert und in eine homogene Matrix eingebettet ist. Mit Hilfe dieses Modells lassen sich die spezifischen Widerstände für Phasengemische mit sehr kleinen oder großen Konzentrationen an leitender Phase vorhersagen. Aber gerade im technisch interessanten Übergangsbereich, der durch allmähliche Änderung des die Gefügetyps vom Einlagerungszum Durchdringungsgefüge charakterisiert ist, ist das Modell nicht anwendbar, da es die Gefügeart als impliziten Parameter benutzt. Beschrieben wird das Phänomen der Änderung von einem Einlagerungsgefüge zu einem Durchdringungsgefüge durch die Perkolationstheorie (ZALLEN, 1983; STAUFFER & AHARONY, 1995).

Perkolation oder Durchdringung liegt für eine Phase vor, wenn in einem mehrphasigen, durch zwei Grenzflächen begrenzten Volumen ein Pfad für diese Phase gefunden werden kann, der beide Grenzflächen verbindet. Geht man von einer statistischen Verteilung der Phasen aus, dann gibt es eine kleinste Konzentration, für die Perkolation auftreten kann. Dieser Wert wird als sog. Perkolationsschwelle bezeichnet; er ist gleichzeitig die Mindestkonzentration für TiN, ab der im System Al₂O₃/TiN eine elektrische Leitfähigkeit auftreten kann, wenn Al₂O₃ als Isolator betrachtet wird. Die Angabe eines exakten Konzentrationswertes für die Perkolationsschwelle ist nur selten möglich, da dieser Wert gefügeabhängig ist und daher die Kenntnis des Gefüges einschließlich seiner mathematischen Beschreibung voraussetzt. Eine Angabe ist aber z.B. für alle beliebigen Kugelpackungen möglich, die aus Kugeln gleicher Größe bestehen und für die die Verteilung der Kugeln unterschiedlicher Art (leitfähig und nichtleitfähig) statistisch ist. Die Perkolationsschwelle in Kugelpackungen ist erreicht, wenn ca. 16 Vol.-% des Gesamtvolumens aus leitfähigen Kugeln besteht (ZALLEN, 1983). Von ZALLEN wird eine empirisch ermittelte Funktion angegeben, die den spezifischen elektrischen Widerstand ρ derartiger Kugelpackungen beschreibt. Sie lautet:

$$\rho = f \cdot (p - p_c)^{-1.65}.$$
 (3)

Hierin ist *p* die Konzentration der leitfähigen Kugeln, p_c ist die Perkolationsschwelle (0,16 für Kugelpackungen) und *f* ist ein Vorfaktor, der dem spez. el. Widerstand der reinen Phase (*p*=1) angepaßt werden muß. Die Änderung des spez. el. Widerstandes ist in der unmittelbaren Nähe der Perkolationsschwelle p_c maximal.

Zum näheren Verständnis von Perkolation und Perkoloationsschwelle werden nachfolgend Gefüge von zweidimensional angeordneten schwarzen, leitenden und weißen, nichtleitenden Kreisscheiben betrachtet¹. Dabei interessiert hier nur die Perkolationsschwelle für die schwarzen Teilchen. Abbildung 2-3a zeigt eine statistische Verteilung solcher Teilchen, wobei die Konzentration der schwarzen Teilchen 35 % beträgt. Diese Konzentration liegt unterhalb der Perkolationsschwelle von 50 % für Kreisscheiben in zwei Dimensionen. Daher kann kein Pfad von aneinandergereihten schwarzen Scheiben gefunden werden. Bei einer Konzentration von z.B. 75 % (s. Abbildung 2-3b) ist die Perkolationsschwelle überschritten und es gibt einen in allen Richtungen unendlich ausgedehnten Cluster

¹ Diese Betrachtung gilt auch für einlagige Schichten aus schwarzen und weißen Kugeln.



Abbildung 2-3: a) Bei einer Phasenkonzentration von 35 % liegt keine Perkolation für die schwarzen Teilchen vor. b) Bei einer Phasenkonzentration von z.B. 75 % ist die Perkolationsschwelle überschritten und es gibt einen die gesamte Fläche überspannenden Cluster aus schwarzen Teilchen. schwarzer Scheiben. Dies schließt nicht aus, daß es auch schwarze Scheiben gibt, die nicht zu diesem Cluster gehören. Die Perkolationsschwelle für drei Dimensionen ist niedriger, da die Koordinationszahl der Teilchen größer ist. Würde man drei Lagen der in Abbildung 2-3a dargestellten Scheiben übereinander legen, so würden ausreichend viele der in zwei Dimensionen vereinzelt vorliegenden Scheiben über die dritte Dimension verknüpft werden und somit eine Perkolation über das Volumen entstehen. Dies bedeutet auch, daß an einem zweidimensionalen Schnitt (z.B. einer

Gefügeaufnahme einer Probe) mit einem Anteil an schwarzen Kugeln zwischen 16 % und 50 % keine Perkolation erkannt werden kann.

Die Perkolationsschwelle ist zu höheren und tieferen Werten verschiebbar, wenn bestimmte Gefügeparameter verändert werden. Nimmt man an, daß die Phasenverteilung nicht auf kleinstem Raum homogen ist, sondern z.B. Agglomerate auftreten, können mehrere Fälle unterschieden werden. Ist die Agglomeratbildung ungerichtet und für beide Phasen gleichartig, so lassen sich die Agglomerate durch einzelne, größere Teilchen ersetzen. Außer dem Teilchendurchmesser (Skalierungsfaktor) ist am Gefüge nichts verändert worden und auch die Perkolationsschwelle bleibt unverändert. Der Skalierungsfaktor hat keinen Einfluß auf die Perkolationsschwelle. Treten nur die weißen Teilchen agglomeriert auf, wird eine Verschiebung der Perkolationsschwelle zu niedrigeren Phasenkonzentrationswerten erreicht. Das von den größeren Agglomeraten eingenommene Volumen ist für die kleineren Teilchen nicht mehr verfügbar. Diese müssen das verbleibende Volumen zwischen den Agglomeraten auffüllen, wo sie dadurch dichter gepackt sind (s. Abbildung 2-4a). Im dargestellten Fall tritt für die schwarzen Teilchen schon bei einer Phasen-





Abbildung 2-4: a) Treten die weißen Teilchen agglomeriert auf, wird für die schwarzen Teilchen in diesem Beispiel schon bei einer Konzentration von 35 % Perkolation beobachtet. b) Der gleiche Effekt wird erzielt, wenn die Teilchen unterschiedliche Korngrößen haben. Je kleiner die schwarzen Teilchen im Vergleich zu den weißen Teilchen sind, desto geringer ist ihre Perkolationsschwelle.

konzentration von 35 % Perkolation auf. Ersetzt man die Agglomerate durch größere einzelne Teilchen, ändern sich die maßgeblichen Gefügeparameter wiederum nicht (s. Abbildung 2-4b). Das bietet die Möglichkeit, die Perkolationsschwelle durch Variation der Korngröße zu beeinflussen.

Auch Form und Orientierung der Teilchen haben einen Einfluß auf die Perkolationsschwelle. Die skelettartige Struktur der schwarzen Phase in Abbildung 2-4b könnte man sich auch aus langen Ketten zusammengesetzt denken. Für dieses Gefüge wurde eine niedrige Perkolationsschwelle gefunden. In der Tat wird die Perkolationsschwelle durch eine Einlagerung faserförmiger Teilchen herabgesenkt (DE BONDT et al., 1992; LEE & KIM, 1995). Eine Orientierung nichtsphärischer Teilchen führt zu richtungsabhängigen Perkolationsschwellen für ein Gefüge. Diese Einflüsse werden hier nicht betrachtet (siehe hierzu ONDRACEK, 1982; SCHULZ, 1974; DE BONDT et al., 1992 und LEE & KIM, 1995).

Bei der Betrachtung von Perkolationsphänomenen wurde bisher stillschweigend vorausgesetzt, daß das Verhältnis von betrachtetem Volumen zu dem eines Teilchens sehr viel größer ist als 1. Diese Annahme kann als erfüllt gelten, wenn die elektrische Leitfähigkeit eines makroskopisch homogenen Körpers mit einer mikroskopischen Phasenverteilung betrachtet wird. Auf mikrostrukturierte Werkstoffe, deren Strukturabmessungen nicht wesentlich größer sind als die ihrer konstituierenden Teilchen, kann das Perkolationsmodell nicht ohne weiteres angewandt werden. Dies liegt daran, daß die verringerte Teilchenanzahl in dem betrachteten Volumen keine statistische Aussage mehr zuläßt und der Anteil der

Randteilchen unverhältnismäßig hoch ansteigt. Auch aus technischen Gründen läßt sich keine homogene Durchmischung der Phasen in einem beliebig kleinen Volumen erreichen. Aus theoretischen und praktischen Überlegungen folgt somit, daß nicht nur die Vorhersage für die Leitfähigkeit eines beliebig kleinen Volumens unmöglich sondern auch die tatsächlich vorhandenen Leitfähigkeiten maximalen ist. Schwankungen unterliegen. Ist ein Volumen so klein gewählt, daß es nur ein einziges Teilchen enthält, wird die Eigenschaft des Volumens auch nur durch diese eine Phase bestimmt. Dies führt zu Meßwerten, die noch außerhalb der Grenzwertkurven erster Ordnung liegen können (vgl. Abbildung 2-2). Um die Funktionalität des Werkstoffs Al₂O₃/TiN zu erhalten, muß die Phasenkonzentration noch innerhalb einer Mikrostruktur definiert sein und es muß Perkolation für die leitende Phase vorliegen. Die Anzahl der Teilchen im Querschnitt senkrecht zur Perkolations- bzw. Stromrichtung muß dafür möglichst groß sein. Dies läßt sich erreichen, indem der Skalierungsfaktor des Gefüges möglichst klein gemacht wird, d.h. die Korngrößen der eingesetzten Pulver müssen möglichst klein sein.

Aufgrund der geringen Sinterfähigkeit, der geringen Oxidationsbeständigkeit und des hohen Preises von TiN wird angestrebt, seinen Gehalt weitgehend zu minimieren. In Anlehnung an das Gefüge in Abbildung 2-4b ist eine Mischung von Al₂O₃- und TiN-Pulvern einzustellen, die Al₂O₃ mit möglichst kleinen Korngrößen enthält und TiN mit einer Korngröße, die mindestens eine Größenordnung unterhalb der von Al₂O₃ liegt. Um die Verteilung der Phasen zu garantieren, könnte eine Beschichtung der Al₂O₃-Partikel mit TiN durchgeführt werden. Eine Packung TiN-beschichteter Al₂O₃-Teilchen zeigt theoretisch bis zu beliebig kleinen TiN-Konzentrationen noch eine Perkolation. Eine Möglichkeit der Beschichtung wird in Kapitel 2.5 vorgestellt.

2.4 Verfahren zur Mikrostrukturierung

Der in der Einführung vorgestellte Mikrostrukturwärmetauscher oder Mikrostrukturreaktor stellt eine effiziente Mikrokomponente dar, die sich zugleich durch einen recht einfachen Aufbau auszeichnet. Sieht man von den Medienanschlüssen ab, besteht ein solcher Wärmetauscher lediglich aus gestapelten Platten, die mit einer Vielzahl paralleler Gräben durchzogen sind. Ziel der Mikrostrukturierung ist hierbei, ein möglichst großes Verhältnis von innerer Oberfläche zum Volumen zu schaffen. Das bedeutet, die einzelnen Platten sollen möglichst dünn sein und die darauf strukturierten Gräben möglichst tief. Aus metallischen Materialien lassen sich heute Mikrostrukturwärmetauscher mit den äußeren Abmaßen von ca. 1 cm x 1 cm x 1 cm herstellen. Sie sind von 8000 Kanälen durchzogen, die durch 75 µm tiefe und 90 µm breite Gräben in ca. 100 µm dicken Platten gebildet werden (BIER et al., 1993).

Aufgrund der Sprödigkeit und der zumeist hohen Härte ist eine mechanische Formgebung keramischer Werkstoffe im gesinterten Zustand sehr kostenintensiv und im Falle einer Mikrostrukturierung vielfach sogar unmöglich. Daher wird nach Verfahren gesucht, die eine Strukturierung von Keramiken im Grünzustand (ungesinterten Zustand) ermöglichen. Zur Herstellung keramischer Mikrostrukturen sind verschiedene Verfahren, wie z.B. das Schlickergießen (NöKER & BEYER, 1992), das Foliengießen & Prägen (KNITTER et al., 1994), das Schlickerpressen (RITZHAUPT-KLEISSL et al., 1996) und das Zentrifugalgießen (BAUER et al., 1997) entwickelt worden. Diesen Verfahren ist gemeinsam, daß die Strukturierung durch Abformung einer Negativform erreicht wird. Im anschließenden Sinterprozeß schwindet das abgeformte Teil um bis zu 20 % in jeder Raumrichtung. Diese Schwindung muß vor der Herstellung der Negativform bekannt sein und berücksichtigt werden.

Eine alternative Methode der Formgebung und Mikrostrukturierung ist die Bearbeitung durch Funkenerosion, einem von LAZARENKO & LAZARENKO (1947) entwickelten Verfahren. Es setzt einen spez. el. Widerstand des zu bearbeitenden Werkstoffs von höchstens 300 Ω cm voraus (FAULK, 1991) und wird daher fast ausschließlich zur Bearbeitung von Metallen eingesetzt. Für die Bearbeitung von Keramiken bietet es insbesondere zwei Vorteile. Zum einen ist das Verfahren unabhängig von der Härte des zu bearbeitenden Materials, und zum anderen kann eine Bearbeitung im gesinterten Zustand erfolgen, womit die Maßhaltigkeit der erzeugten Struktur gewährleistet wird.

Bei der Erosion fungiert das Werkstück als eine Elektrode, die durch ein flüssiges Dielektrikum (z.B. Wasser) von der Strukturierungselektrode getrennt ist. Durch Anlegen einer ausreichend großen Spannung wird ein Durchschlag erzeugt, der das Werkstück lokal aufschmelzt oder zu Abplatzungen führt. Das abgetragene Material wird über das flüssige Dielektrikum weggespült. Es werden zwei Erosionsverfahren unterschieden: Die Senkerosion und die Drahterosion.

21



Abbildung 2-5: Bei der Senkerosion sind das Werkstück und die strukturierte Elektrode während des gesamten Bearbeitungsprozesses durch ein flüssiges Dielektrikum (z.B. Wasser) voneinander getrennt. Dabei sinkt die Elektrode berührungslos in das Werkstück ein. Dargestellt ist der Aufbau kurz vor Beginn (a) und am Ende (b) des Prozesses.

Bei der *Senkerosion* wird die Strukturierungselektrode als Negativform der gewünschten Struktur ausgebildet und berührungslos auf das Werkstück abgesenkt (s. Abbildung 2-5). Als Stempelmaterialien eignen sich Wolfram, Messing, Stähle, verschiedene Legierungen und auch Graphit. Mit Senkerosion können insbesondere komplizierte Strukturierungen zum Teil auch mit Hinterschnitt verwirklicht werden.

Bei der *Drahterosion* ist die Gegenelektrode als Draht ausgeführt. Wie bei einer mechanischen Drahtsäge wird der Draht auf- und abgespult und dringt in das Werkstück ein, allerdings ohne in mechanischem Kontakt damit zu stehen (s. Abbildung 2-6). Die Schnittbreite wird im wesentlichen durch die Drahtdicke bestimmt. Diese Variante eignet sich zur Erzeugung aller Strukturen, die auch mit mechanischen Drahtsägen hergestellt werden können.

Der Erodierprozeß wird nun am Beispiel der Senkerosion genauer beschrieben. Durch Anlegen einer Spannung von ca. 200 V zwischen dem Werkstück (Kathode) und der strukturierten Elektrode (Anode) bildet sich ein elektrisches Feld aus. Bevorzugt an Unebenheiten auf den Oberflächen sind die Feldlinien stärker konzentriert. Im Erodierspalt ordnen sich kleine Partikel, die sich im Dielektrikum befinden entlang der Feldlinien zu einer Brücke an (Abbildung 2-7a). Dadurch wird der Überschlag ausgelöst, der punktuell mit der Aussendung von Elektronen an der Kathode beginnt (Abbildung 2-7b). Dabei fällt die angelegte Spannung ab und der Impulsstrom steigt an. Es werden Temperaturen von bis zu 40000 K erreicht. Es



Abbildung 2-6: Bei der Drahterosion ist der Draht die Kathode, das Werkstück die Anode. Während des Erodierprozesses wird berührungslos ein Schnitt im Werkstück erzeugt. Durch das Aufspulen des Drahtes wird die Kathode am Werkstück ständig erneuert.

bildet sich ein Plasmakanal, der das Dielektrikum verdrängt (Abbildung 2-7c). Die leichten Elektronen werden schneller beschleunigt als die positiven Ionen, die sich in Richtung Kathode bewegen. Nach ca. 10 ns bis maximal 2 µs schmilzt die Anode aufgrund der hohen Stromdichte zuerst auf. Nach 2 µs bis 100 µs hat sich der stromdurchflossene Querschnitt der Anode so weit ausgedehnt, daß die Oberfläche der Anode wieder erstarrt (DIBITONTO et al. 1989). Inzwischen erreichen die positiven Ionen die Kathode, die durch das Bombardement der schweren Teilchen aufschmilzt (Abbildung 2-7d). Mit dem Abschalten der Spannung implodiert der Plasmakanal durch den Außendruck des Dielektrikums (Abbildung 2-7e). Dabei werden von der Kathode verdampftes und aufgeschmolzenes Material vom Dielektrikum abgekühlt und weggespült (Abbildung 2-7f). Nach einer Auszeit beginnt der Zyklus von vorne.

Es ist zu beachten, daß der eigentliche Materialabtrag nicht durch das Aufschmelzen erfolgt, sondern durch die Implosion des Plasmakanals, bei der geschmolzenes Material von der Oberfläche gerissen wird. Die eingebrachte elektrische Energie ist zwar proportional zum erschmolzenen Volumen, allerdings werden nur zwischen 10 % und 60 % davon wirklich abgetragen, der größere Teil erstarrt wieder auf der Oberfläche.

Bei der Drahterosion werden für feinste Schnitte Wolframdrähte mit 30 µm im Durchmesser eingesetzt. Ein lokales Aufschmelzen würde zum sofortigen Drahtbruch führen, dem häufigsten Problem der Drahterosion. Im Gegensatz zur Senkerosion wird das Werkstück daher als Anode gepolt und die Pulsdauer auf maximal 2 µs







Abbildung 2-7: Der Erodierprozeß bei der Senkerosion: **a**) Aufbau eines E-Feldes. **b**) Beginn der Entladung. Aussendung von Elektronen an der Kathode. **c**) Entstehung eines Plasmakanals und Aufschmelzen der Anode nach ca. 1 µs. **d**) Erstarren der Anode und Aufschmelzen der Kathode durch Beschuß mit positiv geladenen Partikeln. **e**) Abschalten der Spannung, Zusammenbruch des Plasmas, Implosion von Schmelzpartikeln in den Erodierspalt. **f**) Wegspülen des abgetragenen Materials durch das flüssige Dielektrikum.

festgelegt. Beschrieben mit Abbildung 2-7 würde der Zyklus schon mit einem Spülvorgang nach Schritt (c) enden, dem Aufschmelzen der Anode. Die Kathode (Draht) wird minimal belastet und schmilzt nicht auf.

Die Senkerosion ist das schnellere der beiden Verfahren, mit dem auch größere Volumina abgetragen werden können. Mittels Drahterosion lassen sich nur Schnitte ausführen, die Strukturen sind jedoch feiner. Dies liegt auch daran, daß der Draht ständig erneuert wird, wohingegen bei der Senkerosion ein allmählicher Verschleiß der Elektrode beobachtet wird.

2.5 Synthese von TiN aus organischen Vorstufen

Für die Synthese von submikrometerskaligem TiN und die Beschichtung von Al₂O₃ mit TiN gibt es zwei Argumente. Zum einen sind zur Mikrostrukturierung feinskalige Gefüge erforderlich, damit die Abbildungstreue von einigen 10 μm gewährleistet werden kann. Zum anderen wurde aus der Perkolationstheorie abgeleitet, daß der Anteil an TiN in einer Al₂O₃-Matrix, der nötig ist, um eine leitfähige Mischung zu erhalten, umso geringer ist, je kleiner die Korngröße des TiN im Vergleich zum Al₂O₃ ist. Als erfolgversprechender Weg bietet sich die Herstellung einer organischen TiN-Vorläufersubstanz an, die pyrolytisch in nanoskaliges TiN zersetzt werden kann. Dieses Verfahren wird von NARULA (1992) und NARULA et al. (1995 a und 1995 b) beschrieben und soll hier zur Beschichtung von Al₂O₃ Pulvern adaptiert werden. Während der eigenen Arbeiten mittels dieser Syntheseroute wurden Ergebnisse von BETTENHAUSEN et al. (1997) veröffentlicht, die die gleiche Synthese betreffen. Die Autoren finden allerdings andere Endprodukte als von NARULA (1992) und NARULA et al. (1995 a und 1995 b) vorgeschlagen wurden. Zunächst wird die Syntheseroute nach NARULA vorgestellt.

Ausgangsverbindungen sind Titan(IV)-chlorid (TiCl₄) [**1**] und Hexamethyldisilazan ($[(CH_3)_3Si]_2NH$) [**2**], die zu Trimethylsilylaminotitantrichlorid mit der chemischen Formel (CH₃)₃SiNHTiCl₃ [**3**] nach folgender Reaktionsgleichung umgesetzt werden:

 $\mathsf{TiCl}_4 + [(\mathsf{CH}_3)_3\mathsf{Si}]_2\mathsf{NH} \longrightarrow [(\mathsf{CH}_3)_3\mathsf{SiNHTiCl}_3] + (\mathsf{CH}_3)_3\mathsf{SiCl}^{\uparrow}$

Der gesamte Prozeß ist in einer wasser- und sauerstofffreien Atmosphäre durchzuführen. Zunächst wird [1] in Dichlormethan (CH₂Cl₂) gelöst. Zu dieser Lösung wird [2] bei –78 °C zugetropft. Bei langsamer Erwärmung fallen bei 20 °C gelb-orange Kristalle nicht reproduzierbarer Zusammensetzung aus. Sie werden abfiltriert, das Filtrat eingeengt und erneut auf ca. –20 °C abgekühlt. Mit einer Ausbeute von ca. 58 % wird [**3**] in Form orange-roter Kristalle erhalten. Für diesen TiN-Vorläufer [**3**] wird eine Zersetzung in drei Schritten bis 600 °C postuliert (Abbildung 2-8). Als Atmosphäre wurden Stickstoff oder ein Stickstoff-Ammoniakgemisch eingesetzt. Auf diese Weise entsteht TiN mit Korngrößen von 30 nm bis 200 nm.



Abbildung 2-8: Schematischer Verlauf der Zersetzung von Trimethylsilylaminotitantrichlorid [*3*] bei der Pyrolyse nach NARULA et al. (1995 a).

BETTENHAUSEN et al. (1997) verfolgen die gleiche Route, beschreiben aber als Endprodukt die Verbindung ((CH₃)₃SiNTiCl₂)₈ [**4**], die in roten Kristallen vorliegt. Durch zeitabhängige NMR-Spektroskopie konnte ein Zwischenprodukt mit der Formel (CH₃Si)₂NTiCl₃ [**5**] nachgewiesen werden. Zusätzlich wurden zwei Nebenprodukte gefunden: (NH₄)₂TiCl₆ [**6**] und eine salzartige Verbindung mit der Formel [(CH₃Si)₂NH₂]⁺[Ti₂Cl₉]⁻ [**7**], die gelbe Kristalle bildet. Von den Verbindungen [**4**] und [**7**] sind röntgenographisch auch die Kristallstrukturdaten ermittelt worden. Eine weiterführende thermische Behandlung wurde von BETTENHAUSEN et al. (1997) jedoch nicht durchgeführt.

3 Experimentalteil

Die experimentellen Arbeiten lassen sich thematisch in vier Gebiete gliedern. Am Amfang steht die Herstellung der Al₂O₃/TiN-Keramik. Abschnitt zwei stellt die Charakte risierungsmethoden vor. Sie umfassen die Dichtebestimmung, die Dilatometrie, die Thermoanalyse, die IR-Spektroskopie, die Rasterelektronenmikroskopie, die Röntgendiffraktometrie und die Messung des spezifischen elektrischen Widerstandes. Im dritten Abschnitt wird die Herstellung und der Betrieb von Heizelementen behandelt. Abschließend werden im vierten Abschnitt verschiedene Methoden zur Mikrostrukturierung betrachtet.

3.1 Herstellung von Al₂O₃ / TiN-Keramiken

Zur Herstellung der Al₂O₃/TiN-Massen wurden zwei Wege verfolgt. Im ersten Weg wurden kommerzielle Pulver eingesetzt. Als zweiter Herstellungsweg wurde eine Syntheseroute für submikrometerskaliges TiN verfolgt und dieses Verfahren zur Herstellung von Al₂O₃/TiN-Mischungen modifiziert. Die Formgebung und das Sintern war für Körper der beiden Herstellungswege identisch.

3.1.1 Masseherstellung aus kommerziellen Pulvern

Als Ausgangsmaterial diente Al_2O_3 mit 99,99 % Reinheit der Firma *Alcoa*. Die Korngröße lag bei 0,3 µm bis 0,5 µm, die Dichte bei 3,97 g/cm³. Diesem Pulver wurde TiN der Firma *Johnson Matthey* mit einer Reinheit von > 99 % und einer Korngröße von < 4,4 µm in verschiedenen Gehalten beigemischt. Pro Ansatz wurden bis zu 60 g Pulver eingesetzt, wobei Ethanol als Dispersionsmedium diente. Das Pulver-Ethanol-Gemisch wurde in einer Planetenmühle 24 h bei 160 U/min mischgemahlen. Tiegel und Mahlkugeln bestanden aus ZrO₂. Anschließend wurde das Ethanol in einem Rotationsverdampfer abdestilliert. Die erhaltenen Pulvermischungen wurden für einige Stunden bei 100 °C in Luft getrocknet und anschließend durch ein Sieb mit 90 µm Maschenweite gesiebt. Zur Berechnung der Mischungsverhältnisse und der theoretischen Dichte der Mischungen wurden für Al₂O₃ eine Dichte von 3,97 g/cm³ angenommen und für TiN eine Dichte von 5,43 g/cm³. Da die Eigenschaft der Leitfähigkeit eine volumenabhängige Größe ist, wurde in der vorliegenden Arbeit der Anteil von Titannitrid in den Mischungen stets

in Volumen-% angegeben und nicht, wie in der Keramik üblich, in Masse-%. Dieser Anteil wird in die Probenkennung der Mischungen aufgenommen. So bezeichnet z.B. ATN 20 eine Pulvermischung aus Al_2O_3 und TiN, wobei TiN einen Volumenanteil von 20 % einnimmt. Tabelle 3-1 faßt die Daten der erstellten Pulvermischungen zusammen. Zusätzlich zu den reinen Mischungen der Pulver wurden auch binderhaltige Mischungen hergestellt. Anstelle des reinen Ethanols wurde eine ethanolische Lösung von Polyvinylbutyral (PVB) eingesetzt und darin die Pulver mischgemahlen. Der Gehalt wurde auf 3 Vol.-% der Pulvermischung eingestellt. Binderhaltige Mischungen erhalten die Ergänzung B3 zur Probenkennung (also z.B. ATN 20 B3).

Probe	Volumenanteil TiN [%]	Masseanteil TiN [%]	theor. Dichte [g/cm ³]
ATN 8	8	10,6	4,09
ATN 10	10	13,2	4,12
ATN 12	12	15,7	4,15
ATN 15	15	19,5	4,19
ATN 18	18	23,1	4,23
ATN 20	20	25,5	4,26
ATN 22	22	27,8	4,29
ATN 25	25	31,3	4,34
ATN 30	30	37,0	4,41
ATN 35	35	42,4	4,48
ATN 40	40	47,7	4,55
ATN 50	50	57,8	4,70

Tabelle 3-1: Probenkennzeichnung und Mischungsverhältnisse der eingesetzten Massen.

3.1.2 Synthese von TiN und Herstellung von Al₂O₃/TiN-Mischungen

Das in Kapitel 2.5 beschriebene Verfahren zur Herstellung eines TiN-Vorläufers nach NARULA et al. (1995a und b) wurde nachvollzogen und zur Herstellung von Al₂O₃/TiN-Mischungen modifiziert.

Da von den Edukten das Hexamethyldisilazan ($[(CH_3)_3Si]_2NH$) und das TiCl₄, aber auch das Produkt hydrolyseempfindlich sind, wurde ein Teil der Arbeiten in einer Handschuhbox durchgeführt, die mit trockenem Stickstoff gespült wurde. Das Lösemittel CH₂Cl₂ wurde über P₂O₅ getrocknet.

Die Synthese wurde in einem 250 ml Schutzgaskolben durchgeführt, der in der Box mit 100 ml CH₂Cl₂ und mit 6,9 g TiCl₄ beladen wurde (s. Abbildung 3-1). Darauf aufgesetzt wurde ein Tropftrichter mit Druckausgleichsrohr, der 5,87 g Hexamethyl-

disilazan enthielt. Diese geschlossene Glasapparatur wurde ausgeschleust und der Kolben in ein Acetonbad gestellt, das mit flüssigem Stickstoff bis auf ca. –78 °C gekühlt wurde. Anschließend wurde Hexamethyldisilazan unter ständigem Rühren langsam zugetropft. Dabei bildete sich eine klare, gelbe Lösung. Der Tropftrichter wurde im Stickstoffgegenstrom gegen eine Schutzgasfritte mit Schutzgaskolben ausgetauscht und die Lösung langsam erwärmt. Der bei 20 °C entstehende gelborangefarbene Niederschlag (*R1*) wurde mit der Schutzgasfritte abfiltriert. Das Filtrat wurde durch leichtes Erwärmen in einem Wasserbad und Anlegen eines Unterdrucks über die Stockapparatur ungefähr auf die Hälfte eingeengt. Die Lösung wurde anschließend für einige Tage bei –20 °C gelagert und die entstehenden roten Kristalle (*R2*) in der Kälte abfiltriert.

Zur Beschichtung wurde Al₂O₃ direkt neben CH₂Cl₂ und TiCl₄ vorgelegt und Hexamethyldisilazan wie oben beschrieben zugegeben. Nach dem Ausfallen des ersten Niederschlages (R1) wurde auf ca. 50 % eingeengt und erneut auf –20 °C gekühlt. Unter heftigem Rühren wurde das Lösemittel schließlich vollständig abdestilliert und ein Rückstand, bestehend aus R1, R2 und Al₂O₃, erhalten.

Zur Pyrolyse wurde das TiN-Vorläuferpulver oder die entsprechende Mischung mit Aluminiumoxid in Aluminiumoxidschiffchen gegeben und in ein Kieselglasrohr überführt. Das Rohr wurde während der Pyrolyse im Rohrofen mit Argon durchströmt. Die bei der Pyrolyse entstehenden Zersetzungsprodukte wurden durch eine Waschflasche mit NaOH geleitet. Der Ofen wurde mit 5 K/min auf 800 °C, 900 °C oder 1000 °C erhitzt und ca. 30 min gehalten. Nach dem Abkühlen konnte das Pulver an Luft entnommen werden. Analog zu den Pulvermischungen aus kommerziellem TiN und Al₂O₃ wurden Preßkörper hergestellt, gesintert und charakterisiert.

29


Abbildung 3-1: Flußdiagramm der Synthese des TiN-Vorläufers Trimethylsilylaminotitantrichlorid aus Titan(IV)-chlorid und Hexamethyldisilazan und seine Pyrolyse zu TiN nach NARULA et al. (1995 a).

3.1.3 Formgebung und Sintern

Die Formgebung der Pulver erfolgte durch Trockenpressen. Bevorzugt wurden Preßmatrizen mit zylindrischer Geometrie eingesetzt und damit tablettenförmige Körper mit einem Durchmesser von 0,5 cm bis 2,1 cm hergestellt. Der optimale Preßdruck wurde durch Aufnehmen einer Preßdruckkurve bestimmt. Wenn nicht anderweitig vermerkt, wurden alle Körper mit ca. 80 MPa verpreßt. Neben zylindrischen Proben wurden auch rechteckige Platten mit den maximalen Abmessungen von 6,5 cm x 4,5 cm x 0,5 cm hergestellt.

Abschließend wurden die Grünkörper in einem Inertgassinterofen dichtgesintert. Als Atmosphäre diente reiner Stickstoff. Der eingesetzte Ofen der Firma *Thermal Technology* war mit einem Graphitheizer ausgestattet, der den zylindrischen Probenraum mit 10 cm Durchmesser und ca. 16 cm Höhe umgibt. Die Temperaturmessung und Steuerung erfolgte über ein W/Re 5 - W/Re 26 - Thermoelement (KÖRTVÉLYESSY, 1987) in einem Molybdänschutzrohr, das nahe an die Probe herangeführt werden konnte. Zusätzlich ließ sich die Temperatur durch ein externes Pyrometer kontrollieren. Die verwendeten Tiegel bestanden aus hexagonalem Bornitrid. Graphittiegel eigneten sich nicht, da sie zur oberflächlichen Reduktion des Al₂O₃ oder zur Einlagerung von Kohlenstoff in TiN führten. Von den Sinterparametern wurde die Sintertemperatur und die Haltezeit variiert. Sie werden in die Probenkennung aufgenommen. So bezeichnet ATN 40 S1750/120 eine Probe, die Al₂O₃ mit 40 Vol.-% TiN enthält und bei 1750 °C für 120 min gesintert wurde.

3.2 Charakterisierungsmethoden

Die einzelnen Verfahrensschritte von der Herstellung bis zum Betrieb eines Heizelementes wurden durch geeignete Charakterisierungsverfahren begleitet. In Tabelle 3-2 sind die Methoden und die dafür verwendeten Geräte aufgelistet. Im folgenden werden die Methoden kurz skizziert und auf die Versuchsparameter eingegangen.

Analysemethode	Gerät
Dilatometrie	Linseis L75
Thermoanalyse	Netzsch STA 409
FTIR-Spektroskopie	Bruker IFS 28
Röntgenpulverdiffraktometrie	Siemens D 5005
Rasterelektronenmikroskopie (REM)	JEOL JSM 6400

Tabelle 3-2: Übersicht der eingesetzten Analyseverfahren und der verwendeten Geräte.

Dichebestimmung

Die Dichte ist eine wichtige Größe im keramischen Herstellungsprozeß. Für die meisten Anwendungen wird angestrebt, den aus Pulvern hergestellten Formkörper durch Sintern vollständig zu verdichten. Maximal kann ein Körper die Dichte eines idealen Einkristalls dieses Materials erreichen. Die zumeist röntgenographisch ermittelte Dichte eines Einkristalls wird als theoretische Dichte (th.D.) bezeichnet, auf die sich die Gründichte oder die Sinterdichte beziehen. Unter der Gründichte wird die Dichte des Grünlings, also des ungesinterten Körpers verstanden, wie er beispielsweise nach dem Trockenpressen vorliegt. Unter der Sinterdichte wird die Dichte nach dem Sintern verstanden, die im praktischen Falle stets etwas geringer ist als die theoretische Dichte. Gründichte und Sinterdichte werden immer in Prozent der theoretischen Dichte angegeben. Die Differenz des Dichtewertes zur theoretischen Dichte ist dann als Porosität zu interpretieren, wenn kein Bindemittel oder andere organische Zuschlagsstoffe in der Probe enthalten sind.

Die Gründichten der trockengepreßten Proben wurden aufgrund ihrer einfachen Geometrie direkt aus ihrer Masse und ihrem Volumen bestimmt. Die geometrische Bestimmung der Sinterdichte gelang nur an Körpern, die sich beim Sintern nicht verformt hatten und nicht mikrostrukturiert waren. Alle gesinterten Proben wurden daher mit der Auftriebsmethode in Wasser nach Archimedes vermessen. Mit dieser Methode konnten wiederum trockengepreßte Grünkörper und strukturierte Grünfolien nicht zerstörungsfrei vermessen werden.

Dilatometrie

Der Verdichtungsprozeß vom Grünling zum Sinterkörper erfolgt durch eine thermische Behandlung bei hohen Temperaturen – dem Sintern. Da die Verdichtung mit einer Volumenschwindung einhergeht, läßt sich dieser Vorgang beobachten, indem die Längenänderung einer Probe als Funktion der Temperatur (und/oder der Zeit) in einem Dilatometer gemessen wird. Hierzu wurden zylindrische Grünkörper mit ca. 1 cm bis 1,5 cm Länge und 5 mm bis 6 mm Durchmesser gepreßt. Die Proben wurden in einer Argonatmosphäre mit 5 K/min wahlweise auf 1650 °C oder 1750 °C erhitzt und 1 h gehalten. Die Probentemperatur wurde mit einem PtRh30 -PtRh6 Thermoelement (Typ B) gemessen. Der Meßaufnehmer zur Bestimmung der Längenänderung bestand aus Al_2O_3 für Messungen bis 1650 °C oder aus Graphit für Messungen bis 1750 °C.

Die thermische Ausdehnung wurde wie die Sinterschwindung mit einem Dilatometer bestimmt. Allerdings wurden bereits im Inertgassinterofen verdichtete Proben eingesetzt und ein empfindlicherer Meßbereich zur Aufnahme der Längenänderung gewählt. Als Aufheizrate wurde 5 K/min beibehalten und die Probenausdehnung zwischen Raumtemperatur und 1200 °C gemessen.

Rasterelektronenmikroskopie (REM)

Zur Gefügeanalyse im REM wurden die gesinterten Proben angeschliffen und poliert. Obwohl die Proben elektrisch leitfähig waren, wurden sie mit Gold besputtert, um lokalen Aufladungen über dem nichtleitenden Aluminiumoxid vorzubeugen. Mikrostrukturierte Proben, bei denen die Topographie im Vordergrund stand, wurden nicht präpariert und stets mit Sekundärelektronen abgebildet. Die Gefügeabbildungen hingegen wurden bevorzugt mit Rückstreuelektronen gemacht. Eine Einführung in die Rasterelektronenmikroskopie geben z. B. REIMER & PFEFFERKORN (1973) und SCHMIDT (1994).

Röntgenpulverdiffraktometrie

Zur Phasenbestimmung wurde die Röntgenbeugung eingesetzt. Sowohl die Ausgangspulver, die Pulvermischungen und die gesinterten Proben wurden analysiert. Alle Aufnahmen wurden in einem Diffraktometer mit Ni-gefilterter Cu K_{α} -Strahlung (λ =0,1541 nm) durchgeführt. Die Röntgenröhre wurde mit einer Anodenspannung von 40 kV und einem Kathodenstrom von 40 mA betrieben. Die Intensitäten der gebeugten Strahlen wurden im 2 θ -Winkelbereich zwischen 20° und 80° aufgenommen. Grundlagen zur Röntgenfeinstrukturanalyse vermittelt z. B. KRISCHNER (1990).

Thermoanalyse

Die Thermoanalyse wurde zur Charakterisierung der Syntheseprodukte R1 und R2 eingesetzt. In einen Aluminiumoxidtiegel wurden ca. 40 mg der zu untersuchenden Substanz eingewogen. Die Probe wurde in einer Argonatmosphäre mit einer konstanten Aufheizrate von 5 K/min auf 700 °C erhitzt. Währenddessen wurde die Masseänderung (TG) gemessen. Die Wärmetönung der Zersetzungen oder Reaktionen wurde durch Differenzmessung zu einer Kaolinreferenzprobe (DSC) ermittelt. Die gasförmigen Zersetzungsprodukte wurden über eine beheizte Transferleitung zum FTIR-Spektrometer geleitet. Einen Überblick über den praktischen Einsatz der Thermoanalyse gibt z. B. SMYKATZ-KLOSS (1974).

IR-Spektroskopie

Zur Untersuchung der Edukte, Produkte und der gasförmigen Zersetzungsprodukte bei der Synthese und Pyrolyse des TiN-Vorläufers wurde die IR-Spektroskopie eingesetzt. Jeweils ein Tropfen der flüssigen Edukte wurde zwischen zwei NaCl-Fenstern als dünner Film aufgebracht. Von den Produkten R1 und R2 wurden KBr-Preßlinge hergestellt. Deren Transmissionsspektren wurden zwischen 4000 cm⁻¹ und 400 cm⁻¹ erfaßt. Von den bei der Thermoanalyse entstehenden Zersetzungsprodukten wurde alle 30 s ein Absorptionsspektrum für den Wellenzahlenbereich von 4000 cm⁻¹ bis 600 cm⁻¹ aufgenommen.

Bestimmung des spezifischen elektrischen Widerstandes

Der spezifische elektrische Widerstand eines homogenen Materials läßt sich an Probekörpern mit bekanntem, konstantem Querschnitt (A) und bekannter Längenausdehnung (l) in Stromrichtung bestimmen. Gemessen wird der durch einen Prüfstrom (I_{Pritf}) verursachte Spannungsabfall (U_{Mess}) über der Probe. Es ergibt sich der spez. Widerstand (ρ):

$$\rho = \frac{U_{Mess}}{I_{Prilif}} \cdot \frac{A}{l} \cdot$$
(4)

Die Herstellung quaderförmiger Probekörper ist jedoch mit der Schwierigkeit verbunden, daß an Ecken und Kanten herstellungsbedingt Ausbrüche auftreten können oder andere Unregelmäßigkeiten (z.B. eine Verformung beim Sintern), die eine exakte Messung der Probenlänge (*I*) und des Querschnitts (*A*) erschweren. Daher wurde das von VAN DER PAUW (1958) entwickelte Meßverfahren angewandt, das die Bestimmung des spez. el. Widerstandes homogener, lochfreier Proben von konstanter Dicke und ansonsten willkürlicher Form gestattet. Das Prinzip beruht auf

einer Vierleitermeßmethode, d.h. Meßleitungen und Stromleitungen verlaufen getrennt. Eine plane Probe ist auf ihrem Umfang mit vier Kontakten A, B, C und D zu versehen (s. Abbildung 3-2). Durch zwei benachbarte Kontakte fließt ein Prüfstrom ($I_{Prüf}$), an den gegenüberliegenden Kontakten wird der Spannungsabfall (U_{Mess}) gemessen. Aus zwei gemessenen Widerstandswerten R_1 und R_2 und der Probendicke *d* läßt sich der spez. Widerstand errechnen :

$$\rho = \frac{\pi \cdot d}{\ln 2} \left(\frac{R_1 + R_2}{2} \right) \cdot f \quad (R_1 / R_2).$$
(5)

Dabei ist *f* (R_1/R_2) eine Korrekturfunktion, die für $R_1=R_2$ den Wert 1 annimmt. R_1 und R_2 sind die gemessenen Widerstände

$$R_1 = \frac{U_{CD}}{I_{AB}}$$
; $R_2 = \frac{U_{DA}}{I_{BC}}$. (6a; 6b)

Da der spezifische elektrische Widerstand von Titannitrid mit 21 $\mu\Omega$ cm sehr klein ist, wurden für die Messung insbesondere titannitridreicher Proben aber auch für die Messung der Widerstandsänderung mit der Temperatur sehr kleine Meßwerte



Abbildung 3-2: Kontaktierung einer planen Probe konstanter Dicke zur Messung des spez. el. Widerstandes mit einer Vierleitermethode nach VAN DER PAUW (1958).

erwartet. Es wurde abgeschätzt, daß eine Widerstandsmessung auf mindestens 10 μΩ signifikant sein muß. Dies bedeutet, daß der zu messende Spannungsabfall U_{mess} im Vergleich zum Prüfstrom $I_{prüf}$ sehr klein ist. Ein hoher Prüfstrom würde einerseits die Spannungsmessung begünstigen, andererseits aber zu einer Probenerhitzung und damit zu einer Änderung des spez. el. Widerstandes führen. Zudem können Temperaturunterschiede im Meßaufbau zu Thermospannungen zwischen Probe und Meßleitungen führen, die in der Größenordnung des zu messenden Spannungsabfalls liegen. Für diese Aufgabe wurde ein Meßgerät entwickelt¹, das die Simultanmessung der Widerstände R_1 und R_2 mit einer Genauigkeit von 1 μΩ (± 1 % elektronisch) leistet. Bei der Messung fließt ein Prüfstrom von 100 mA, wobei die abfallende Spannung in einem Verstärker um den Faktor 1000 verstärkt wird, um dann gemessen werden zu können. Das Gerät deckt den Meßbereich von 1 μΩ bis 20 Ω ab. Die Messung der Widerstände R_1 und R_2 erfolgt seriell in vier Schritten pro Meßzyklus (s. Abbildung 3-3). Im ersten Schritt wird R_1 bestimmt, indem der Prüfstrom I_{AB} fließt und währenddessen U_{CD} gemessen wird. Um An- und



Abbildung 3-3: Schematische Darstellung des zeitlichen Ablaufs der vier Spannungsmessungen für einen Meßzyklus.

¹ Das Mikroohmmeter wurde von Herrn B. Deimling und Herrn S. Albanidis (**H**auptabteilung **P**rozeßdatenverarbeitung und **E**lektronik, HPE, Forschungszentrum Karlsruhe GmbH) entwickelt.

Abschalteffekte auszuschließen, beginnt die Spannungsmessung zeitlich verzögert und endet vor dem Abschalten des Prüfstromes. Im zweiten Schritt wird nur die Polung vertauscht und R_1 erneut gemessen. Durch Mittelung der beiden Spannungswerte werden eventuell auftretende Thermospannungen eliminiert. Analog dazu wird R_2 im dritten und vierten Schritt gemessen. Zwischen den einzelnen Messungen gibt es eine Auszeit, weshalb die thermische Belastung sogar nur der eines konstanten Stromes von 70 mA entspricht. Die Meßzyklen sind mit 100 Hz getaktet, so daß die Messung und Darstellung der Meßwerte pseudogleichzeitig erfolgt.

Zur Messung des spezifischen elektrischen Widerstandes bei Raumtemperatur wurden in einem elektrisch isolierenden Teflonring vier Goldfederstifte rechtwinklig angebracht und mit dem Meßgerät über abgeschirmte Meßleitungen verbunden. Es wurden tablettenförmige Proben mit planparallel geschliffenen Flächen bekannter Dicke zwischen die Goldfederstifte eingesetzt.

Zur Bestimmung der Temperaturabhängigkeit des Widerstandes mußte an der aufwendigen Vierleitermethode festgehalten werden. Da Titannitrid nicht oxidationsbeständig ist, mußte ferner ein temperaturbeständiger Meßaufbau verwirklicht werden, der unter Inertbedingungen zu betreiben war. Die zu messenden Proben wurden hierzu mit Kupfer- oder NiCr-Drähten kontaktiert, die in Al₂O₃-Kapillaren geführt wurden. Jeweils zwei der vier Leitungen waren koaxial auf den Innenseiten von zwei Rohrhälften aus Al₂O₃ fixiert. Die Probe ließ sich zwischen den Rohrhälften mit einer Rohrschelle einklemmen, so daß ein Kontakt zu allen vier am Ende freiliegenden Meßleitungen entstand. Zur Temperaturmessung wurde ein NiCr-Ni-Thermoelement (Typ K) nahe an die Probe herangeführt. Dieser Meßaufbau wurde in einem Kieselglasrohr mit 4 cm Innendurchmesser untergebracht und die Meß- und Thermoelementleitungen gasdicht durch einen Teflondeckel nach außen geführt. Das Kieselglasrohr wurde mit Argon gespült und war in einem waagerecht angeordneten Rohrofen untergebracht, um die Probe extern, also nicht durch Stromfluß, beheizen zu können. Argon wurde gegenüber Stickstoff als Inertgas bevorzugt, weil eine Versprödung der Meßleitungen durch Aufsticken zu erwarten war. Die Proben wurden in Stufen zu 100 °C von Raumtemperatur bis zu maximal 900 °C erhitzt, wobei pro Stufe eine Haltezeit von 30 min benötigt wurde, um einen

37

konstanten Temperaturwert einzustellen. Während der Widerstandsmessung wurde der Ofen ausgeschaltet, da das von der Heizwicklung erzeugte Magnetfeld die Messung empfindlich störte.

3.3 Heizelemente

Bevor die Erhitzung einer Keramik und die damit einhergehenden chemischen und strukturellen Veränderungen untersucht werden können, ist der Anschluß an einen elektrischen Stromkreis zu realisieren. Da das Heizelement gegebenenfalls sehr hohe Temperaturen erreichen soll, ist eine unmittelbare Kontaktierung eines Kupferkabels durch ein Lot nicht möglich,

da die Schmelzpunkte von Kupfer (1083 °C) Hartloten oder von (max. 1000 °C) überschritten werden. Das keramische Heizelement – im einfachsten Falle ein Stäbchen, vergleichbar einem Draht - muß so dimensioniert werden, daß die Enden vergleichsweise kalt bleiben. Hierzu bieten sich zwei Möglichkeiten an (s. Abbildung 3-4). Durch Vergrößerung des Leitungsquerschnitts an den Kontaktenden (s. Abbildung 3-4a) kann die Leistungsdichte und damit die Temperatur werden. Die zweite lokal verringert Möglichkeit besteht darin, an den



Abbildung 3-4: Heizelemente mit unterschiedlich ausgebildeten Kontaktenden: a) Verbreiterung des Leitungsquerschnitts, b) lokale Erhöhung der Leitfähigkeit durch Titannitridgehalt (40 Vol.-% höheren im Kontaktbereich, 20 Vol.-% im Heizbereich).

Kontaktenden eines Elementes einen geringeren spezifischen Widerstand einzustellen als in seinem eigentlichen Heizbereich (s. Abbildung 3-4b). Erstere Lösung ist technisch leicht zu verwirklichen. Die gewünschten Geometrien lassen sich z.B. durch Stanzen aus Grünfolien geeigneter Zusammensetzung herstellen oder durch Trockenpressen von Pulvern in entsprechend geformten Matrizen. Auch Nachbearbeitungsschritte sind denkbar. Dagegen mußten für die Herstellung von Materialgradienten Heizelementen mit einem inhärenten die eingesetzten Formgebungsverfahren (Trockenpressen und Foliengießen) modifiziert werden.

Beim Trockenpressen müssen verschiedene Pulvermischungen gleichzeitig zu einem Körper verpreßt werden. Hierzu wurde eine 6,5 cm x 4,5 cm große Preßmatrize durch dünne Trennwände in drei Kammern unterteilt (s. Abbildung 3-5). Die äußeren Kammern (A) wurden mit ATN 40 B3 befüllt und die innere Kammer (B) mit ATN 20 B3. Anschließend wurden die Trennwände entfernt und das Pulver zu einem einzigen Körper verpreßt (WINTER & KNITTER, 1997a, b). Nach dem Sintern wurden aus diesen Platten über 30 Heizelemente hergestellt, indem sie mit einer Diamantdrahtsäge in ca. 1-2 mm dünne Stäbchen zergesägt wurden. Anstelle der Pulvermischung ATN 20 B3 für den Heizbereich wurden auch ATN 18 B3 und ATN 25 B3 eingesetzt. Haarnadelförmige Heizelemente (s. Abbildung 3-4b) wurden hergestellt, indem Platten mit nur zwei Bereichen der entsprechenden Pulvermischungen für den Heiz- und den Kontaktierungsbereich hergestellt wurden. Die von dieser Platte abgesägten Stäbchen wurden dann längs eingesägt.

Auf analoge Weise zum Trockenpressen konnte auch das Foliengießen (s. Kapitel 3.4) den Erfordernissen angepaßt werden. So konnten verschiedene Gießmassen mit ATN 20 und ATN 40 gleichzeitig zu einer Folie gegossen werden, indem der Gießschuh in zwei Kammern unterteilt wurde, die die Massen aufnahmen. Beim Gießen liefen die Massen an ihrer Grenze ineinander, so daß nach dem Trocknen eine zusammenhängende Folie mit Materialgradient entstand. Hieraus konnten Heizelemente verschiedener Geometrien geschnitten werden, die anschließend gesintert wurden.

Da die Oxidationsneigung des Titannitrids die Standzeiten für Heizelemente an Luft empfindlich einschränkt, wurde nach geeigneten Möglichkeiten gesucht, die Heiz



Abbildung 3-5: Unterteilung einer Preßmatrize in drei Kammern zur Herstellung zweiseitig kontaktierbarer Heizelemente.

elemente durch eine Schutzschicht zu passivieren. Wieder unter der Maßgabe, ein Material mit angepaßtem thermischen Ausdehnungskoeffizienten zu finden, erschien die Verwendung von Aluminiumoxid am geeignetsten. Da Al₂O₃ bereits Hauptbestandteil aller Mischungen war, mußten zudem keine erneuten Betrachtungen zur thermodynamischen Stabilität gemacht werden. Auch die Sinterbedingungen blieben davon unberührt.

Zum Trockenpressen eines mit Al_2O_3 vollständig ummantelten Heizelementes mußte die Preßmatrize schichtweise befüllt werden. Zunächst wurde der Unterstempel gleichmäßig mit ATN 0 B3 bedeckt. Als Zwischenschicht wurde – unterteilt in Kammern – ATN 20 B3 für die Heizzone, ATN 40 B3 für die Anschlüsse und ATN 0 B3 für die Seiten des Schutzmantels darübergefüllt. Mit der dritten Lage aus ATN 0 B3 wurde die Zwischenschicht abgedeckt. Daraus wurde ein Grünling mit den Abmaßen 6,5 cm x 1,5 cm x 0,5 cm gepreßt und gesintert.

Für komplizierte Geometrien ist das Trockenpreßverfahren jedoch ungeeignet. Dagegen lassen sich die verschiedensten Formteile durch Tauchen auf sehr einfache Weise beschichten. Niedrigviskose Gießmassen aus Keramikpulvern auf wäßriger oder organischer Basis sind z.B. die Schlicker. Ein optimierter Schlicker enthält zwischen 50 % und 60 % Feststoff, in Ausnahmefällen sogar 80 %. Der Rest ist ein Dispersionsmittel, das mit verschiedenen Zuschlagsstoffen (Entschäumern, Stabilisatoren, Bindern, etc.) versetzt ist. Wird ein wäßriger Schlicker in eine Hohlform aus Gips gegossen, so wird das Wasser vom Gips aufgenommen und der Schlicker erstarrt zu einem ausreichend stabilen Grünkörper, der von der Form getrennt und dann gesintert wird.

Da für die vorliegende Anwendung zum Beschichten nur geringe Dicken angestrebt wurden, war eine Trocknung durch Verdunstung ausreichend. Es wurde ein wäßriger Schlicker hergestellt, indem 100 g Al₂O₃ in kleinen Portionen langsam in 32 ml Wasser eingerührt wurde. Zusätzlich enthielt der Schlicker – bezogen auf Al₂O₃ – 4 Vol.-% PVA (Polyvinylalkohol) als Binder und war mit HCl auf pH 4 angesäuert. Für Beschichtungsversuche wurden dicht gesinterte und bei 1200 °C angesinterte haarnadelförmige Heizelemente verwendet.

In Heizversuchen wurde die Oxidationsbeständigkeit verschiedener Heizelemente untersucht. Dauerversuche wurden sowohl unter konstanten Strombedingungen als

Experimentalteil

auch unter konstanten Spannungsbedingungen durchgeführt. Unter Inertbedingungen in der Handschuhbox wurde ferner untersucht, welche Leistungsdichten zum Erreichen einer bestimmten Oberflächentemperatur benötigt wurden. Besonderes Augenmerk mußte hier auf die Temperaturmessung gerichtet werden. Hohe Temperaturen oberhalb von ca. 800 °C konnten pyrometrisch gemessen werden. Die Messung mit Thermoelementen erwies sich als zu ungenau, da für eine

Wärmeleitung kein hinreichend guter Kontakt zwischen Heizelement und Thermoelement erzielt werden konnte. Die Messung des unteren Temperaturbereiches wurde daher anhand der Schmelzpunkte einiger Metalle durchgeführt (s. Tabelle 3-3). Ein kleines Stück des Metalls von der Größe eines Stecknadelkopfes wurde auf dem Heizelement aufgeschmolzen. Die sich

Tabelle 3-3: Liste der zur Temperaturbestimmung verwendeten Metalle und ihrer Schmelzpunkte (LIDE, 1992-1993).

Metall	Schmelzpunkt [°C]	
Indium, In	156,6	
Zinn, Sn	231,9	
Bismuth, Bi	271,4	
Zink, Zn	419,6	
Aluminium, Al	660,3	
Silber, Ag	961,8	
Nickel, Ni	1455,0	

durch die Oberflächenspannung bildende Schmelzperle wurde flachgedrückt und das Heizelement abgeschaltet. Somit erstarrte das Metall mit einer planen Kontaktfläche zum Heizelement. Durch langsames Steigern der Leistung von Raumtemperatur an und durch Drücken auf das Metall wurde der Erweichungspunkt festgestellt und die Leistungswerte aufgenommen.

3.4 Mikrostrukturierung

Um die Mikrostrukturierbarkeit einer Al₂O₃/TiN-Keramik zu zeigen, wurde die Realisierung einer Wärmetauscherstruktur angestrebt, wie sie z.B. für metallische Materialien beherrscht wird. Es wurden vier Methoden eingesetzt: Das Foliengießen und Prägen, das Feinsägen, die Drahterosion und die Senkerosion.

Für das *Foliengießen* mußten spezielle Gießmassen entwickelt werden, die bezüglich ihres Trocknungsverhaltens, des Prägeverhaltens und der Sinterfähigkeit optimiert wurden. Die für das Trockenpressen hergestellten Pulvermischungen wurden mit Binder, Plastifizierer und Verflüssiger versetzt. Somit wurden gießfähige Massen erhalten. Über die eingesetzten Komponenten informiert Tabelle 3-4. Ungefähr 20 g dieser Massen wurden pro Ansatz zu Folienstücken von ca. 8 cm

41

Pulver	ATN-Mischung	18 g
Dispersionsmedium	Ethanol	8 g
Binder	PVB (Polyvinylbutyral)	1 g
Plastifizierer	DBP (Dibutylphthalat)	1,6 g
Verflüssiger	KV 9021 der Fa. Zschimmer & Schwarz	0,8 g

Tabelle 3-4: Zusammensetzung der Folienansätze

Breite und bis zu 25 cm Länge verarbeitet. Bei Vorschubgeschwindigkeiten des Gießschuhs von ca. 1 cm/s wurden Dicken von ca. 1 mm eingestellt.

Zum *Feinsägen* wurde eine Diamantdrahtsäge der Firma *Well* (Modell: 4240) eingesetzt. Die verwendeten Drahtdicken waren 100 µm, 130 µm, 170 µm und 300 µm. Von gesinterten Proben mit 1 cm Durchmesser wurden ca. 300 µm bis 500 µm dicke Plättchen abgesägt. Anschließend wurde versucht, in diese Plättchen möglichst dicht beieinanderliegende, parallele Einschnitte einzusägen. Mehrere dieser Plättchen wurden gestapelt und in einer Heißpresse zu einem Teil gefügt.

Die *Drahterosion* wurde mit einem 50 µm Wolframdraht und mit einem 200 µm Messingdraht an einer Anlage von *Mitsubishi* (Modell: DWC 90 SZ) durchgeführt. Die generelle Erodierbarkeit wurde mit einem 50 µm Wolframdraht an Proben verschiedener Zusammensetzung untersucht. Es wurden jeweils zwei parallele Einschnitte auf den Proben erzeugt. Daran konnte die Schnittbreite und die Dicke der oberflächlich veränderten Schicht ermittelt werden. Zur Untersuchung der Oberflächenbeschaffenheit und der Phasenanalyse wurde mit einem 200 µm Messingdraht eine Fläche von ca. 5,5 mm x 5 mm aberodiert.

Zur Strukturierung durch *Senkerosion* mußte zunächst eine Elektrode mit der Negativform der gewünschten Struktur hergestellt werden. In Quadern aus Kupfer oder Wolfram wurden 400 µm tiefe und 100 µm breite Schnitte gesägt, so daß ca. 200 µm breite Stege entstanden. Die zu strukturierenden ATN 40 Plättchen hatten 1 cm Durchmesser und waren auf eine Dicke von 180 µm geläppt worden. Die strukturierte Elektrode wurde 90 µm tief in die Plättchen eingesenkt, die durch eine Vakuumansaugvorrichtung fixiert waren. Das Fügen der einzelnen Plättchen wurde wie bei den feingesägten Plättchen in einer Heißpresse durchgeführt.

4 Ergebnisse

Die Darstellung der Ergebnisse beginnt mit der Charakterisierung der Al₂O₃/TiN-Keramiken, die aus kommerziellen Pulvern hergestellt wurden. Die Mikrostrukturierbarkeit und die Heizbarkeit dieser Keramiken werden in den darauffolgenden Abschnitten abgehandelt. Anschließend wird auf die Synthese von Titannitrid eingegangen, auf die Mischungen dieses Titannitrids mit Aluminiumoxid und auf einige Eigenschaften der daraus hergestellten Keramiken.

4.1 Charakterisierung

Die Eigenschaften der Al₂O₃/TiN-Keramiken hängen maßgeblich vom Herstellungsweg und den dabei verwendeten Parametern ab, weshalb zunächst auf das Trockenpressen und Sintern eingegangen wird. Die beim Trockenpressen variierbaren Bedingungen sind neben der Zusammensetzung der Pulvermischungen der Preßdruck und die Form der Preßmatrize. Aus reinem TiN lassen sich keine Preßkörper herstellen, wohingegen sich Al₂O₃ gut verpressen läßt. Entsprechend verhalten sich die Mischungen. Mit steigendem TiN-Gehalt treten verstärkt Preßfehler auf, und die Preßlinge werden mechanisch unstabiler. Stabilität und Gründichte sind um so höher, je größer der Preßdruck ist. Bereits ein Druck von ca. 30 MPa genügt zum Herstellen eines Preßlings, die Gründichte liegt dann allerdings bei nur ca. 40 % th.D.. Die Gründichte kann bei einem Druck von 80 MPa auf über 54 % th.D. gesteigert werden. Eine weitere Erhöhung des Preßdrucks führt zu keiner signifikanten Zunahme der Gründichte mehr. Oberhalb von 130 MPa werden zunehmend Preßfehler erzeugt und die Grünkörper schiefern in Schichten senkrecht zur Preßrichtung ab. Der optimale Preßdruck hinsichtlich erzielbarer Gründichte und Formstabilität ist 80 MPa. Insbesondere bei größeren Matrizen, wie sie zur Herstellung von Platten eingesetzt wurden, besteht das Problem, eine gleichmäßige Befüllung mit dem Pulver zu erreichen. Größere Grünkörper zeigen an Ecken und Kanten Ausbrüche. Um die Stabilität dieser Teile zu erhöhen, wurden binderhaltige Pulvermischungen eingesetzt. Damit lassen sich Ausbrüche gänzlich vermeiden. Thermogravimetrisch wurde ermittelt, daß PVB bis 600 °C pyrolytisch zersetzt und freigesetzt wird. Das Sinterverhalten wird dadurch nicht beeinflußt.



Abbildung 4-1: Darstellung der Sinterschwindung am Beispiel der Probe ATN 30 S1600/60.

Die Grünkörper werden unter Inertbedingungen gesintert. Bis zu Temperaturen von etwa 1000 °C dehnt sich der Grünkörper aus, darüber setzt die Sinterschwindung ein. Der Sinterbeginn ist unabhängig vom TiN-Gehalt für alle Mischungen gleich. Abbildung 4-1 zeigt exemplarisch den Schwindungsverlauf der Probe ATN 30, die 1 h bei 1600 °C gesintert wurde. Die Proben schwinden um so stärker, je geringer ihre Gründichte ist und je höher die Temperatur oder die Haltezeit gewählt wird. Ziel des Sinterns ist die vollständige Verdichtung der Körper. Nach 1 h Sinterzeit bei 1450 °C erreicht ATN 15 eine relative Sinterdichte von ca. 80 %, ATN 50 hingegen nur 70 %. Bei 1650 °C können alle untersuchten Mischungen sogar unabhängig von der Gründichte auf über 95 % th.D. verdichtet werden. Abbildung 4-2 stellt die Sinterdichten für verschiedene Mischungen und Sinterbedingungen dar.

Für den thermischen Ausdehnungskoeffizienten bereits gesinterter Proben konnten zwischen reinem Aluminiumoxid (ATN 0) und ATN 40 im Rahmen der Meßgenauigkeit keine Unterschiede festgestellt werden. Für alle Mischungen wurde ein durchschnittlicher Wert für den thermischen Ausdehnungskoeffizienten von ca. 9.10⁻⁶/K für den Temperaturbereich zwischen 100 °C und 1000 °C ermittelt.



Abbildung 4-2: Darstellung der relativen Sinterdichten für verschiedene TiN-Gehalte und Sintertemperaturen.

Nach dem Sintern zeigen die Proben oberflächlich farbliche Veränderungen. Beim Sintern in einer Stickstoffatmosphäre wird die Oberfläche goldfarben, wenn die Proben sich dabei in einem BN_{hex}-Tiegel befinden. Frei im Ofenraum oder in einem Graphittiegel gelagerte Proben verfärben sich dunkelgrau, gelegentlich auch kupferfarben bis rötlich. Röntgenographisch können neben Al₂O₃ und TiN keine weiteren Phasen identifiziert werden (s. Abbildung 4-3). Jedoch kann nicht ausgeschlossen werden, daß sich oberflächlich Ti(C,N) bildet. Die Schichtdicke variiert mit der Sintertemperatur und liegt im Bereich von wenigen Mikrometern. Es wird beobachtet, daß Proben, die beim Sintern auf einer BN-Platte liegen, sich auf ihrer Oberseite dunkel färben und auf der Unterseite Goldfarbe annehmen. Die dunkle Seite schwindet stets weniger stark, weshalb sich flache Proben in der Mitte nach oben wölben. Bei über 1 mm dicken Teilen werden keine Verformungen beobachtet. Sieht man von den oberflächlichen Erscheinungen ab, so entspricht der Phasenbestand und die Zusammensetzung der gesinterten Teile den angesetzten Pulvermischungen. Vereinzelt wurden ZrO₂-Körner gefunden, die als Abrieb aus dem Mischmahlprozeß eingetragen werden.

45



Abbildung 4-3: Röntgenbeugungsdiffraktogramm der gesinterten Probe ATN 40 S1750/120. Die Reflexe lassen sich den Phasen Al_2O_3 (**A**) der JCPDS-Karte * 42-1468 und TiN (**T**) der JCPDS-Karte * 38-1420 zuordnen.

Die Gefügeaufnahmen der angeschliffenen Sinterkörper lassen die Al₂O₃-Körner (dunkel) und die TiN-Körner (hell) deutlich erkennen. Vereinzelt auftretendes ZrO₂ erscheint noch heller als TiN. Bei den zu beobachtenden Löchern handelt es sich um Poren und um Ausbrüche einzelner Körner bei der Probenpräparation. Zur Veranschaulichung der Gefügeentwicklung beim Sintern sind zwei Anschliffe der Zusammensetzung ATN 20 für zwei Temperaturen herausgegriffen (s. Abbildung 4-4). Bei 1550 °C sind die einzelnen Al₂O₃-Körner in der porösen Matrix nur schwer zu erkennen. Die hellen TiN-Körner sind scharfkantig und treten in gleichmäßiger Verteilung auf. Die größten Körner erreichen Durchmesser von ca. 6 µm. Mit zunehmender Temperatur nehmen die Körner globulare Gestalt an und es ist ein Kornwachstum beobachtbar (s. Abbildung 4-5). Mittels AES wurde versucht, die Phasenreinheit der einzelnen TiN- und Al₂O₃-Körner einer bei 1800 °C gesinterten Probe zu analysieren. Eine quantitative Analyse konnte nicht durchgeführt werden, qualitativ ist jedoch die Aussage möglich, daß Titan in Al₂O₃ bis in eine Tiefe von weniger als 1 µm eindiffundiert. Andererseits wird in TiN kein Aluminium und kein Sauerstoff gefunden.



Abbildung 4-4: Gefügeaufnahmen der Probe ATN 20 S1550/60 in verschiedenen Vergrößerungen.



Abbildung 4-5: Gefügeaufnahmen der Probe ATN 20 S1850/60 in verschiedenen Vergrößerungen.

Der spezifische elektrische Widerstand ist die wichtigste Materialkonstante im hier betrachteten System, da er über die Funktion als Heizelement entscheidet. Gegenüber reinen Stoffen variiert der spezifische Widerstand mit der Zusammensetzung in einem weiten Bereich. Abbildung 4-6 stellt den Verlauf des spezifischen Widerstandes als Funktion der Zusammensetzung dar. Erwartungsgemäß liegen alle gemessenen spez. el. Widerstände innerhalb der Grenzwertkurven erster Ordnung (vgl. Kapitel 2.3). Proben mit weniger als 18 % TiN sind nicht leitfähig. Der spez. el. Widerstand fällt dann mit steigendem TiN-Gehalt zuerst sehr steil ab und nähert sich asymptotisch dem Minimum für reines TiN. Praktisch lassen sich nur Widerstände zwischen ca. 50 $\mu\Omega$ cm und einigen 100 m Ω cm einstellen. Aus dem Verlauf ist ersichtlich, daß bei niedrigen TiN-Gehalten bereits kleine Schwankungen in der Zusammensetzung zu großen Änderungen im spezifischen Widerstand führen. Die Meßfehler für ATN 18 können mehr als eine Größenordnung betragen. Dagegen liegt der Fehler für ATN 40 im Bereich weniger Prozent. Fehlerquellen sind der tatsächlich eingestellte Volumenanteil an TiN, die Messung der Probendicke d (vgl. GI. 5, Kapitel 3.2) und der Widerstände R_1 und R_2 . Ferner spielt die Größe der Meßkontakte eine Rolle. Gerade bei geringen TiN-Gehalten hängt der ermittelte Widerstand davon ab, ob der Perkolationscluster bei einer Messung von den



Abbildung 4-6: Abhängigkeit des spezifischen elektrischen Widerstandes vom TiN-Gehalt für dichtgesinterte Proben.

Meßspitzen getroffen wird.

Einen großen Einfluß auf den spez. el. Widerstand hat die Sintertemperatur, weil von ihr die Dichte der Keramik abhängt. Bei 1450 °C gesinterte Proben beispielsweise sind erst ab der nominalen Zusammensetzung ATN 25 leitfähig. Bei dieser Temperatur wurde nur eine Sinterdichte von ca. 77 % th. D. erreicht (vgl. Abbildung 4-2). Da die Poren nicht zur Leitfähigkeit beitragen, muß der tatsächliche Volumenanteil ($V_{Tin, real}$) von TiN in der Keramik bestimmt werden. Er berechnet sich aus dem nominalen Volumenanteil von TiN ($V_{TiN, nominal}$) und der relativen Sinterdichte (D_{Sinter}) nach folgender Gleichung:

$$V_{\text{TiN, real}} = V_{\text{TiN, nominal}} \cdot D_{\text{Sinter}}$$
⁽⁷⁾

Für das angeführte Beispiel ergibt sich ein realer TiN-Gehalt von ca. 19 Vol.- %, im Gegensatz zu 25 Vol.-% nominal. In Abbildung 4-7 sind die Widerstandskurven für verschiedene Sintertemperaturen einmal als Funktion der nominalen Zusammensetzung dargestellt (a) und einmal als Funktion der realen Zusammensetzung (b). Nach der Dichtekorrektur rücken die Kurven näher zusammen, kommen aber nicht zur Deckung.

Die Meßwerte zeigen eine gute qualitative Übereinstimmung zu der von ZALLEN (1983) vorgeschlagenen Funktion für den spez. el. Widerstand von Kugelpackungen (vgl. Gl. 3, Kapitel 2.3). Um eine Funktion zu erhalten, die die gegebenen Verhältnisse am besten beschreibt, wurde Gl. 3 zugrundegelegt und die von ZALLEN (1983) gefundenen Werte für die Perkolationsschwelle (p_c), den Exponenten und den Vorfaktor *f* durch frei wählbare Variablen x_i ersetzt. Es ergibt sich folgende Funktion

$$\rho = \chi_1 \cdot (p - \chi_2)^{\chi_3}, \tag{8}$$

die nach der Methode der kleinsten Fehlerquadrate den gemessenen Werten angepaßt wurde. Als Startwerte wurden die von ZALLEN (1983) vorgeschlagenen Werte verwendet (vgl. Gl. 3, Kapitel 2.3). Die Funktion lautet nach der Optimierung:

$$\rho = 0.0150 \cdot (p - 0.1656)^{-2.2067}$$

Abbildung 4-8 zeigt die Meßwerte im Vergleich zur ursprünglichen Funktion für Kugelpackungen (Gl. 3) und zur optimierten Funktion (Gl. 9).



Abbildung 4-7: Für verschiedene Sintertemperaturen wurde die Abhängigkeit des Widerstandes von der Zusammensetzung erneut ermittelt. **a)** Die Kurven zeigen einen ähnlichen Verlauf, ihre Lagen sind aber mit abnehmender Sintertemperatur nach rechts verschoben. **b)** Nach der Volumenkorrektur, die die Porosität berücksichtigt, liegen die Kurven dichter beieinander.



Abbildung 4-8: Vergleich zwischen den gemessenen spez. el. Widerständen und den Vorhersagen durch die optimierte Funktion (Gl. 9) und die Perkolationstheorie für Kugelpackungen (Gl. 3).

Von großem technischen Interesse ist auch die Änderung des spezifischen Widerstandes ρ mit der Temperatur *T*. In Abbildung 4-9 ist der Verlauf der spezifischen Widerstände als Funktion der Temperatur von zwei verschiedenen Zusammensetzungen dargestellt. Die Kurven zeigen einen streng linearen Verlauf. Hieraus lassen sich leicht die Steigungen φ für die verschiedenen Zusammensetzungen entnehmen. Sie betragen 1,8 µΩcm/K für ATN 30 und 0,43 µΩcm/K für ATN 40. Mittels der gemessen Steigungen φ an verschiedenen Proben kann auf α_{RT} von TiN rückgeschlossen werden. Mit Gleichung 2 (s. Kapitel 2.1) errechnet sich der Temperaturkoeffizient des spezifischen Widerstandes α_{RT} . Er beträgt ca. 0,002/K.



Abbildung 4-9: Der spez. el. Widerstand von Al₂O₃/TiN-Keramiken steigt mit der Temperatur linear an. Es ergibt sich eine Steigung φ von 1,8 μ Ωcm/K für ATN 30 und 0,43 μ Ωcm/K für ATN 40.

4.2 Kontaktierung und Betrieb von Heizelementen

Als Heizelemente werden hier alle Teile betrachtet, die sich durch Stromfluß erhitzen lassen und die an ihren Kontaktenden vergleichsweise kalt bleiben. Wie in Kapitel 3.3 beschrieben, wurden zur Einstellung des Temperaturgradienten zwei Wege verfolgt: Zum einen durch die Variation des Leitungsquerschnittes und zum anderen durch die Anpassung des spez. el. Widerstandes. Bereits in Vorversuchen stellte sich jedoch heraus, daß das geometrische Konzept, wie es bei metallischen Heizern verwirklicht ist, nicht erfolgreich einsetzbar ist. Am Beispiel eines Glühstiftes soll die Problematik dargestellt werden. Die typischen Daten eines Glühstiftes mit einem Wolframheizdraht sind ein Widerstand von ca. 2 Ω. Die beheizte Länge beträgt dabei nur ca. 2 cm. Der Widerstand wird eingestellt, indem Wolfram mit einem vergleichsweise geringen spez. el. Widerstand von 5,5 m Ω cm (LIDE, 1992-1993) als dünner Draht ausgeführt wird, der eine effektive Länge von über 100 cm besitzt. Durch die Wendelung wird die Länge auf lediglich 2 cm reduziert. Da eine Wendelstruktur in den geforderten Dimensionen keramisch nicht herstellbar ist, entspricht die effektive Länge eines keramischen Heizers im ungünstigsten Falle genau der beheizten Länge. Auch der Leitungsquerschnitt kann nicht verwirklicht werden.

Daher muß der spezifische Widerstand als verbleibende Größe entsprechend hoch gewählt werden. Leitungsquerschnitte von beispielsweise 1,5 mm x 1,5 mm können als selbsttragende Bauteile realisiert werden. Mit diesem Leitungsquerschnitt, dem Sollwiderstand von ca. 2 Ω und der zur Verfügung stehenden effektiven Länge von ca. 2 cm kann nach Gl. 4 und Gl. 6 (s. Kapitel 3.2) der spezifische Widerstand berechnet werden, der erforderlich ist, um die Anschlußdaten des Glühstiftes zu realisieren. Er beträgt für dieses Beispiel ca. 23 mΩcm. Dazu wäre eine Zusammensetzung von ATN 20 zu verwenden. Der Heizbereich geht in den Kontaktbereich über, der aus dem gleichen Material besteht und einen höheren Leitungsquerschnitt besitzen muß. Es wird später darauf eingegangen werden, welcher Querschnitt erforderlich ist. Die Versuche ein so gestaltetes Heizelement zu erhitzen schlugen jedoch fehl, weil kein ausreichender Kontakt zwischen Metallkontakten und Keramik geschaffen werden konnte. Mit Anlegen einer Spannung treten an den punktuellen Kontakten so hohe Stromdichten auf, daß die Metallkontakte verzundern oder die Keramik oxidiert wird. In beiden Fällen bricht der Stromfluß sofort zusammen. Das Aufbringen eines Lots scheiterte an der mangelnden Benetzbarkeit der Keramik.

Im Gegensatz dazu ist das alternative Konzept, den Temperaturgradienten durch einen Materialgradienten zu erzeugen, erfolgreich durchführbar. Für den Heizbereich gelten die gleichen Überlegungen wie bei der oben beschriebenen Variante. Der Kontaktbereich wurde jedoch unter Beibehaltung des quadratischen Querschnitts von ca. 1,5 mm x 1,5 mm aus ATN 40 ausgeführt. Die Kontaktierung der an den Enden gut leitenden Keramik z.B. mit Krokodilklemmen stellte sich als problemlos heraus. Alle weiteren Untersuchungen wurden daher an Heizelementen mit einem Materialgradienten durchgeführt. Abbildung 4-10 zeigt ein haarnadelförmiges Heizelement aus ATN 40/20, das bei ca. 1400 °C an Luft betrieben wurde.

Die erzielbare Heiztemperatur wird durch mehrere Faktoren limitiert. Bei schnellem Aufheizen ist der Schmelzpunkt von Al₂O₃ mit 2045 °C die begrenzende Größe. Im Dauerbetrieb liegt die Einsatztemperatur merklich niedriger und wird durch die mit steigender Temperatur abnehmende Kriechbeständigkeit limitiert. Bei 1500 °C genügte bereits die mechanische Spannung der zwei Krokodilklemmen aus, um den darin eingespannten Heizer zu deformieren. In sauerstoffhaltiger Atmosphäre ist die



Abbildung 4-10: Haarnadelförmiges Heizelement im Betrieb an Luft bei einer Temperatur von ca. 1400 °C. Die höherohmige Heizzone besteht aus ATN 20, für den Kontaktierungsbereich wurde ATN 40 verwendet.

Oxidationsneigung des Titannitrids der maßgebliche begrenzende Faktor für den Dauerbetrieb. An gesinterten Heizelementen greift Sauerstoff oberflächlich an und bildet eine Schicht aus TiO₂ (Rutil). Diese Schicht wirkt nicht passivierend. Dennoch ist die Oxidationsbeständigkeit gesinterter Teile erheblich größer als die des reinen Pulvers. Abbildung 4-11 zeigt den angeschliffenen Querschnitt eines Heizelementes, das ca. 400 h an Luft betrieben wurde. Der Kern des Heizers zeigt das unveränderte Gefüge der ATN-Keramik. Nach außen schließen sich zwei Zonen an, die eine erhöhte Porosität aufweisen und TiO₂ enthalten. Die äußerste Schicht besteht ausschließlich aus TiO₂-Körnern mit bis zu 50 µm Durchmesser. Da TiO₂ nicht elektrisch leitend ist, wurde in Dauerversuchen an Luft mit fortschreitender Oxidation eine Zunahme des Widerstandes beobachtet (s. Abbildung 4-12). Damit verlaufen die Dauerversuche nicht isotherm. Bei der Vorgabe eines konstanten Stromes steigt die Oberflächentemperatur stetig an, wohingegen sie sinkt, wenn eine konstante Spannung vorgegeben wird.

Aufgrund der Oxidationsneigung des Titannitrids oberhalb von 500 °C ist es erforderlich, den Heizbereich und den Kontaktbereich gegenüber Luftsauerstoff zu schützen, sofern dort diese Temperatur überschritten wird. Die Herstellung vollgeschützter Heizelemente über das Trockenpressen ist möglich und damit



Abbildung 4-11: Dargestellt im Materialkontrast ist der angeschliffene Querschnitt eines Heizelementes nach einem Betrieb von über 400 h an Luft. Die Pfeilspitzen markieren die Grenzen zwischen den Schichten. Die äußerste Schicht besteht aus reinem TiO₂, darunter befindet sich eine poröse Schicht aus Al₂O₃ und TiO₂. Der Kern zeigt das unveränderte Gefüge aus Al₂O₃ und TiN.

hergestellte Heizer wurden betrieben. Jedoch lassen sich keine definierten Leitungsquerschnitte einstellen. Strukturen unterhalb von 1 mm lassen sich nicht erzeugen. Heizelemente konnten auch durch eine Tauchbeschichtung mit einem Al₂O₃-Schlicker geschützt werden. Für einen guten Wärmeübergang und eine rasche Ansprechzeit ist eine möglichst dünne Schicht wünschenswert, die gut auf dem Heizer haftet. Wegen der schlechten Benetzbarkeit der Keramik konnten bereits dicht gesinterte Teile nicht beschichtet werden. Die Sinterschwindung führte außerdem zu Rissen und Abplatzungen. Dieses Problem läßt sich durch die Verwendung bei 1200 °C angesinterter Teile umgehen. Durch die Porosität wird eine gute Haftung des Schlickers erreicht und Spannungen durch das ähnliche Schwindungsverhalten von Heizelement und Schicht vermieden. Nachteilig ist jedoch, daß das in den Poren enthaltene Gasvolumen verdrängt werden muß und sich im Schlicker daher zahlreiche Blasen bilden, die in der gesinterten Schicht als Löcher oder Lunker zurückbleiben. Die Anzahl der Blasen läßt sich deutlich verringern, indem das angesinterte Teil zuvor in Wasser getaucht wird, um den offenen Porenraum mit Wasser zu füllen und im Anschluß die Tauchbeschichtung durchzuführen.

Abbildung 4-13 zeigt den angeschliffenen Querschnitt eines beschichteten und gesinterten haarnadelförmigen Heizelementes nach einem Betrieb von 1 h in Luft. Es ist zu erkennen, daß der Heizer rundum von einer bis zu 50 µm dicken Schicht umgeben ist. An Ecken und Kanten ist die Schicht nicht überall deckend. Dort und an anderen Defekten in der Schicht kann Sauerstoff an den Heizer herantreten und damit zum Versagen der Funktionalität führen. An der linken oberen Ecke (s. Abbildung 4-13 unten) hat sich nach bereits 1 h bei 1000 °C ein Teil des TiN in TiO₂ umgewandelt, wie an dem veränderten Kontrast zu erkennen ist. Dickere Schichten, die durch mehrmaliges Tauchen oder mit höherviskosen Schlickern hergestellt werden, führen keine Verbesserung herbei. Im Heizbetrieb bildeten sich insbesondere bei dicken Schichten Risse, die bevorzugt von Oberflächendefekten ausgehen und in der Nähe des größten Temperaturgradienten liegen.



Abbildung 4-12: Bei unbeschichteten Heizelementen, die an Luft bei einem konstanten Strom von 1 A und zu Anfang ca. 600 °C betrieben wurden, konnte eine Zunahme des Spannungsabfalls beobachtet werden. Damit verbunden war eine Erhöhung der Oberflächentemperatur, die bei Versuchsende 1200 °C überstiegen hatte.





Abbildung 4-13: oben: Angeschliffener Querschnitt beider Schenkel eines beschichteten Heizelementes. Das Heizelement ist vom Einbettmittel (dunkelgrau) umgeben. Zwischen den Schenkeln ist ein vom Schlicker nicht ausgefüllter Hohlraum zurückgeblieben.

unten: Die Vergrößerung der linken oberen Ecke läßt das Gefüge des Heizers aus TiN (hellgrau) und Al₂O₃ (mittelgrau) erkennen. Die Al₂O₃-Schicht war and der Ecke zu dünn, so daß nach einstündigem Betrieb eine Gefügeveränderung bis in ca. 15 μ m Tiefe beobachtet werden kann.

Für de Auslegung von Heizelementen ist es wichtig zu wissen, welche Leistungsdichten zu welchen Temperaturen führen. Für Heizer bekannter Geometrie und für unterschiedliche Zusammensetzungen wurde die Oberflächentemperatur als Funktion der eingebrachten elektrischen Leistung gemessen. Im Rahmen der Meßgenaugkeit unterscheiden sich die verschiedenen Zusammensetzungen nicht, d.h. es weden bei gleichen Leistungsdichten die gleichen Oberflächentemperaturen erreicht. Daher sind in Abbildung 4-14 die Leistungsdichten für verschiedene Zusammensetzungen nur durch eine Kurve repräsentiert. Die für jede Temperatur benötigte Leistungsdichte hängt sehr stark von der Geometrie des Heizers ab und von den Umgebungsbedingungen¹. Die angegebenen Werte gelten daher nur für die untersuchte Geometrie in einer ruhenden Atmosphäre. Die Verhältnisse von Temperatur zu Leistungsdichte können dennoch herangezogen werden, um das Temperaturprofil eines Heizelementes abschätzen zu können.



Abbildung 4-14: Pyrometrisch und über die Schmelzpunktbestimmung von Metallen wurde ermittelt, welche Leistungsdichten zu welchen Oberflächentemperaturen führen. Die Angaben gelten für eine ruhende Atmosphäre und Heizelemente mit einem Verhältnis von Oberfläche zu Volumen von ca. 32 cm⁻¹.

¹ Es wurden z.B. 100 ml Wasser mit einem Heizer, der ca. 100 W lieferte, in einigen Minuten auf über 90 °C erwärmt. Beim Herausnehmen jedoch glühte der Heizer in Luft in wenigen Sekunden auf ca. 1600 °C auf.

Bei der geometrischen Auslegung des Heizers muß auch berücksichtigt werden, daß die gut leitenden Kontaktenden den Heizbereich kühlen und sich dabei selbst stark erhitzen können. An den Materialgrenzen stellt sich ein Temperaturgradient ein, der um so stärker ist, je größer die Unterschiede in den spezifischen Widerständen der angrenzenden Bereiche ist. An einem der oben beschriebenen Heizelemente aus ATN 40/20 wurde bei einer Einsatztemperatur von ca. 1500 °C der Temperaturgradient auf maximal 300 °C/mm abgeschätzt.

4.3 Mikrostrukturierung

Unabhängig von der Zusammensetzung konnten alle Proben durch Feinsägen bearbeitet werden. Unterschiede ergaben sich bei den verschiedenen Drahtdicken. Keine Bearbeitung gelang mit einem 80 µm Draht, da es bereits nach kurzer Zeit zum Drahtbruch kam. Dagegen konnten mit den 130 µm bis 300 µm dicken Drähten Strukturierungen durchgeführt werden. Die erzielten Schnittbreiten waren ca. 10 µm breiter als die entsprechenden Drahtdurchmesser. Für dickere Drähte konnte eine höhere Vorspannung des Drahtes und ein höherer Druck auf die Probe ausgeübt werden, wodurch sich die Bearbeitungsgeschwindigkeit geringfügig steigern ließ. Gleichzeitig nahm damit das Risiko zu, die fragilen 300 µm dicken Plättchen zu zerstören. Verfahrensbedingt konnten keine Schnitte gemacht werden, die auf der gesamten Schnittlänge die gleiche Tiefe aufwiesen. Daher war es nicht möglich, die Schnittiefe zu kontrollieren. Auch das Positionieren paralleler Schnitte war nur auf einige 10 µm genau. Die erzielbaren Stegbreiten zwischen zwei benachbarten Einschnitten betrugen mindestens 70 µm. Schmalere Stege wurden durch die mechanische Belastung beim Sägen zerstört. Es konnte gezeigt werden, daß sich mehrere mit Gräben strukturierte Plättchen in einer Heißpresse zerstörungsfrei zu einem Teil fügen ließen. Als geeignet erwies sich ein Druck von ca. 10 MPa, der für 20 min bei ca. 1500 °C gehalten wurde. Abbildung 4-15 zeigt den angeschliffenen Querschnitt der Struktur. Die Kanäle blieben auf der gesamten Länge durchgängig.

Bei der Mikrostrukturierung keramischer Grünfolien durch Prägen wurden regelmäßige Grabenstrukturen erhalten. Die hohe Flexibilität der Folien führte dazu, daß die ca. 120 µm breiten Stege bei der Weiterbehandlung verformt wurden. Insbesondere beim Sintern verwölbten sich die Folienstücke stark. Die Verformung



Abbildung 4-15: Angeschliffener Querschnitt eines in der Heißpresse gefügten Plättchenstapels. Die Strukturierung wurde durch Feinsägen mit einem 130 µm Diamantdraht realisiert.



Abbildung 4-16: Übersichtsaufnahme einer Grabenstruktur, hergestellt durch Prägen und Sintern einer keramischen Folie aus ATN 20.

Iieß sich durch Beschweren mit einer BN_{hex}-Platte während des Sintervorganges unterbinden. Jedoch traten dann verstärkt Risse auf. Das Sintern mehrerer übereinander geschichteter mikrostrukturierter Folienstücke erwies sich mit den verwendeten Massen als nicht realisierbar. Diese Route der Mikrostrukturierung wurde daher nicht weiter verfolgt. In Abbildung 4-16 ist eine einzelne mikrostrukturierte und gesinterte Folie in einer Aufsicht auf die Grabenstruktur dargestellt.

Bei der Mikrostrukturierung durch Drahterosion ließen sich Unterschiede in der Bearbeitbarkeit erkennen, die durch die Probenbeschaffenheit oder die Maschinenparameter bedingt waren. Die Variation der Maschinenparameter, die an den Proben mit einem 50 µm-Draht durchgeführt wurden, führten zu keinen signifikanten Unterschieden bei den Schnitten. Unterschiede ergaben sich jedoch für die Bearbeitung mit verschiedenen Drahtdicken. Mit einem 50 µm Wolframdraht ließen sich nur die Proben ATN 35 und ATN 40 problemlos bearbeiten, wohingegen es bei den Proben ATN 20 und ATN 25 entweder häufig zum Drahtbruch kam oder überhaupt kein Überschlag erzeugt werden konnte. Mit einem 200 µm Draht, mit dem größere Impulsströme realisiert werden konnten, ließen sich auch die Proben ATN 25 gut bearbeiten. Mit Variation des Titannitridgehalts wurde ein Einfluß auf die Schnittbreite und auf die Schichtdicke festgestellt. Bei der Bearbeitung mit einem 50 µm-Draht wurde mit Zunahme des Titannitridgehalts auch eine Zunahme der Schnittbreiten von 55 µm auf 70 µm beobachtet (s. Abbildungen 4-17 und 4-18). Es wurden auch Schwankungen der Breite innerhalb eines Schnittes beobachtet. Besonders deutlich sind diese Erscheinungen an der Probe ATN 40 S 1750/600 ausgebildet (s. Abbildung 4-18). Die Schnittbreite der mit dem 200 µm-Draht bearbeiteten Proben nimmt ebenfalls mit dem Titannitridgehalt zu und lag zwischen 210 µm und 290 µm (s. Abbildungen 4-19 und 4-20).

Auch die Dicke der Schmelzschicht hängt vom Titannitridgehalt der Proben ab. Sie unterliegt starken lokalen Schwankungen und erreicht bei den mit dem 50 µm-Draht bearbeiteten Proben Dicken von 50 µm (s. Abbildung 4-21). Für die Proben ATN 40 lag sie im Bereich der Korngröße und war stets geringer als 10 µm (s. Abbildung 4-22). Die Bearbeitung mit dem 200 µm-Draht führte zu Schichtdicken von 26 µm bis 32 µm bei ATN 25 und zu 10 µm bis 16 µm dicken Schichten bei ATN 40, lokal wurden hier auch Dicken bis zu 30 µm erreicht (s. Abbildungen 4-19 und 4-20).



Abbildung 4-17: Zwei mit einem 50 µm Wolframdraht durch Drahterosion hergestellte Einschnitte an der Probe ATN 25.



Abbildung 4-18: Zwei mit einem 50 µm Wolframdraht erodierte Einschnitte an der Probe ATN 40.



Abbildung 4-19: Mit einem 200 μ m Messingdraht erzeugter Einschnitt an der Probe ATN 20.



Abbildung 4-20: Mit einem 200 µm Messingdraht erzeugter Einschnitt an der Probe ATN 40.



Abbildung 4-21: Aufgeschmolzene und erstarrte Oberflächenschicht der Probe ATN 25, nach der Bearbeitung mit einem 50 µm Wolframdraht.



Abbildung 4-22: Aufgeschmolzene und erstarrte Oberflächenschicht der Probe ATN 40, nach der Bearbeitung mit einem 50 µm Wolframdraht.
Durch den Erodierprozeß wurden die Gefüge der Proben oberflächlich stark verändert. REM-Aufnahmen im Materialkontrast ließen keine TiN- oder Al₂O₃-Körner mehr erkennen. Die Oberfläche ist durch sich gegenseitig bedeckende Inseln aus aufgeschmolzenem Material gebildet (s. Abbildung 4-23). Diese Inseln enthalten zahlreiche kraterförmige Löcher mit Durchmessern von unterhalb 1 µm bis zu ca. 20 µm. Die gesamte veränderte Oberfläche ist zudem von Rissen durchzogen. Weniger stark sind die Erscheinungen für die Proben mit höherem Titannitridgehalt (ATN 40) ausgeprägt (s. Abbildung 4-24). Die Bearbeitungsrichtung ist aus der Texturierung abzulesen. In Abbildung 4-23 liegen später erodierte und aufgeschmolzene Bereiche weiter rechts. Sie überlagern die jeweils älteren Bereiche links davon. Die Drahtlaufrichtung verlief vertikal, wie an den gleichartig orientierten erstarrten Wellenfronten erkennbar ist (s. Pfeilmarkierungen). Die ermittelten Rauheiten spiegeln diese Beobachtungen wider (s. Tabelle 4-1). Für die Proben



Abbildung 4-23: Aufgeschmolzene und erstarrte Oberflächenschicht der Probe ATN 25. Die Pfeile markieren die Grenzen zwischen den Oberflächenschichten. Die jüngeren Schichten (rechts) überlagern die älteren links davon. Bei der Bearbeitung verlief der Draht vertikal und die Bearbeitungsrichtung horizontal nach rechts.



Abbildung 4-24: Aufgeschmolzene und erstarrte Oberflächenschicht der Probe ATN 40.

Ausgeprägter sind die Unterschiede zwischen den Rauheiten in Bearbeitungsrichtung (senkrecht zum Draht) und parallel zum Draht. In Bearbeitungsrichtung wurde stets eine höhere Rauheit gefunden als senkrecht dazu. Diese Unterschiede sind für die Proben ATN 40 geringer.

Röntgenographisch wurden in der Schmelzschicht nur die Phasen AI_2O_3 und TiN sicher nachgewiesen (s. Abbildung 4-25). Es wurden weitere Reflexe beobachtet, die wahrscheinlich dem Wolfram und einer aluminium- und titanhaltigen Legierung zugeordnet werden können. Mittels EDX wurde in der Schmelzphase vereinzelt Nickel in Form ca. 1 µm großer Kügelchen nachgewiesen, das vom verunreinigten Wolframdraht herrührt.

Probe	spez. el. Widerstand	Bearbeit- barkeit	50 µm Wolframdraht		200 µm Messingdraht		Rauheit	
	[mΩcm]		Schichtdicke	Schnittbreite	Schichtdicke	Schnittbreite	längs	quer
ATN 20	10	schlecht	-	_	32 µm	225 µm	2,14	1,15
ATN 25	2,64		<50 µm	55 µm	16-32 µm	270 µm	1,98	1,16
ATN 40	0,23	gut	3-10 µm	70 µm	10-16 µm	290 µm	0,65	0,61

 Tabelle 4-1: Zusammenfassung der Strukturierungsergebnisse durch Drahterosion.



Abbildung 4-25: Röntgendiffraktogramm einer funkenerosiv bearbeiteten Oberfläche der Probe ATN 35. Es bezeichnen (A) Al₂O₃, (T) TiN, (W) Wolfram und (X) eine Al-Ti-Legierung.

Die kleinste Stegbreite, die an einer ATN 35 Probe realisiert wurde, hatte eine Breite von 30 μ m (s. Abbildung 4-26). Eine Bruchfläche dieses Stegs zeigt Abbildung 4-27, aufgenommen im Materialkontrast. Sie läßt die ca. 3 μ m großen TiN-Körner (hell) und die Al₂O₃-Körner (dunkel) deutlich erkennen. Die Schmelzphase zu beiden Seiten des Steges erscheint entsprechend ihrer Zusammensetzung in einem mittleren Grauton.



Abbildung 4-26: Die kleinste Stegbreite, die mittels Drahterosion erzeugt werden kann, beträgt ca. 35 µm.



Abbildung 4-27: Bruchfläche eines Stegs, aufgenommen im Materialkontrast. In der Schmelzschicht wurde auch Nickel gefunden.

Bei der Senkerosion ist die Strukturierungselektrode positiv gepolt (Anode) und es werden lange Pulsdauern (> 100 µs) eingestellt. Unter diesen Bedingungen lassen sich keine Strukturen mit den gewünschten Abmessungen von 150 µm abbilden. Abbildung 4-28a läßt die Grabenstrukturen nur ansatzweise erkennen. Oberflächlich lassen sich inselartige Schmelzerscheinungen mit bis zu 200 µm Durchmesser erkennen. Wird die Senkerosion durchgeführt wie die Drahterosion, indem die Keramik als Anode gepolt wird, lassen sich Grabenstrukturen gut abbilden. Abbildung 4-28b zeigt das 180 µm dicke Plättchen mit ca. 200 µm breiten Kanälen und 170 µm breiten Stegen. Die Strukturtiefe ist ca. 100 µm. Mehrere dieser Plättchen wurden kreuzweise gestapelt und zu einem Stapel gefügt. Die optimalen Bedingungen zum "Diffusionsbonden" in einer Heißpresse sind eine Temperatur von ca. 1550 °C bei 20 min Haltezeit und einem Druck von 10 MPa. Abbildung 4-29 zeigt eine Seitenansicht auf zwei rechtwinklig angeschliffene Seiten (oben). In der Detailansicht (unten) wird die gute Verbindung der einzelnen Plättchen daran deutlich, daß deren ehemalige Oberfläche nicht mehr zu erkennen ist.

70





Abbildung 4-28: Die Abhängigkeit der Polung bei der Senkerosion wird an einer auf 180 µm Dicke geläppten Probe ATN 40 S1750/60 deutlich. a) Mit einer anodisch gepolten Strukturierungselektrode ließ sich eine Grabenstruktur nicht abbilden. b) Nach einer Umpolung und damit einer Verkürzung der Pulsdauer konnten feinere Details abgebildet werden.

71



Abbildung 4-29: In einer Heißpresse wurden bei ca. 1550 °C und einem Druck von 10 MPa acht strukturierte Plättchen zu einem Stapel gefügt. Die rechtwinklig angeschliffenen Seiten lassen die im Kreuzstrom angeordneten Kanäle erkennen (oben). Der Ausschnitt (unten) demonstriert die gute Verbindung zwischen zwei Plättchen. Die Verbindungsfläche verläuft entlang der unteren Kanalseite.

4.4 Synthese

Der erste Schritt auf dem Weg zu einer Al₂O₃ / TiN-Keramik mit optimierten Gefügeeigenschaften ist die Herstellung von feinskaligem Titannitrid. Daher wurde zuerst die Synthese des reinen TiN-Vorläufers und anschließend seine Zersetzung zu TiN untersucht. Dabei wurden zunächst keine Mischungen mit Al₂O₃ realisiert.

Bei der Synthese ließen sich zwei Rückstände isolieren, ein Zwischenprodukt R1 und das Endprodukt R2. R1 fiel stets als dickflockiger Niederschlag aus. Bei gleicher Prozeßführung variierte die Farbe dieses Niederschlags zwischen einem hellen gelb und orange. Teilweise konnten im Filterkuchen gelbe und orangefarbene Partikel unterschieden werden. R2 wurde in Form orangeroter Büschel aus nadeligen Kristallen gewonnen, die bis zu 1 cm Länge erreichten. Die in der Lösung transparenten, roten Kristalle wurden beim Filtrieren mit Unterdruck trüb und sahen dann orange aus. Beide Rückstände verfärbten sich an Luft in wenigen Minuten zunächst gelb und dann weiß, wobei die Kristalle länger beständig sind.

Die IR-Schwingungsspektren der beiden Rückstände sind einander sehr ähnlich (s. Abbildung 4-30). Die Wellenzahlen und die Zuordnung zu ihren bekannten Schwingungen sind in Tabelle 4-2 aufgeführt. Von den beobachteten Schwingungen sind die Banden bei 802 cm⁻¹ und 822 cm⁻¹ hervorzuheben. Sie belegen die Bindung zwischen Stickstoff und Titan. Desweiteren geben die Banden bei 459 cm⁻¹, 4770 cm⁻¹ und 439 cm⁻¹ Aufschluß über die Bindung des Titan an Chlor und die Banden bei 1404 cm⁻¹ und 1409 cm⁻¹ beweisen die Bindung des Siliciums an Methylgruppen. Nicht identifizierbar sind die in den Spektren beider Rückstände auftretenden Banden bei 1623 cm⁻¹ und bei 1060 cm⁻¹. Diese Banden sind bei beiden Rückständen besonders stark ausgeprägt, wenn sie einige Stunden unter normalen atmosphärischen Bedingungen gelagert werden. Es wird angenommen, daß das Auftreten dieser Banden durch Hydrolyse- und Oxidationsreaktionen beim Verpressen zu KBr-Körpern an Luft bedingt ist. Ferner konnte bei R1 eine Bande bei 903 cm⁻¹ nicht zugeordnet werden. Bei R2 sind die zwei Banden bei 704 cm⁻¹ und 631 cm⁻¹ unbekannten Ursprungs. Die wesentlichen Unterschiede zwischen den Rückständen R1 und R2 sind zum ersten die unterschiedlichen Intensitätsverhältnisse von der δ_{as} -Schwingung H₃C–Si zur v_s-Schwingung Si–C. Zum zweiten

6 	Wellenzahl [cm ⁻¹]			n ann an a	Art der		
R1	R2	N	B1	B2	Schwingung ^{1), 2)}		
3218	3179	3196		3187	v NH		
2960	2959	2975	2958	2960	v_{as} CH		
2901	2900	2900	2898		vsCH		
1624	1623	_		_	-		
_	_	_		1526			
1404	1409	1406	1409	1403	δ_{as} CH ₃ -Si		
1253	1252	1252	1252	1264	δ _s C-Si		
1060	1059	_	_	_			
903	-	_	_	_			
848	847	848	843	850	ρ C-S i		
802	822	805	820		v Si-N-Ti		
762	768	763	764	761	ρ CH₃-Si		
—	704	-	_				
654	672	667	664	—	v_{as} SiC ₃		
_	631		_	_	-		
459	477	462	478	441	v Ti-Cl		
_	439	_	438	421	v Ti-Cl		

Tabelle 4-2: Vergleich der gemessenen Schwingungsbanden von **R1** und **R2** mit den Literaturwerten für die Verbindungen (CH₃)₃SiNHTiCl₃, **N**¹; ((CH₃)₃SiNTiCl)₈, **B1**² und [((CH₃)₃Si)₂NH]⁺[Ti₂Cl₉]⁻, **B2**²)

Quellen: ¹⁾ NARULA et al. (1995a); ²⁾ BETTENHAUSEN et al. (1997).



Abbildung 4-30: IR-Schwingungsspektren des Zwischenproduktes R1 und des Produktes R2. Die Wellenzahlen und die Zuordnung zu den Molekülschwingungen sind in Tabelle 4-2 aufgeführt.

wird bei R2 im Gegensatz zu R1 eine Aufspaltung der v_s -Schwingung Ti–Cl in zwei Banden beobachtet. Eine eindeutige Zuordnung der Rückstände R1 und R2 zu einer der von NARULA et al. (1995a) oder BETTENHAUSEN et al. (1997) angeführten Verbindungen ist nicht möglich.

Deutlicher treten die Unterschiede der beiden Rückstände bei der pyrolytischen Zersetzung hervor. Beginnend mit R1 werden zunächst die Ergebnisse der Thermoanalyse und anschließend die IR-Spektren der Zersetzungsprodukte vorgestellt. Die Zersetzung von R1 und der damit einhergehende Masseverlust vollzieht sich in mehreren Stufen im aufgenommenen Meßbereich bis 700 °C (s. Abbildung 4-31, oben). Stufe eins umfaßt den Temperaturbereich von Raumtemperatur bis 160 °C, in dem die Probe ca. 38 % an Masse verliert. Damit verknüpft ist ein starker endothermer Effekt, dessen Maximum bei ca. 118 °C liegt. Er überlagert einen zweiten deutlich schwächeren bei ca. 90 °C. Daran schließt sich ein Bereich an, der durch eine kontinuierliche Masseabnahme gekennzeichnet ist. In der zweiten Stufe zwischen 260 °C und 360 °C wird eine Abnahme der Masse auf ca. 36 % beobachtet, die ebenfalls auf eine endotherme Reaktion zurückzuführen ist. Sein Maximum liegt bei 329 °C. In der dritten Stufe oberhalb von 480 °C verliert die Probe nochmals 10 % an Masse. Da diese Stufe sehr schwach ausgeprägt ist, wird nur ein schwacher Effekt in der DSC registriert. Der Masseverlust beträgt bis 700 °C insgesamt ca. 72 %.



Abbildung 4-31: oben: Bei der pyrolytischen Zersetzung von R1 wird eine dreistufige Masseabnahme beobachtet. Die ersten beiden Stufen werden durch zwei starke endotherme Effekte bei 118 °C und 329 °C begleitet.

unten: In der ersten Stufe werden CH_2Cl_2 und $(CH_3)_3SiCl_3$ freigesetzt. Die Freisetzung von HCI erstreckt sich über einen weiten Temperaturbereich.

Die IR-spektroskopische Analyse der Zersetzungsgase belegt die Freisetzung von drei Verbindungen: (CH₃)₃SiCl (Trimethylsilylchlorid), HCl (Chlorwasserstoff) und CH₂Cl₂ (Dichlormethan). Die Kurvenscharen der IR-Spektren zwischen Raumtemperatur und 700 °C sowie ausgewählte Einzelspektren sind im Anhang zu finden. Die temperaturabhängige Freisetzung einer Verbindung läßt sich in einem Intensitäts-Temperaturschnitt für einen für diese Verbindung charakteristischen Wellenlängenbereich übersichtlich darstellen. Für (CH₃)₃SiCl wird dazu die integrale Intensität der stärksten Bande zwischen 670 cm⁻¹ und 1000 cm⁻¹ herangezogen (s. Tabelle A-1). Aus Abbildung 4-31 (unten) geht hervor, daß (CH₃)₃SiCl in einer Stufe freigesetzt wird. Das Maximum liegt bei 121 °C in Übereinstimmung mit dem Maximum des ersten endothermen Effektes bei 118 °C (s. Abbildung 4-31, oben). Die Schulter am linken Rand des Intensitätsmaximums ist jedoch auf die Freisetzung von CH₂Cl₂ zurückzuführen, das in dem Wellenlängenbereich zwischen 670 cm⁻¹ und 1000 cm⁻¹ ebenfalls eine Bande zeigt (s. Tabelle A-1). Die negativen Intensitäten in den Einzelspektren bei höheren Temperaturen beruhen auf Schwankungen des Untergrunds, verursacht durch die Freisetzung von HCI. Repräsentativ für die Freisetzung des HCI sind die Flächen unter den Banden des p-Zweiges (2580 cm⁻¹ bis 2760 cm⁻¹). Im entsprechenden Intensität-Temperaturschnitt sind drei deutliche Maxima der Freisetzung zu erkennen. Die erste Stufe bei 121 °C fällt mit der Freisetzung von (CH₃)₃SiCl zusammen. Im Anschluß daran wird kontinuierlich HCI freigesetzt, wie auch in der TG-Kurve durch eine kontinuierliche Masseabnahme zu beobachten ist (vgl. dazu Abbildung 4-31, oben). Das zweite deutliche Maximum bei 332 °C bildet die zweite Zersetzungsstufe, bei der ausschließlich HCl freigesetzt wird. In der dritten Stufe wird über einen weiten Temperaturbereich zwischen 480 °C und 650 °C letztmalig Chlorwasserstoff freigesetzt. Die IR-Spektren der Zersetzungsgase zu den Zersetzungsmaxima bei 121 °C, 332 °C und 590 °C sind im Anhang dargestellt.

Verfolgt man die Masseabnahme von R2 während der Pyrolyse, so sind auch hier im wesentlichen drei Stufen zu erkennen (s. Abbildung 4-32, oben). Die erste Stufe reicht bis 125 °C. Währenddessen werden ca. 12 % Masse freigesetzt. Damit verknüpft sind ein größerer endothermer Effekt bei ca. 82 °C und ein zweiter, kleinerer



Abbildung 4-32: oben: Bei der pyrolytischen Zersetzung von R2 wird eine dreistufige Masseabnahme beobachtet. Die ersten beiden Stufen werden durch jeweils zwei endotherme Effekte bei 82 °C und 109 °C, sowie 167 °C und 185 °C begleitet.

unten: (CH₃)₃SiCl₃ wird während der ersten beiden Stufen freigesetzt. Die Freisetzung von HCl erstreckt sich über einen weiten Temperaturbereich und ist alleiniges Zersetzungsprodukt in der dritte Stufe.

bei ca. 109 °C. Die größte Masseabnahme findet auch bei R2 während der zweiten Stufe statt. Zwischen 125 °C und 360 °C verliert die Probe weitere 40 % an Masse. In ursächlichem Zusammenhang damit stehen zwei endotherme Effekte bei ca. 167 °C und bei 185 °C, wobei der zweite wiederum deutlich geringer ist. Die letzte Stufe oberhalb von 450 °C wird durch einen schwach erkennbaren endothermen Effekt begleitet. Der Gesamtverlust beträgt bei R2 ca. 70 %.

Auch bei der Pyrolyse von R2 werden (CH₃)₃SiCl, HCl und CH₂Cl₂ freigesetzt. Im Gegensatz zu R1 findet die Freisetzung von (CH₃)₃SiCl über einen größeren Temperaturbereich statt, wobei das Maximum bei 172 °C liegt (s. Abbildung 4-32, unten). Das Intensitätsmaximum bei 80 °C ist auf die Freisetzung von CH₂Cl₂ zurückzuführen. HCl wird parallel zu (CH₃)₃SiCl bei 105 °C, 172 °C und 198 °C freigesetzt und als einziges IR-aktives Zersetzungsgas in der dritten Stufe bei ca. 480 °C bis 550 °C. Diese Temperaturen stimmen wiederum mit den in der DSC registrierten Effekten überein. Die IR-Spektren zu diesen Temperaturen sind ebenfalls im Anhang zu finden.

Aus den thermogravimetrischen Messungen folgt, daß die Pyrolyse bei einer Temperatur von ca. 700 °C abgeschlossen ist. Danach ist das Pulver schwarz gefärbt. Bei der Entnahme aus dem Rohrofen verglühte es in einigen Fällen beim ersten Kontakt mit Luft zu TiO₂. Nach der Pyrolyse bis 900 °C kann das Pulver jedoch problemlos an Luft gelagert werden. Röntgenographisch konnte gezeigt werden, daß sowohl R1 als auch R2 bei der Pyrolyse zu TiN zersetzt werden. Das Röntgendiffraktogramm dieses Titannitrids zeigt breite Reflexe, was auf Kristallitgrößen im Submikrometerbereich hindeutet (s. Abbildung 4-33, unten). Die Kristallitgröße wurde mittels der Scherrerformel (KRISCHNER, 1990) abgeschätzt:

$$D = \frac{k \cdot \lambda}{\beta \cdot \cos \theta}$$

$$D = \frac{k \cdot \lambda}{\beta \cdot \cos \theta}$$

$$D = \frac{k \cdot \lambda}{k}$$

$$\beta = \frac{k \cdot \lambda}{\beta \cdot \cos \theta}$$

$$D = \frac{k \cdot \lambda}{k}$$

$$\beta = \frac{k \cdot \lambda}{\beta \cdot \cos \theta}$$

$$D = \frac{k \cdot \lambda}{\beta \cdot \cos \theta}$$

$$C = \frac{k \cdot \lambda}{\beta \cdot$$

Für das kubische Titannitrid wurde der Formfaktor k = 1 gewählt. Damit ergeben sich Kristallitgrößen von ca. 15 nm. REM-Aufnahmen des Pulvers zeigen allerdings, daß



Abbildung 4-33: Röntgenbeugungsdiffraktogramm des reinen Titannitrids nach der Pyrolyse bei 900 °C (unten) und nach dem Sintern bei 1750 °C für 120 min (oben). JCPDS-Karte: * 38-1420.



Abbildung 4-34: Reines Titannitrid, das nach der Pyrolyse der Vorläufersubstanz bei 800 °C in Form sphärischer Agglomerate mit bis zu 3 µm Durchmesser vorliegt.

die Kristallite zu Teilchen mit 1 µm bis 3 µm Durchmesser agglomeriert sind (s. Abbildung 4-34). Das pyrolysierte Pulver läßt sich ohne Zugabe von Bindern gut verpressen. Auch bei Preßdrücken um 300 MPa zeigen die Proben keine Preßfehler. Jedoch liegt die Gründichte nur zwischen 35 % th.D. und 46 % th.D. der theoretischen Dichte. Das Sinterverhalten wurde dilatometrisch erfaßt. Danach liegt der Sinterbeginn noch unterhalb von 900 °C (s. Abbildung 4-35). Bis zu etwa 1200 °C schwindet die Probe um 13 % bis 14 % in ihrer Länge. Im Bereich zwischen 1200 °C und 1550 °C verläuft die Schwindung langsamer. Es deutet sich an, daß sich daran wieder ein Bereich mit einer höheren Sinterrate anschließt. Im Inertgassinterofen erreichen TiN-Proben nach zweistündigem Sintern bei 1750 °C eine Dichte von ca. 96 %. Gefügeaufnahmen zeigen ca. 5 µm große, globulare Körner aus Titannitrid. Dem starken Kornwachstum entsprechend sind die Röntgenreflexe des gesinterten Titannitrids scharf ausgebildet und können anhand der JCPDS-Kartei dem TiN zugeordnet werden (s. Abbildung 4-33, oben). Der spez. el. Widerstand bei Raumtemperatur wurde zu 53 $\mu\Omega$ cm bestimmt.

Aus den Beschichtungsversuchen wurden vier verschiedene Mischungen erhalten und pyrolysiert. Diese Mischungen enthalten als einzige kristalline Phasen Al₂O₃ und



Abbildung 4-35: Schwindungsverlauf für reines Titannitrid nach der Pyrolyse bei 900 °C.

TiN (s. Abbildung 4-36, unten). Im Röntgendiffraktogramm sind die scharfen Reflexe des Al₂O₃ deutlich von den breiten Reflexen des TiN zu unterscheiden. Nach dem Pressen und Sintern desselben Pulvers

Tabelle 4-3:Eigenschaften der Mischkeramiken ausAl2O3 und selbst synthetisiertem TiN.

Zusammen- setzung	Sinterdichte [g/cm³]	spez. el. Widerstand [mΩcm]
ATN 14,5	4,14	<u> </u>
ATN 16,4	4,18	9,16
ATN 17,4	4,22	5,05
ATN 24,8	4,25	1,29

bei 1750 °C nimmt die Halbwertsbreite der Reflexe für TiN ab (s. Abbildung 4-36, oben). Die genauen Zusammensetzungen der Al₂O₃/TiN-Mischungen wurden an den **RFA** gesinterten mittels bestimmt. Tabelle 4-3 sind die Proben In Zusammensetzungen der Mischungen, die erzielten Sinterdichten und die spez. el. Widerstände aufgeführt. Demnach erreichen die Proben der vier Mischungen eine relative Sinterdichte von über 98 % th.D.. Die gemessenen spez. el. Widerstände liegen allesamt niedriger als die vergleichbaren Mischungen mit kommerziellem TiN-Pulver (vgl. Abbildung 4-6). Das Gefüge ist in Abbildung 4-37 am Beispiel der Probe ATN 17,4 gezeigt. Al₂O₃ erscheint als dunkle Matrix. TiN tritt entlang der Korngrenzen von Al₂O₃ verteilt auf.



Abbildung 4-36: Röntgendiffraktogramme der Zusammensetzung ATN 17,4 nach der Pyrolyse bei 900 °C (unten) und nach dem Sintern bei 1750 °C (oben). Die Reflexe des Al₂O₃ sind mit **A** und die Reflexe des TiN mit **T** bezeichnet.



Abbildung 4-37: Gefügebild einer bei 1650 °C gesinterten Probe aus Al_2O_3 (dunkel) und 17,4 Vol.-% TiN (hell).

5 Diskussion

Die Mischung von Al₂O₃ und TiN bietet theoretisch die Möglichkeit, den spezifischen elektrischen Widerstand über einen Bereich von 17 Größenordnungen einzustellen. In welcher Weise sich der spez. el. Widerstand mit der Zusammensetzung ändert ist gefügeabhängig. Es wurde die vereinfachende Annahme gemacht, daß sich das Gefüge einer Al₂O₃/TiN-Mischkeramik durch eine Packung leitender und isolierender Kugeln beschreiben läßt. Der von der Perkolationstheorie für Kugelpackungen vorhergesagte Verlauf des spez. el. Widerstandes als Funktion der Zusammensetzung wird durch Gl. 3 (s. Kapitel 2.3) beschrieben. Qualitativ stimmt diese Kurve mit den gefundenen Werten gut überein. Tatsächlich bestehen die verwendeten Pulver nicht aus Kugeln und die Teilchengröße weist keinen singulären Wert auf, sondern eine Verteilung. Diese Einflüsse lassen sich jedoch nicht auf einfache Weise durch eine mathematische Beschreibung im Perkolationsmodell berücksichtigen. Daher wurde eine den Meßwerten möglichst gut angepaßte Funktion rechnerisch ermittelt Gl. 9 (s. Kapitel 4.1). Sie erlaubt in guter Näherung die Berechnung des spez. el. Widerstandes für beliebige Mischungen. Grundsätzlich ist eine Vorhersage des spez. el. Widerstandes für Mischungen unbekannter Pulver jedoch nicht möglich. In der Praxis ließen sich nur Werte zwischen ca. 50 $\mu\Omega$ cm für reines TiN und einigen 100 mΩcm für ATN 18 einstellen. Der Grund hierfür ist die starke Abhängigkeit des spez. el. Widerstandes von der Zusammensetzung in der Nähe der Perkolationsschwelle.

Für die Temperaturabhängigkeit des spezifischen elektrischen Widerstandes für Mischungen von TiN mit Al₂O₃ wurde ein streng linearer Zusammenhang festgestellt. Hieraus kann erstens abgeleitet werden, daß das metallische Leitverhalten von TiN erhalten bleibt. Zweitens kann die Leitfähigkeit von Al₂O₃ vernachlässigt werden, die ionischer Natur ist und mit steigender Temperatur ansteigen müßte. Mittels AES konnte eine nicht näher quantifizierbare Ti-Konzentration in Al₂O₃ die Leerstellendiffusion begünstigt und daher die el. Leitfähigkeit erhöhen sollte. Dieser Einfluß ist in Mischungen neben TiN offensichtlich nicht signifikant. Da die Leitfähigkeit folglich ausschließlich auf TiN rückführbar ist und sich der spez. el. Widerstand nur aus der Konzentration und der Art der Verteilung in einem Volumen ergibt, müssen alle

Mischungen durch einen einzigen spezifischen Temperaturkoeffizienten der Leitfähigkeit α beschreibbar sein (vgl. Gleichung 2, Kapitel 2.1). Der spez. Temperaturkoeffizient muß mit demjenigen für reines TiN identisch sein. Die Literaturangaben für α_{BT} von TiN schwanken in einem Bereich zwischen 0,0028/K und 0,014/K (WANG et al., 1995). Der in dieser Arbeit gefundene Wert von 0,002/K liegt noch unterhalb dieses Bereichs. WANG et al. (1995) machen Schwankungen in der Stöchiometrie für die Streuung der Werte verantwortlich. Die hier vermessenen Proben wurden in einer reinen Stickstoffatmosphäre bei 0,1 MPa Überdruck gesintert. Daher wird angenommen, daß das in dieser Arbeit eingesetzte TiN kein Stickstoffdefizit aufweist. Als weitere Konsequenz eines einzigen Wertes α_{RT} für alle Al₂O₃/TiN-Mischungen folgt somit, daß φ für beliebige Mischungen berechnet werden kann, wenn der spez. el. Widerstand ρ_{BT} bekannt ist (vgl. Gleichung 2, Kapitel 2.1). Da der Fehler für ρ_{BT} um so größer ist, je größer sein Wert ist (bzw. je näher eine Zusammensetzung an der Perkolationsschwelle liegt), ist auch die Berechnung für große Werte von φ mit einem großen Fehler behaftet. Würde man φ als Funktion der Zusammensetzung darstellen, ergibt sich qualitativ der gleiche Verlauf wie für ρ , da beide Größen nur über den konstanten Faktor α_{BT} miteinander verknüpft sind.

Die Kenntnis des spez. el. Widerstandes und seiner Temperaturabhängigkeit sind wichtige Parameter für den Betrieb von Heizelementen. Hinzu kommen drei weitere Aspekte: Die Formgebung, die Kontaktierung und die Oxidationsbeständigkeit. Durch die Formgebung wird die Geometrie der Heizelemente festgelegt. Schwankungen in der Reproduzierbarkeit beschränken sich nicht nur auf die Geometrie selbst, sondern wirken sich auch auf die elektrischen Eigenschaften aus (Gl. 4, Kapitel 3.2). Zum einen muß ein definierter Leitungsquerschnitt eingestellt werden. Dazu muß die Sinterschwindung genau bekannt sein. Zum zweiten müssen Defekte, wie z. B. Risse oder Löcher, ausgeschlossen werden, die lokal den Leitungsquerschnitt verringern. Im Betrieb erreichen diese Bereiche höhere Temperaturen und erzeugen thermische Spannungen im Heizelement, die zu seiner Zerstörung führen können. Am Beispiel der Folientechnik werden diese Probleme besonders deutlich. Beim Sintern von Folienstücken entstehen häufig starke Verwerfungen und Verformungen. Zudem wurden nach dem Sintern Risse beobachtet. Deshalb wird das Foliengießen für das betrachtete Material für

ungeeignet gehalten. Das Trockenpressen stellte sich als das günstigere Verfahren heraus, da hier Verformungen vermieden werden können. Von Vorteil hinsichtlich einer definierten Geometrie ist die Bearbeitung im gesinterten Zustand. Hierzu eignet sich eine mechanische oder eine funkenerosive Bearbeitung (s. u.).

Im Betrieb sollen die Kontaktenden eines Heizelementes so kalt bleiben, daß TiN nicht oxidiert wird. Von den beiden Möglichkeiten, entweder den Leitungsquerschnitt zu erhöhen oder den spez. el. Widerstand herabzusetzen, stellte sich letztere Methode als geeigneter heraus. Als Grund hierfür wird angenommen, daß die Kontakte zwischen Keramik und der metallenen Zuleitung als punktuell anzusehen sind. Dadurch können lokal höhere Stromdichten auftreten als im eigentlichen Heizbereich. Es ist zu beachten, daß der effektive Leitungsquerschnitt unmittelbar am Übergang von Keramik zum Metall kleiner ist als die Kontaktfläche zwischen den beiden Materialien. Prozentual ist der zur Leitung beitragende Flächenanteil sogar kleiner als der Volumenanteil von TiN in der Keramik, da nicht alle TiN-Körner dem Perkolationscluster angehören. Dies begründet auch, daß derartige Kontaktprobleme zwischen Metall und einer Keramik mit einem hohen TiN-Anteil (ATN 40) nicht auftreten. Auch bei der Messung des spez. el. Widerstandes ist ein Einfluß der Positionierung der Meßspitzen beobachtet worden. Durch die Erzeugung eines Materialgradienten wird die Kontaktierung des Heizbereiches in die Keramik verlagert. Die Kontaktwiderstände beim Übergang auf die weniger gut leitende Keramik sind minimal, da die TiN-Körner aus Kontakt- und Heizbereich eine gesinterte Verbindung eingehen. Der Querschnitt an diesem Materialübergang unterscheidet sich qualitativ nicht von einem beliebigen Querschnitt im Heizbereich des Elementes.

Die geringe Oxidationsbeständigkeit des TiN schränkt die Einsatzmöglichkeiten von Heizelementen stark ein. Aufgrund der geringen Oberfläche der gesinterten Keramik im Vergleich zu TiN als Pulver, greift Sauerstoff zwar langsamer an, die sich bildende Schicht aus TiO₂ wirkt jedoch nicht passivierend. Im Gegensatz zu TiN bildet Si₃N₄ eine Schicht aus SiO₂, die es vor einer weiteren Oxidation schützt. Es wird angenommen, daß die TiO₂-Schicht Risse enthält und Sauerstoff zu darunterliegendem, noch nicht zu TiO₂ oxidiertem TiN vordringen kann. Mit dem Anwachsen der Schicht nimmt der Leitungsquerschnitt stetig ab. Damit steigt der Widerstand eines Heizelementes stetig an. Wird ein konstanter Strom vorgegeben, so steigt auch die Oberflächentemperatur an. Bei konstanter Spannung sinkt sie hingegen. Das Aufbringen einer passivierenden Schutzschicht ist daher unumgänglich. Von den hier untersuchten Möglichkeiten scheidet das Trockenpreßverfahren aus, bei dem versucht wurde, in einem Preßvorgang Schutzmantel, Heiz- und Kontaktbereich herzustellen. Die bereits diskutierte Reproduzierbarkeit des Leitungsquerschnittes kann hier nicht gewährleistet werden. Im Gegensatz dazu stellt die Beschichtung mit einem Al₂O₃-Schlicker ein nahezu geometrieunabhängiges Verfahren dar. Allerdings bleibt der Einsatz auf angesinterte Teile beschränkt. Somit entfällt jedoch die Möglichkeit einer Bearbeitung gesinterter Teile.

Zur Mikrostrukturierung wurden drei grundsätzlich verschiedene Verfahren eingesetzt: die mechanische Bearbeitung durch Feinsägen gesinterter oder angesinterter Teile, die Abformung durch Prägen von Folien im Grünzustand und die Funkenerosion. Die Wahl eines geeigneten Verfahrens ist eng mit der Geometrie der zu realisierenden Struktur verknüpft. Zur Erzeugung von Grabenstrukturen in dünnen Plättchen stellte sich die Funkenerosion als besonders geeignet heraus. Die Funkenerosion zeichnet sich gegenüber einer mechanischen Bearbeitung gesinterter Plättchen durch die Unabhängigkeit des Verfahrens von der Härte aus. Dadurch ließen sich auch sehr dünne Teile zerstörungsfrei herstellen. Auch das Prägen von Folien ist ein härteunabhängiges Verfahren; die starke Verformung der Folienstücke und Folienstapel beim Sintern läßt jedoch keine definierte Einstellung der Tiefe oder Breite der Gräben zu. Im Gegensatz dazu stellt die hohe Maßhaltigkeit und Reproduzierbarkeit der funkenerosiven Verfahren einen besonderen Vorteil für die Mikrostrukturierung dar. Nachteilig ist, daß oberflächlich eine Schicht entsteht, die gegenüber dem ursprünglichen Gefüge stark verändert ist. Je nach Elektrodenmaterial enthält die Schmelzschicht auch metallische Anteile, wie röntgenographisch und mittels EDX gezeigt werden konnte. GADALLA & PETROFES (1990) und BERKOWITZ & WALTER (1987) konnten eine Verbreiterung der Röntgenreflexe an funkenerosiv bearbeiteten Oberflächen nachweisen. Sie führen dies auf die hohen Abkühlgeschwindigkeiten bei der Erstarrung zurück, die ein Kristallwachstum stark einschränkt. Eine signifikante Reflexverbreiterung wurde an Proben in der vorliegenden Arbeit nicht festgestellt. Jedoch deuten auch die REM-Aufnahmen auf deutlich kleinere Kristallitgrößen und eine feindisperse Verteilung von Al₂O₃ und TiN hin. Die Schmelzphase erscheint homogen und zeigt im Vergleich

87

zu Al₂O₃ und TiN einen mittleren Graukontrast. Anhand Abbildung 4-27, die eine durch Drahterosion hergestellte Stegstruktur zeigt, wird deutlich, daß die Schmelzschicht bei Mikrostrukturen nicht mehr als oberflächliche Erscheinung betrachtet werden kann. Im gezeigten Beispiel wurden ca. zwei Drittel des Volumens des Steges aufgeschmolzen. Es ist zu erwarten, daß dadurch die mechanischen und elektrischen Eigenschaften lokal verändert werden. Daher ist für die Mikrostrukturierung von Keramiken beim Erodierprozesses die Minimierung der Schichtdicke anzustreben. Dazu muß das pro Funkenschlag aufgeschmolzene Volumen minimiert werden, indem die eingebrachte Energiemenge möglichst klein gemacht wird. Dies läßt sich beispielsweise durch eine Verringerung der Pulsdauer erreichen. Bei der Senkerosion ist zu berücksichtigen, daß kurze Pulsdauern (< 2 µs) zum Materialabtrag an der Anode (positive Polung) führen. Da Senkerosionsanlagen üblicherweise mit einer anodischen Strukturierungselektrode betrieben werden, ist eine Umpolung erforderlich. Die Abbildung feiner Strukturen mittels Senkerosion wird durch die Verringerung des Energieeintrags überhaupt erst ermöglicht, wie durch den Vergleich der Grabenstrukturen in den Abbildungen 4-28a und 4-28b belegt wird.

Die Qualität der Oberfläche erodierter Proben hängt maßgeblich von den Probeneigenschaften ab. Keramiken mit höheren TiN-Gehalten ließen sich besser bearbeiten und die Oberflächen sind weniger rauh. Es wird angenommen, daß die unterschiedlichen Resultate für verschiedene Proben nicht auf die Unterschiede in ihren spez. el. Widerständen zurückzuführen sind. Hierfür gibt es mehrere Anzeichen. Nach FAULK (1991) sind Materialien mit einem spez. el. Widerstand von kleiner als 300 Ω cm bearbeitbar. Von den hier untersuchten Proben konnten jedoch nur diejenigen mit einem spez. el. Widerstand von höchstens 10 m Ω cm bearbeitet werden. Zudem stellte sich heraus, daß mit einem 200 µm-Draht noch Proben bearbeitet werden konnten, die mit einem 50 µm-Draht nicht mehr strukturierbar waren. Da die pro Puls maximal zuführbare Energie durch den Drahtdurchmesser limitiert ist, gibt es offensichtlich eine Mindestenergiemenge, die zur Bearbeitung erforderlich ist. Sie ist um so größer, je geringer der TiN-Gehalt der Probe ist. Der spez. el. Widerstand der Probe ist mathematisch nicht mit der Pulsenergie verknüpft. Es wird angenommen, daß der TiN-Gehalt und die Verteilung des TiN in der Al₂O₃-Matrix die relevanten Parameter sind, die über die Bearbeitbarkeit und die

Oberflächeneigenschaften entscheiden. Dies läßt sich folgendermaßen veranschaulichen: Das Aufschmelzen ist ein lokaler Prozeß, der durch den Funkenüberschlag von der Elektrode auf eines oder mehrere TiN-Körner in der Al₂O₃/TiN-Keramik ausgelöst wird. Je geringer der TiN-Gehalt ist, desto weniger Körner stehen auf der Oberfläche als mögliche "Ziele" zur Verfügung. Bei jedem Puls muß ausreichend viel der isolierenden Matrix mit aufgeschmolzen und abgetragen werden. Ist dies nicht der Fall, so wird TiN nur selektiv aus der Oberfläche herausgelöst und es verbleibt eine elektrisch isolierende Schicht, die keine weitere Bearbeitung zuläßt. Die Pulsenergie ist proportional zum aufgeschmolzenen Volumen und muß daher um so größer gewählt werden, je weiter die Abstände zwischen benachbarten TiN-Körnern sind. Diese Forderung verhält sich derjenigen zur Minimierung der Schichtdicke konträr. Damit ist die experimentell bestätigte Aussage möglich, daß die funkenerosive Herstellung um so feinerer und oberflächlich weniger stark veränderter Strukturen möglich ist, je höher der Anteil von TiN in einer Al₂O₃/TiN-Keramik ist. Eine andere Möglichkeit als den mittleren Abstand zwischen benachbarten TiN-Körnern durch eine Erhöhung des TiN-Gehalts zu verringern, wäre die Verringerung des Skalierungsfaktors (vgl. Kapitel 2.3). Hierzu sind die Korngrößen beider Phasen zu minimieren.

Das Ziel der Synthese von nanoskaligem Titannitrid war es, eine Beschichtung des Aluminiumoxids zu erreichen, um damit die Gefügeeigenschaften zu optimieren (vgl. Kapitel 2.3 und 2.5). Dieses Ziel konnte auf die in dieser Arbeit beschriebene Weise nicht erreicht werden. Die Gründe hierfür liegen weniger an der verwendeten Syntheseroute als an den grundsätzlich anderen Eigenschaften des synthetisierten Titannitrids im Vergleich zum eingesetzten kommerziellen TiN. Zunächst wird auf die Synthese und Pyrolyse eingegangen. NARULA et al. (1995 a, b) und BETTENHAUSEN et al. (1997) beschreiben die gleiche Syntheseroute, finden jedoch unterschiedliche Produkte. Von NARULA et al. (1995 a, b) wird für ein Produkt mit der chemischen Formel (CH₃)₃SiNHTiCl₃ vorgeschlagen. BETTENHAUSEN et al. (1997) finden ein Hauptprodukt mit der Formel ((CH₃)₃SiNTiCl₂)₈ und zwei Nebenprodukte [(CH₃Si)₂NH₂]⁺[Ti₂Cl₉]⁻ und (NH₄)₂TiCl₆. Die von den Autoren angegebenen IR-spektroskopischen Daten sind einander sehr ähnlich. Sie stimmen auch mit den in dieser Arbeit gefundenen Daten überein, eine ausschließliche Zuordnung zu einem der Produkte ist jedoch nicht möglich. In den Rückständen R1 und R2 ließen sich

gelegentlich gelbe und orangefarbene Partikel unterscheiden. Dies könnte als Hinweis für die von BETTENHAUSEN et al. (1997) vorgeschlagenen Verbindungen ((CH₃)₃SiNTiCl₂)₈ und [(CH₃Si)₂NH₂]⁺[Ti₂Cl₉]⁻ interpretiert werden. Das alleinige Auftreten des Hauptproduktes ((CH₃)₃SiNTiCl₂)₈ kann jedoch definitiv ausgeschlossen werden. Die Pyrolyse der Rückstände R1 und R2 war stets mit der Freisetzung von HCl bis zu Temperaturen um 500 °C verbunden. Da das von BETTENHAUSEN et al. (1997) vorgeschlagene Hauptprodukt nur in der Methylgruppe gebundenen Wasserstoff enthält, kann hiervon kein HCl abgespalten werden. Die Methylgruppe wird als (CH₃)₃SiCl abgespalten. Sowohl das Nebenprodukt [(CH₃Si)₂NH₂]⁺[Ti₂Cl₉]⁻ als auch das von NARULA et al. (1995 a, b) gefundene (CH₃)₃SiNHTiCl₃ sind jedoch zur Abspaltung von HCl in der Lage. Die von NARULA et al. (1995 a, b) propagierte dreistufige Zersetzung bei der Pyrolyse wird in dieser Arbeit bestätigt. Zusätzlich zur ersten und zur dritten Stufe wird jedoch stets die Freisetzung von HCl beobachtet. Die Abspaltung von Cl₂ kann IR-spektroskopisch nicht nachgewiesen werden.

Trotz der nicht genau bekannten chemischen Zusammensetzung der Zwischen- und Endprodukte und der geringen Reproduzierbarkeit wurde nach der Pyrolyse stets submikrometerskaliges TiN erhalten. Die Feinheit wurde röntgenographisch durch eine Reflexverbreiterung nachgewiesen (s. Abbildung 4-33). Mittels REM wurden ebenfalls submikrometergroße Partikel beobachtet, die größtenteils agglomeriert auftreten (s. Abbildung 4-34). Schließlich deutet auch die Tatsache, daß bei 800 °C pyrolysiertes TiN an Luft spontan zu TiO₂ verbrennt, auf die hohe Oberfläche des synthetisierten Pulvers hin. Das TiN zeigt daher eine sehr hohe Sinteraktivität. Dilatometrisch wurde der Sinterbeginn bei ca. 900 °C festgestellt (s. Abbildung 4-35). Auffällig ist, daß die Verdichtung nicht wie beim ebenfalls untersuchten Al₂O₃ in einer Stufe erfolgt, sondern in mindestens zwei Stufen. Eine Erklärung hierfür könnte sein, daß das TiN agglomeriert auftritt. Aufgrund ihrer hohen Oberflächenenergie sintern zunächst die kleinsten Partikel und die Agglomerate verdichten sich unter Volumenabnahme. Die Schwindungskurve flacht ab, wenn alle Agglomerate verdichtet sind. Erst bei höheren Temperaturen, bei denen die Agglomerate untereinander zusammensintern, beginnt das Volumen wiederum zu schwinden. Aufgrund dieses Sinterverhaltens, bei dem in einem frühen Stadium Poren geschlossen werden, ist es möglich, Titannitrid drucklos zu verdichten. Die Einflüsse von

Korngrößen und Poren auf das Sinterverhalten wurde z.B. von LANGE (1984) untersucht. Dieser Vorteil ließe sich bei der Herstellung von reinem Titannitrid nutzen. Das eingesetzte kommerzielle TiN ließ sich selbst bei einer Sintertemperatur von ca. 2400 °C, einer Haltezeit von 20 min und einem Druck von 10 MPa nicht verdichten. Auch das Sinterverhalten von Al_2O_3/TiN -Keramiken wird hiervon beeinflußt. Es ist zu erwarten, daß die optimale Sintertemperatur gegenüber Mischungen mit herkömmlichem TiN herabgesetzt werden kann. Diesem Vorteil steht gegenüber, daß das angestrebte Gefüge mit einer feinen Verteilung von TiN nicht realisiert werden kann. Hierfür gibt es zwei mögliche Gründe. Erstens würde auch bei einer idealen Verteilung des TiN zu Sinterbeginn – als dünne Schicht auf den Al_2O_3 -Körnern – die hohe Sinteraktivität zu einem raschen Kornwachstum von TiN führen noch bevor Al_2O_3 merklich zu sintern beginnt. Zweitens tritt das TiN in Agglomeraten mit 1 µm bis 3 µm Größe auf, weshalb die ideale Verteilung selbst zu Anfang nicht gegeben ist.

In dieser Arbeit wurde die Mischkeramik Al₂O₃/TiN im Hinblick auf die elektrische Heizbarkeit und die Mikrostrukturierbarkeit untersucht. Für eine Anwendung müssen diese beiden Eigenschaften nicht notwendigerweise miteinander verknüpft sein. Die Grundlage für das hohe Anwendungspotential der Keramik bildet die elektrische Leitfähigkeit. Sie ermöglicht einerseits den Einsatz von Al₂O₃/TiN als Funktionskeramik, indem die Leitfähigkeit zur Heizbarkeit ausgenutzt wird. Andererseits erschließt sie für die Keramik die Funkenerosion als hochpräzises Formgebungsund Mikrostrukturierungsverfahren. Da mit den Erodierverfahren Metalle und leitfähige Keramiken gleichermaßen gut bearbeitet werden können, eröffnen sich für Keramiken neue, bisher nur Metallen zugängliche, Einsatzgebiete. Die besonderen Vorteile der Keramiken, wie ihre hohe Festigkeit oder die chemische Beständigkeit, machen ihren Einsatz gegenüber Metallen interessant. In der Einleitung wurden der Mikrostrukturwärmetauscher und der Mikrostrukturreaktor als Mikrokomponenten vorgestellt. Die hohe Effizienz dieser Komponenten beruht im wesentlichen auf dem hohen Verhältnis von Oberfläche zu Volumen. Nachteilig ist dies jedoch hinsichtlich der Anfälligkeit für Korrosion. Für spezielle Zwecke ist auch die direkte Heizbarkeit von Mikrostrukturreaktoren erwünscht (KNITTER et al., 1998). Die besondere Schwierigkeit bei der Verwendung von Metallen besteht darin, das Heizelement gegenüber der strukturellen Komponente elektrisch zu isolieren. Bei hohen

91

avisierten Einsatztemperaturen ist ein Einsatz von Keramik als Isoliermaterial unumgänglich. Die unterschiedlichen thermischen Ausdehnungskoeffizienten gestalten eine Konstruktion jedoch recht schwierig. In der vorliegenden Arbeit wurde unter anderem gezeigt, daß die Kombination von elektrisch isolierender und leitender Keramik im mikroskopischen Bereich durch Einstellen unterschiedlicher Leitfähigkeiten, sowie im makroskopischen Bereich durch Beschichtungen oder Fügeprozesse zu verwirklichen ist. Die Al₂O₃/TiN-Mischkeramik kann daher als geeignetes Material angesehen werden, für verschiedenste Anwendungsfälle als Heizmaterial oder als Mikrokomponente eingesetzt zu werden. Eine Doppelfunktion im Sinne eines mikrostrukturierten Heizelementes kann von der Keramik hingegen eingeschränkt erfüllt werden. da die Leitfähigkeit nur aufgrund des Perkolationsphänomens nicht in beliebig kleinen Volumina definiert ist.

6 Zusammenfassung

Gegenstand der vorliegenden Arbeit ist die Untersuchung der Mischkeramik Eignung Al₂O₃/TiN hinsichtlich ihrer als Heizmaterial und ihrer Mikrostrukturierbarkeit. Ausgehend von Massen mit 8 – 50 Vol.-% TiN wurden Probekörper hergestellt und daran die Dichte, die thermische Ausdehnung, der spezifische elektrische Widerstand und sein spezifischer Temperaturkoeffizient bestimmt. Ferner wurde das Gefüge und der Phasenbestand analysiert. Voraussetzung für die Heizbarkeit der Keramik ist eine elektrische Leitfähigkeit bei Raumtemperatur. Diese Voraussetzung erfüllen alle Mischungen mit mindestens 18 Vol.-% TiN. Je nach Zusammensetzung lassen sich spez. el. Widerstände zwischen 50 $\mu\Omega$ cm und ca. 500 m Ω cm einstellen. Der Verlauf des spez. el. Widerstandes in Abhängigkeit von der Zusammensetzung ist durch die Perkolationstheorie beschreibbar. Hierfür wird eine Potentialfunktion angegeben. Das Leitverhalten der Mischungen ist metallisch. Der spezifische Temperaturkoeffizient der Leitfähigkeit beträgt ca. 0,002/K.

Der Einsatz von Al₂O₃/TiN-Massen mit verschiedenen TiN-Gehalten in einem Bauteil führt zu einem Materialgradienten, der die gezielte Einstellung eines Temperaturprofils ermöglicht. Dadurch können Heizelemente mit kalten Kontaktenden hergestellt werden. Die Formgebung wurde durch Trockenpressen realisiert sowie durch das Gießen und Schneiden flexibler, keramischer Folien. Die Kontaktierung an diesen hoch leitenden Enden erfolgt im einfachsten Falle durch Klemmen oder Stecken. Kontaktwiderstände sind hierbei zu vernachlässigen. Die Heizelemente ließen sich bei ca. 600 °C für 6 Wochen an Luft betreiben. Im Betrieb wird TiN oberflächlich zu TiO₂ oxidiert. Diese Schicht wirkt nicht passivierend, so daß eine stetige Zunahme des Widerstandes beobachtet wird. Durch Tauchen in einen Schlicker läßt sich auf den Heizelementen eine Schutzschicht aus Al₂O₃ aufbringen. In einer Inertatmosphäre bleiben die elektrischen Daten auch nach einem sechswöchigen Betrieb unverändert.

Die Mikrostrukturierung wurde exemplarisch durch Prägen einer Grabenstruktur in einer Folie demonstriert. Desweiteren wurden Grabenstrukturen auch durch Feinsägen in bereits gesinterten Teilen erzeugt. Die elektrische Leitfähigkeit macht die Keramik auch einer Bearbeitung durch funkenerosive Verfahren zugänglich. Sowohl Drahterosion als auch Senkerosion wurden zur Mikrostrukturierung erfolgreich eingesetzt. Die feinsten Strukturen haben eine Breite von ca. 30 µm. Der Einfluß der Zusammensetzung der Keramik auf die Oberflächenschicht wurde untersucht. Das Fügen bereits mikrostrukturierter Keramikteile wurde durch Heißpressen realisiert und dadurch Körper mit kreuzweise angeordneten Kanälen erzeugt.

Parallel zum Einsatz kommerzieller Pulver wurde ein Syntheseverfahren zur Herstellung von TiN aus TiCl₄ und [(CH₃)₃Si]₂NH angewandt. Die Pyrolyse des daraus gewonnenen TiN-Vorläufers wurde thermoanalytisch und schwingungsspektroskopisch untersucht. Mit diesem Verfahren hergestelltes TiN besitzt Korngrößen im Submikrometerbereich und läßt sich im Gegensatz zum eingesetzten kommerziellen Pulver beim Sintern bei einer Temperatur von 1750 °C drucklos verdichten. Mit dem synthetisierten TiN wurden auch Al₂O₃/TiN-Mischungen hergestellt.

7 Literatur

ALFA Produktinformation (1997), Karlsruhe

- BAUER W., RITZHAUPT-KLEISSL H.-J. & HAUBELT J. (1997): Shaping of high aspect ratio ceramics by centrifugal casting – aus MICHEL B. & WINKLER T. (Hrsg.): Proceedings of the International Conference and Exhibition Micro Materials – Berlin, april 16-18, Verlag ddp Goldenbogen, Dresden, S. 1227-1229
- BEITZ W. & KÜTTNER K.-H. (Hrsg.) (1981): Dubbel, Taschenbuch für den Maschinenbau – 14. Auflage, Springer Verlag, Heidelberg, Berlin, New York
- BELLOSI A., TAMPIERI A. & YU-ZHEN L. (1990): Oxidation Behaviour of Electroconductive Si₃N₄-TiN Composites – *Mater.Sci.Eng.* **A127**, 115-122
- BELLOSI A. & BABINI G. N. (1992): Sintering and Characteristics of Electroconductive Al₂O₃-based Composites 4th Int.Symp.Ceram.Mater.Compon.Engines, (Meeting date 1991), 389-396, Hrsg.: Carlsson, R.; Elsevier Verlag, London
- BELLOSI A., DE PORTU G. & GUICCIARDI S. (1992): Preparation and Properties of Electroconductive Al₂O₃-based Composites *J.Eur.Ceram.Soc.* **10**, 307-315
- BERKOWITZ A. E. & WALTER J. L. (1987): Spark erosion J. Mater. Res. 2 [2], 277-288
- BETTENHAUSEN R., MILIUS W. & SCHNICK W. (1997): Bis(trimethylsilyl)ammonium Salts Obtained by Reaction of Hexamethyldisilazane with TiCl₄, ZrCl₄, or SnCl₄ – *Chem.Eur.J* **3** [8], 1337-1341
- BHANSALI A. S., SINCLAIR R. & MORGAN A. E. (1990): A thermodynamic approach for interpreting metallization layer stability and thin-film reactions involving four elements: Application to integrated circuit contact metallurgy – *J.Appl.Phys.* 68 [3], 1043-1049
- BIER W., KELLER W., LINDER G., SEIDEL D., SCHUBERT K. & MARTIN H. (1993): Gas to gas heat transfer in micro heat exchangers *Chem.Eng.Proc.* **32**, 33-43
- BROOK R. J. (Hrsg.) (1991): Concise Enclopedia of advanced ceramic materials Pergamon Press, Oxford, New York, Frankfurt
- CAHN R. W., HAASEN P. & KRAMER E. J. (Hrsg.) (1994): Materials Science and Technology (Vol. 11): Structure and Properties of Ceramics – VCH Verlagsgesellschaft, Weinheim
- CARON M., GAGNON G., FORTIN V., CURRIE J. F., OUELLET L., TREMBLAY Y., BIBERGER
 M. & REYNOLDS R. (1996): Calculation of a Al Ti O N quaternary isotherm diagram for the prediction of stable phases in TiN/Al alloy contact metallization *J.Appl.Phys.* 79 [8], 4468-4470
- DE BONDT S., FROYEN L. & DEFRUYTTERE A. (1992): Electrical conductivity of composites: a percolation approach *J.Mater.Sci.* 27, 1983-1988
- DIBITONTO D. D., EUBANK P. T., PATEL M. R. & BARRUFET M. A. (1989): Theoretical models of the electrical machining process. I. A simple cathode erosion model *J.Appl.Phys.* **66** [9], 4095-4103
- FAULK N. (1991): Electrical Discharge Machining aus SCHNEIDER S. J. (Hrsg.): Engineered Materials Handbook Vol.4: Ceramics and Glasses – ASM International

- GADALLA A. M. & PETROFES N. (1990): Surfaces of Advanced Ceramic Composites Formed by Electrical Discharge Machining – *Mater.Manuf.Proc.* **5** [2], 253-271
- GRÄFEN H. (Hrsg.) (1991): Lexikon der Werkstofftechnik VDI-Verlag, Düsseldorf
- HOLLEMAN A. F., WIBERG E. & WIBERG N. (1985): Lehrbuch der anorganischen Chemie – 100. Auflage, de Gruyter Verlag, Berlin, New York
- KATTNER U. R., LIN J.-C. & CHANG Y. A. (1992): Thermodynamic Assessment and Calculation of the Ti-Al System *Metall.Trans.* **23 A** [8], 2081-2090
- KIEFFER R. & BENESOVSKY F. (1963): Hartstoffe Springer Verlag, Wien
- KLEBER W. (1990): Einführung in die Kristallographie 17. Auflage, Verlag Technik GmbH, Berlin
- KNITTER R., GÜNTHER E., MACIEJEWSKI U. & ODEMER C. (1994): Herstellung keramischer Mikrostrukturen *cfi/Ber. DKG* **71** [9], 549-553
- KNITTER R., BAUER W., FECHLER C., WINTER V., RITZHAUPT-KLEISSL H.-J. & HAUBELT J. (1998): Ceramics in Microreaction Technology: Materials and Processing – 2nd International Conference on Microreaction Technology, March 8-12, New Orleans, Lousiana, Proc. 164-168
- KÖRTVÉLYESSY L. (1987): Thermoelement-Praxis 2. Auflage, Vulkan-Verlag, Essen
- KRISCHNER H. (1990): Einführung in die Röntgenfeinstrukturanalyse 4. Auflage, Verlag Vieweg, Braunschweig
- LANG S. M., FILLMORE C. L. & MAXWELL L. H. (1952): Phase Relationships in the Al₂O₃-TiO₂-System *J.Res.Natl.Bur.Stands.* **48**, 298-312
- LANGE F. (1984): Sinterability of Agglomerated Powders *J.Am.Ceram.Soc.* 67 [2], 83-89
- LAZARENKO B. R. & LAZARENKO N. I. (1947): Machining by Erosion *Am.Mach.* **91** [26], 120-121
- LEE Y. H. & KIM H. C. (1995): Three-dimensional electrical percolation behaviour in conductive short-fibre composites *J.Mater.Sci.* **30**, 3033-3036
- LIDE D. R. (Hrsg.) (1992-1993): CRC Handbook of Chemistry and Physics 73. Auflage, CRC Verlag, Boca Raton, Ann Arbor, London, Tokyo
- LYUBIMOV V. D., SHVEIKIN G. P., SHESTAKOVA T. V. & ALYAMOVSKII S. I. (1987): Hightemperature reaction of lower oxides of titanium with carbon and nitrogen – *Inorg.Mater.* **14**, 372-376
- MATSUSHITA J., SUZUKI T & SANO A. (1993): High Temperature Strength of TiB₂ Ceramics – *J.Ceram.Soc.Jpn.* **101**, 1047-1050
- MENZ W. & BLEY P. (1993): Mikrosystemtechnik für Ingenieure VCH Verlag, Weinheim
- MOCELLIN A. & BAYER G. (1985): Chemical and microstructural investigations of hightemperature interactions between AIN and TiO₂ – *J.Mater.Sci.* **20**, 3697-3704
- MURRAY J. L. & WRIEDT H. A. (1987): The O-Ti (Oxygen-Titanium) System Bulletin of Alloy Phase Diagrams 8 [2], 148-165

- NARULA C. K. (1992): New Routes to Group IV A Metal-Nitrides *Mat.Res.Soc.Symp.Proc.* 271, 881-886
- NARULA C. K., CZUBAROW P. & SEYFERTH D. (1995 a): Novel, Convenient, Low Cost Alternative Method for Film Fabrication: Titanium Nitride Thin Films on Alumina Substrates for Automotive Applications from a Molecular Precursor, (CH₃)₃SiNHTiCl₃ – Chem.Vap.Deposition 1 [2], 51-53
- NARULA C. K., DEMCZYK B. G., CZUBAROW P. C. & SEYFERTH D. (1995 b): Preparation of Silicon Nitride-Titanium Nitride and Titanium-Titanium Nitride Composites from (CH₃)₃SiNHTiCl₃-Coated Si₃N₄ and Ti Particles *J.Am.Ceram.Soc.* **78** [5], 1247-1251
- NÖKER F. & BEYER E. (1992): Herstellung von Mikrostrukturkörpern aus Keramik Keramische Zeitschrift 44 [10], 677-681
- ONDRACEK G. (1982): Zur quantitativen Gefüge-Feldeigenschafts-Korrelation mehrphasiger Werkstoffe – *Metall* **36** [5], 523-531
- PERERA D. S. (1990): Phase Relationships in the Ti-Al-O-N System Br.Ceram.Trans. 89, 57-60
- PERERA D. S., MORICCA S. & LEUNG S. (1992): Study of different sintering techniques for a Ti-Al-O-N spinel composite – *Hot Isostatic Pressing, Proc.Int.Conf., 3rd*, (Meeting date 1991), 439-444, Hrsg.: Koizumi, M.; Elsevier Verlag, London
- PIERSON H. O. (Hrsg.) (1996): Handbook of refractory carbides and nitrides Noyes Publications, New Jersey, USA
- REIMER L. & PFEFFERKORN G. (1973): Rasterelektronenmikroskopie Springer Verlag, Berlin, Heidelberg, New York
- RITZHAUPT-KLEISSL H. J., BAUER W., GÜNTHER E., LAUBERSHEIMER J. & HAUBELT J. (1996): Development of ceramic microstructures – *Microsystem Technologies* **2**, 130-134, Springer Verlag, Berlin, Heidelberg, New York
- ROTHER M. (1994): Rechnerische und experimentelle Ermittlung der Konstitution von keramischen Vielstoffsystemen Dissertation an der Universität Karlsruhe (TH)
- SCHAUMBURG H. (Hrsg.) (1994): Werkstoffe und Bauelemente der Elektrotechnik: Keramik – Teubner Verlag, Stuttgart
- SCHMIDT P. F. (Hrsg.) (1994): Praxis der Rasterelektronenmikroskopie und Mikrobereichsanalyse – expert-Verlag, Renningen-Malmsheim
- SCHNEIDER S. J. (Hrsg.) (1991): Engineered Materials Handbook Vol.4: Ceramics and Glasses – ASM International
- SCHULZ B. (1974): Die Abhängigkeit der Feldeigenschaften zweiphasiger Werkstoffe von ihrem Gefügeaufbau / Theoretische Überlegungen und experimentelle Prüfung am Beispiel der Wärmeleitfähigkeit von Cermets – Dissertation an der Fakultät für Maschinenbau der Universität Karlsruhe (TH)
- SHIH W.-H., BOODEY J. B., FRAZIER W. E. & WANG S.-W. (1995): Thermodynamic Stability of Titanium-Aluminum Alloys in Air – *Ceram.Eng.Sci.Proc.* 16 [4], 173-180
- SMYKATZ-KLOSS W. (1974): Differential Thermal Analysis Springer Verlag, Berlin, Heidelberg, New York

97

- SPECINFO, Datenbank für Spektraldaten, Chemical Concepts GmbH, Weinheim, Germany
- STAUFFER D. & AHARONY A. (1995): Perkolationstheorie: Eine Einführung VCH-Verlag, Weinheim
- ТІКНОМІROVA E. N., KOVALEV I. F., VORONKOV M. G. & LUKEVICS E. (1969): Integral intensities of vibrational bands in infrared absorption spectra of tetramethylsilane and methylchlorosilanes – Opt.Spektrosk. 27 [4], 615-619
- Тотн L. E. (1971): Transition Metal Carbides and Nitrides Academic Press, New York
- TOULOUKIAN Y. S. (Hrsg.): Thermophysical Properties of Matter, IFI/Plenum Verlag a) Vol. 2, Thermal Conductivity – nonmetalic solids (1970)
 - b) Vol. 13, Thermal Expansion nonmetalic solids (1977)
- VAN DER PAUW L. J. (1958): A method of measuring specific resistivity and hall effect of discs of arbitrary shape – *Philips Res.Repts.* **13** [1], 1-9
- WANG C. C., AKBAR S. A., CHEN W. & PATTON V. D. (1995): Electrical properties of high-temperature oxides, borides, carbides, and nitrides *J.Mater.Sci.* **30**, 1627-1641
- WEFERS K. & MISRA C. (1987): Oxides and Hydroxides of Aluminum Alcoa Technical Paper No. 19, Revised
- WEIDLEIN J., MÜLLER U. & DEHNICKE K. (1988): Schwingungsspektroskopie, Eine Einführung Georg Thieme Verlag Stuttgart, New York
- WINTER V. & KNITTER R. (1997 a): Al₂O₃/TiN as a Material for Microheaters aus MICHEL B. & WINKLER T. (Hrsg.): Proceedings of the International Conference and Exhibition Micro Materials – Berlin, april 16-18, Verlag ddp Goldenbogen, Dresden, S. 1015-1017
- WINTER V. & KNITTER R. (1997 b): Heizbares keramisches Element Gebrauchsmuster Nr. 29623184.3 am Deutschen Patentamt
- WRIEDT H. A. (1985): The AI-O (Aluminum-Oxygen) System Bulletin of Alloy Phase Diagrams 6 [6], 548-553
- WRIEDT H. A. (1986): The Al-N (Aluminum-Nitrogen) System Bulletin of Alloy Phase Diagrams 7 [4], 329-333
- WRIEDT H. A. & MURRAY J. L. (1987): The N-Ti (Nitrogen-Titanium) System Bulletin of Alloy Phase Diagrams 8 [4], 378-388
- ZALLEN R. (1983): The Physics of Amorphous Solids Verlag John Wiley & Sons, New York

8 Anhang

Die Kopplung von Thermoanalyse und IR-Spektroskopie ermöglicht es, die IRaktiven Zersetzungsgase der Pyrolyse temperaturabhängig zu bestimmen und damit den Zersetzungsstufen zuzuordnen. Die Schar der alle 30 s aufgenommenen IR-Spektren wird dreidimensional dargestellt (s. Abbildung A1). In gewohnter Weise sind die Absorption nach oben und die Wellenzahlen nach rechts aufgetragen. Die einzelnen IR-Spektren sind in zeitlicher Abfolge hintereinander gelegt worden. Mit Kenntnis der Aufheizrate kann jedem Spektrum eine Temperatur zugeordnet werden. Für R1 und R2 gilt gleichermaßen, daß nur in einem schmalen Temperaturbereich zwischen Raumtemperatur und ca. 200 °C Banden mit starken Intensitäten auftreten. Sie liegen im Fingerprintbereich mit Wellenzahlen unterhalb von 1500 cm⁻¹. Weitere Banden liegen im Bereich zwischen 2880 cm⁻¹ und 3000 cm⁻¹. Bei diesen Wellenzahlen werden über einen weiten Temperaturbereich Banden mit sehr viel geringerer Intensität beobachtet.

Alle Absorptionsbanden können jeweils einer der Verbindungen (CH₃)₃SiCl, HCl oder CH₂Cl₂ zugeordnet werden. Die charakteristischen Banden dieser Verbindungen sind in Tabelle A-1 zusammengestellt. Die Einzelspektren von R1 zu den Freisetzungsmaxima bei 90 °C, 121 °C, 332 °C und 590 °C sind in den Abbildungen A-2, A-3, A-4 und A-5 dargestellt. Sie belegen die Freisetzung von **Tabelle A-1**: Aufstellung der in der Literatur angegebenen Wellenzahlen für die identifizierten Zersetzungsprodukte bei der Pyrolyse von R1 und R2.

	Wellenzahlen [cm ⁻¹]	
(CH ₃) ₃ SiCl ¹⁾	HCI ²⁾	CH ₂ Cl ₂ ³⁾
486		
637		
700		
764		746
855		
1252		
1263		1258
1273		1277
1414		
2913	2886	
2973		
2977		
2981		3001

Quellen: ¹⁾ TIKHOMIROVA et al. (1969), ²⁾ WEIDLEIN et al. (1988), ³⁾ SPECINFO

(CH₃)₃SiCl, HCl und CH₂Cl₂ in der ersten Zersetzungsstufe (s. Kapitel 4-4). In der zweiten und dritten Stufe wird nur HCl freigesetzt. Die starken Schwankungen der Basislinie bei Wellenzahlen oberhalb von 3600 cm⁻¹ und um 1600 cm⁻¹ werden durch freies Wasser im Strahlengang des Spektrometers verursacht. Die breite Bande zwischen 3100 cm⁻¹ und 3300 cm⁻¹ ist auf die allmähliche Vereisung des Detektorfensters zurückzuführen (WEIDLEIN et al., 1988).

In der ersten Zersetzungsstufe von R2 werden zwei Zersetzungsmaxima bei 80 °C und 105 °C beobachtet. Bei 80 °C erreicht die Freisetzung von CH_2Cl_2 ihr Maximum (s. Abbildung A-6). Charakteristisch sind die Banden bei 1276 cm⁻¹ und bei 747 cm⁻¹. Die stärkste Bande des $(CH_3)_3$ SiCl bei 852 cm⁻¹ ist deutlich schwächer. Bereits bei 105 °C überwiegt jedoch die Freisetzung von $(CH_3)_3$ SiCl gegenüber der von CH_2Cl_2 . Signifikant ist bei dieser Temperatur das erste Maximum für HCl (s. Abbildung A-7). Der zweite starke Masseverlust (vgl. Abbildung 4-32) ist mit der Freisetzung von $(CH_3)_3$ SiCl bei 172 °C verbunden (s. Abbildung A-8). Auch in der letzten Stufe wird ausschließlich HCl freigesetzt (s. Abbildung A-9).



Abbildung A-1: Temperaturabhängige Darstellung der Schwingungsspektren der Zersetzungsprodukte bei der Pyrolyse von R1 (a) und R2 (b).


Abbildung A-2: Schwingungsspektrum der Zersetzungsprodukte von R1 bei 90 °C. Es wird CH₂Cl₂ freigesetzt.



Abbildung A-3: Schwingungsspektrum der Zersetzungsprodukte von R1 bei 121 °C. Es wird $(CH_3)_3$ SiCl und HCl freigesetzt.



Abbildung A-4: Schwingungsspektrum der Zersetzungsprodukte von R1 bei 332 °C. Es läßt sich ausschließlich HCl nachweisen.



Abbildung A-5: Schwingungsspektrum der Zersetzungsprodukte von R1 bei 590 °C. Es wird nur HCl freigesetzt.

103



Abbildung A-6: Schwingungsspektrum der Zersetzungsprodukte von R2 bei 80 °C. Nachweisbar sind CH_2CI_2 und $(CH_3)_3SiCI$.



Abbildung A-7: Schwingungsspektrum der Zersetzungsprodukte von R2 bei 105 °C. Es werden hauptsächlich HCl und (CH₃)₃SiCl freigesetzt.



Abbildung A-8: Schwingungsspektrum der Zersetzungsprodukte von R2 bei 172 °C. Alle Banden lassen sich dem (CH₃)₃SiCl zuordnen.



Abbildung A-9: Schwingungsspektrum der Zersetzungsprodukte von R2 bei 512 °C. Alleiniges Zersetzungsprodukt ist HCI.

105